

Версия 1.5

Абонентский терминал

УМКа303



ОГЛАВЛЕНИЕ

1 НАЗНАЧЕНИЕ И УСЛОВИЯ ПРИМЕНЕНИЯ	6
1.1 Основные сведения	6
1.2 Технические характеристики.....	8
1.3 Маркировка изделия	9
1.4 Структурная схема терминала	10
2 ПОДГОТОВКА К РАБОТЕ	11
2.1 Описание терминала	11
2.2 Модификации терминала	13
2.3 Описание выводов	13
2.4 Обновление устройства	14
2.5 Установка SIM-карт	15
2.6 Порядок установки аккумулятора.....	16
2.7 Порядок установки microSD-карты	17
2.8 Установка терминала на транспортное средство.....	19
2.9 Подключение питания	19
2.10 Подключение аналоговых входов	20
2.11 Подключение цифровых входов	24
2.12 Подключение выхода «открытый коллектор»	25
2.13 Подключение RS-485 (ДУТ/RFID)	27
2.14 Подключение датчиков BLE	28
2.15 Подключение к шине CAN	30
2.16 Подключение RS-232	30
2.17 Подключение 1-Wire.....	31
2.18 Подключение CAN-LOG	33
2.19 Менеджер питания	34
2.20 Передача данных на три сервера	37
2.21 Удаленное конфигурирование	38
2.22 Высокоприоритетные события	40
2.23 Подключение iQFreeze	41
2.24 Позиционирование по БС (LBS)	42
2.25 Защита хостинга	42
2.26 Инклинометр	42
2.27 Считыватель MATRIX-II	42
2.28 Поддержка протокола Modbus.....	43
2.29 Идентификация по BLE	43
2.30 Поддержка цифровых фотокамер.....	43
2.31 Поддержка аналоговых фотокамер	45

2.32 Кнопка вскрытия	47
2.33 Геозоны.....	48
2.34 Экодрайвинг	49
3 ОПИСАНИЕ ОПЕРАЦИЙ	51
3.1 Индикация.....	51
3.2 Подготовка персонального компьютера для настройки терминала	52
3.3 Работа с конфигуратором	55
3.4 Мобильный конфигуратор	59
3.5 Вкладка «Состояние»	61
3.6 Вкладка «GNSS-монитор»	62
3.7 Вкладка «История».....	63
3.8 Вкладка «Навигация»	64
3.9 Вкладка «Входы/Выходы»	67
3.10 Вкладка «SIM-карты».....	69
3.11 Вкладка «Серверы»	71
3.12 Вкладка «1-Wire»	72
3.13 Вкладка «Интерфейсы»	73
3.14 Вкладка «ДУТЫ LLS»	74
3.15 Вкладка «BLE сканер»	76
3.16 Вкладка «Датчики BLE»	76
3.17 Вкладка «Фильтры ДУТ»	77
3.18 Вкладка «Тарировка баков»	78
3.19 Вкладка «CAN-LOG»	79
3.20 Вкладка «iQFreeze»	80
3.21 Вкладка «J1939(FMS)»	81
3.22 Вкладка «База CAN»	81
3.23 Вкладка «CAN фильтр»	83
3.24 Вкладка «CAN пушер»	84
3.25 Вкладка «CAN сканер»	85
3.26 Вкладка «Считыватель RFID»	86
3.27 Вкладка «Идентификация BLE»	87
3.28 Вкладка «Modbus»	89
3.29 Вкладка «Тахограф»	91
3.30 Вкладка «Фотокамера»	91
3.31 Вкладка «Телефоны»	93
3.32 Вкладка «Скрипты» (MyLogic)	94
3.33 Вкладка «Экодрайвинг».....	95
3.34 Вкладка «Геозоны»	97

3.35 Вкладка «Система»	98
3.36 Вкладка «Консоль»	100
3.37 Конфигурирование посредством SMS сообщений.....	101
3.38 Система удаленного управления устройствами УМКаЗХХ.....	102
4 АВАРИЙНЫЕ СИТУАЦИИ	103
5 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ	104
5.1 Указание мер безопасности	104
5.2 Эксплуатационные ограничения	104
5.3 Техническое обслуживание	104
5.4 Транспортировка и хранение	105
5.5 Гарантии изготовителя.....	106
5.6 Сведения о рекламации	107
6 ОТВЕТЫ НА ЧАСТО ЗАДАВАЕМЫЕ ВОПРОСЫ.....	108
6.1 Как оптимизировать расход на GPRS трафик?	108
6.2 Как повторно выгрузить данные из черного ящика?	108
6.3 Как работать на несколько серверов на SIM-картах АО ГЛОНАСС?	109
ПРИЛОЖЕНИЕ А. Таблица поддерживаемых SMS-команд	110
ПРИЛОЖЕНИЕ Б. Возможные неисправности и указания по их устранению	165
ПРИЛОЖЕНИЕ В. Значение настроек по умолчанию	168
ПРИЛОЖЕНИЕ Г. Описание параметров в системе Wialon	173
ПРИЛОЖЕНИЕ Д. Описание параметров датчиков BLE.....	189
ПРИЛОЖЕНИЕ Ж. Точки доступа	213
ПРИЛОЖЕНИЕ З. Перечень битов масок событий и приоритетов	216
ПРИЛОЖЕНИЕ И. База данных транспортных средств	217

ВВЕДЕНИЕ

Настоящее руководство по эксплуатации (далее руководство, РЭ) распространяется на абонентские терминалы УМКа303 (далее терминал, изделие) и определяет порядок установки и подключения, а также содержит описание функционирования терминала и управления им.

Руководство предназначено для специалистов, ознакомленных с правилами выполнения ремонтных и монтажных работ на автотранспорте и владеющих профессиональными знаниями в области электронного и электрического оборудования различных транспортных средств.

Для обеспечения правильного функционирования установка и настройка терминала должна осуществляться квалифицированными специалистами. Для успешного применения терминала необходимо ознакомиться с принципом работы системы мониторинга целиком, и понять назначение всех ее составляющих в отдельности. Поэтому настоятельно рекомендуется перед началом работы ознакомиться с основами функционирования систем GPS/ГЛОНАСС - навигации, GSM-связи, особенностями передачи данных через GPRS.

Данное руководство описывает работу изделия с прошивкой и конфигуратором указанных в таблице 1.1 версий.

Таблица 1.1 Версия ПО

ПО	Версия
Прошивка терминала	1.7.4
Конфигуратор	3.4.9
Мобильный конфигуратор	3.4.9

Изделие выпускается по техническим условиям ТУ 26.30.11-002-37094319-2024.

Изготовитель оставляет за собой право вносить изменения в конструкцию, технические характеристики и программное обеспечение изделия без уведомления об этом потребителя. Для получения сведений о последних изменениях необходимо обращаться по адресу: 350010, Краснодарский край, г. Краснодар, ул. Зиповская, д. 5/8, помещ. 1141

Сайт изготовителя: <https://glonasssoft.ru/>

Техническая поддержка: <https://support.glonasssoft.ru>

Телефон: 8(800)700 82 21

1 НАЗНАЧЕНИЕ И УСЛОВИЯ ПРИМЕНЕНИЯ

1.1 Основные сведения

Терминал предназначен для установки на транспортное средство (далее ТС) как дополнительное устройство, регистрирующее местоположение ТС, его скорость, направление движения, а также осуществления фотофиксации.

Дополнительно регистрируется ряд других параметров ТС таких как: состояния аналоговых входов, цифровых входов и показаний датчиков. Так же терминал позволяет осуществлять управление внешним оборудованием, подключенным к дискретному выходу.

Все события и состояния, зафиксированные терминалом, сохраняются в энергонезависимой памяти. Накопленные данные передаются через сеть оператора сотовой связи стандарта GSM посредством технологии пакетной передачи данных GPRS на выделенные сервера со статическим IP-адресом или доменным именем, с которых могут быть получены через сеть Интернет для дальнейшего анализа и обработки на пультах диспетчеров.

Настройка терминала осуществляется либо непосредственно через USB интерфейс, либо удаленно через сервер дистанционного управления или посредством команд, передаваемых по каналам SMS и GPRS.

Передача данных возможна только при наличии покрытия сети сотовой связи стандарта GSM 850/900/1800/1900 поддерживающей услугу пакетной передачи данных (GPRS) для выбранного оператора сотовой связи. Терминал имеет внутреннюю энергонезависимую память для накопления и хранения данных при отсутствии внешнего питания или покрытия сети GSM.



Рисунок 1.1 Общий вид терминала

Маршрут движения ТС фиксируется в виде отдельных точек, в которых содержится вся информация, поступающая на терминал от внутренних датчиков и дополнительного оборудования. Точка маршрута сохраняется при возникновении хотя бы одного из событий, таких как: изменение направления движения более чем на заданный угол, перемещение по прямой более чем на заданное расстояние, превышение заданного ускорения, истечение времени периода постановки точки при движении (стоянке), изменение статуса устройства, возникновение события на аналоговых/цифровых входах.

Таким образом, точки по маршруту движения могут сохраняться с интервалом времени от одной секунды до нескольких минут, позволяя качественно прорисовывать маршрут движения фиксируя все изменения, при этом не внося избыточность в GPRS трафик.

1.2 Технические характеристики

Основные технические характеристики приведены в таблице 1.2.

Таблица 1.2 Основные технические характеристики

Параметр	Значение
Напряжение питания, В	8...40
Потребляемый ток при напряжении 13,8 В, мА	средний – 140, макс. – 270
Время выхода в рабочий режим (холодный старт), сек	22
Точность определения координат, СЕР, м	<2.5
Точность определения скорости, СЕР, м/с	0.1
Основной канал передачи данных	GSM 850/900/1800/1900
Количество слотов SIM-карт, форм-фактор	2, nano-SIM (4FF)
Тип антенн	Внутренние или внешние
Интерфейс связи с ПК	USB, Bluetooth
Количество точек в памяти терминала	до 100 000 ¹
Количество точек на microSD-карте	до 8 421 504
Количество цифровых входов	2
Входное сопротивление цифрового входа:	
с подтяжкой к плюсу, кОм	140
с подтяжкой к минусу, Мом	6,3
Максимальная частота для цифрового входа, кГц	50
Количество аналоговых входов	2
Диапазон напряжений аналогового входа ² , В	0...40
Входное сопротивление аналогового входа, кОм	13
Разрядность АЦП по аналоговому входу, бит	12
Количество дискретных выходов	1
Максимальное напряжение дискретного выхода, В	40
Максимальный ток дискретного выхода, А	0,5
Встроенный акселерометр	Есть
Интерфейс RS-485	Есть
Интерфейс 1-Wire	Есть
Интерфейс Bluetooth	Есть
Интерфейс RS-232 ³	Опционально
Интерфейс CAN	Опционально
Кнопка вскрытия корпуса	Есть
Установка microSD-карты	Есть
Установка SIM-chip	Опционально

¹ Количество точек указано для минимального набора передаваемых параметров.

² Аналоговые входы могут работать в режиме дискретных с заданными границами логического нуля и единицы.

³ Может быть установлен либо интерфейс CAN, либо RS-232.

Фото входы:

аналоговый, PAL	2
цифровой, RS-232/RS-485	1
Выход питания камер	12В, 500 мА ⁴
Аккумуляторная батарея (АКБ)	1100 А/ч
Габаритные размеры, мм	90x71x26
Масса не более, г	150
Рабочий диапазон температур, °С	-40...+85
Степень защиты оболочки	IP54

⁴ Для модификации УМКа303.2GCP и УМКа303.2GRP.

1.3 Маркировка изделия

В наклейке на лицевой стороне корпуса изделия содержится следующая информация:

- Название устройства;
- Серийный номер;
- Номер IMEI DevEUI;
- QR-код. В котором зашифрована ссылка на страницу терминала в <https://qr-service.ru/>. На которой содержится полная информация об устройстве. Так же на странице есть возможность скачать данное руководство конфигуратор и паспорт устройства.

Так же информация продублирована в паспорте устройства.

**УМКа303**
Абонентский терминал

Написать нам  8 800 700 82 21. Звонок по РФ бесплатный

EN

УМКа303

Фотомониторинг – новая ступень развития рынка мониторинга транспорта. Эффективное использование трафика, благодаря событийной модели отправки фото, поддержка любых аналоговых камер, которые всегда есть в продаже по доступной цене, а также набор функций продвинутого трекера создают все необходимые условия, для того чтобы идти в ногу со временем.

Для того чтобы достичь всех этих технологических благ, GLONASSoft разработал новинку – специализированный терминал для фотомониторинга УМКа303.

УМКа303 опционально может быть оснащена встроенным блоком питания, что позволит вам эффективно управлять питанием камер.

В новом УМКа303 вам доступно подключение двух любых аналоговых камер и еще одной камеры по RS232/485. Теперь у вас есть возможность выбирать камеры из широкого рыночного ассортимента.

Для работы с CAN реализована поддержка стандарта J1939 и Пользовательский фильтр, который позволяет получить все интересующие данные с нужного вам автомобиля.

Все версии УМКа303 поддерживают работу с беспроводными датчиками, работающими по технологии BLE. Информация об уровне топлива и его температуре будет передаваться с той же точностью, что и при использовании проводного ДУТ. Вы сможете использовать до 8 датчиков, а если этого будет недостаточно – можно дополнить систему классическими измерителями.



Техническая документация и файлы

Конфигуратор

Руководство по эксплуатации (RU)

Паспорт устройства

Скачать

Скачать

Скачать

Конфигуратор УМКа303

Конфигуратор аппаратной платформы для мониторинга транспорта УМКа303 – это автономное программное обеспечение, которое позволяет проводить удаленную настройку терминалов УМКа303, адаптировать условия работы и использовать возможности облачных сервисов GLONASSoft.

Инструкция «Удаленная настройка ДУТ / Экспорт»
Инструкция «Мастер таргетинга»
Инструкция «Удаленное конфигурирование терминалов»

Рисунок 1.2 Страница qr-service.ru

1.4 Структурная схема терминала

Структурная блок-схема терминала приведена на рисунке 1.3.

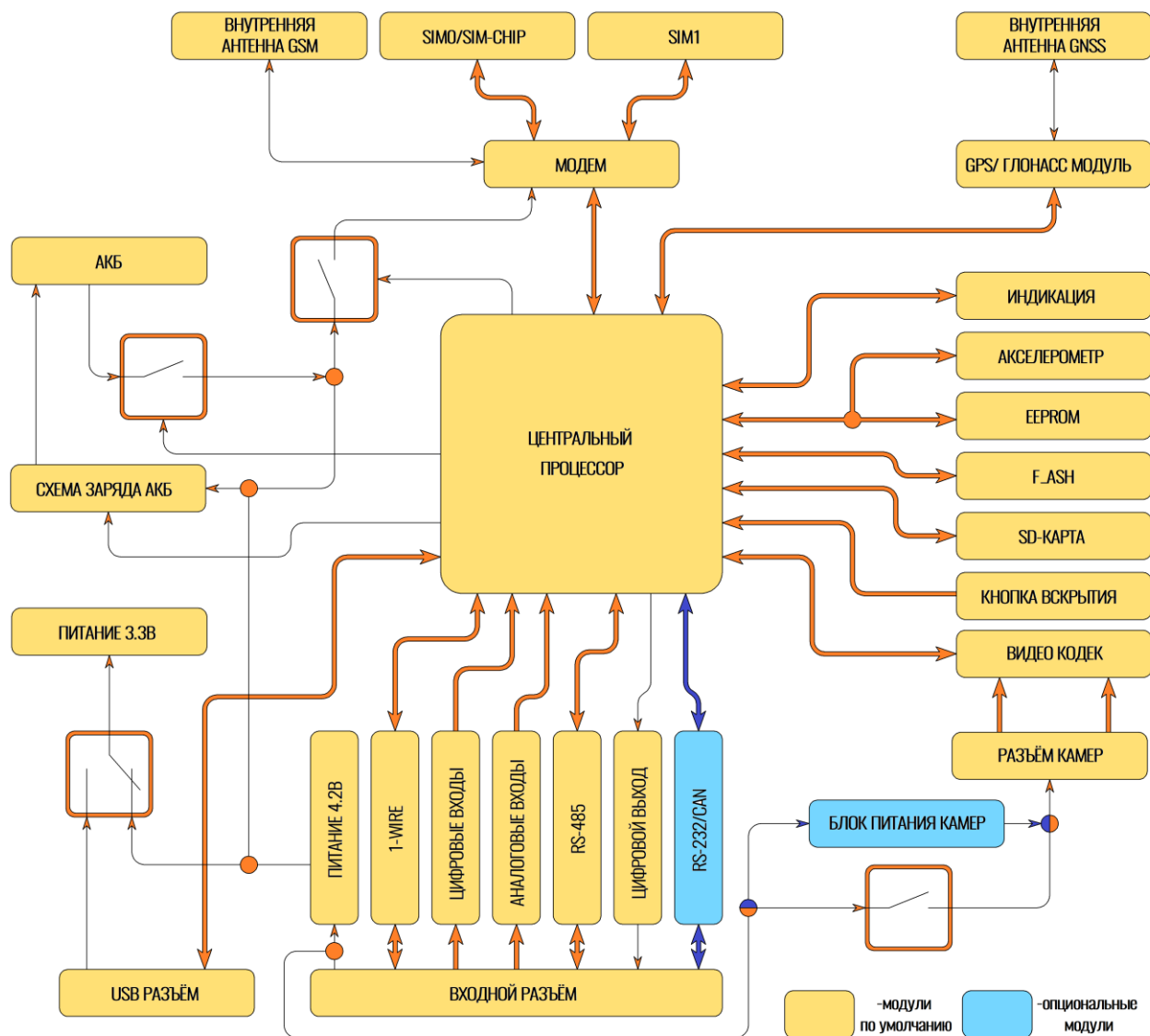


Рисунок 1.3 Блок-схема навигационного терминала

2 ПОДГОТОВКА К РАБОТЕ

2.1 Описание терминала

Необходимые для ознакомления элементы приведены на рисунке 2.5.

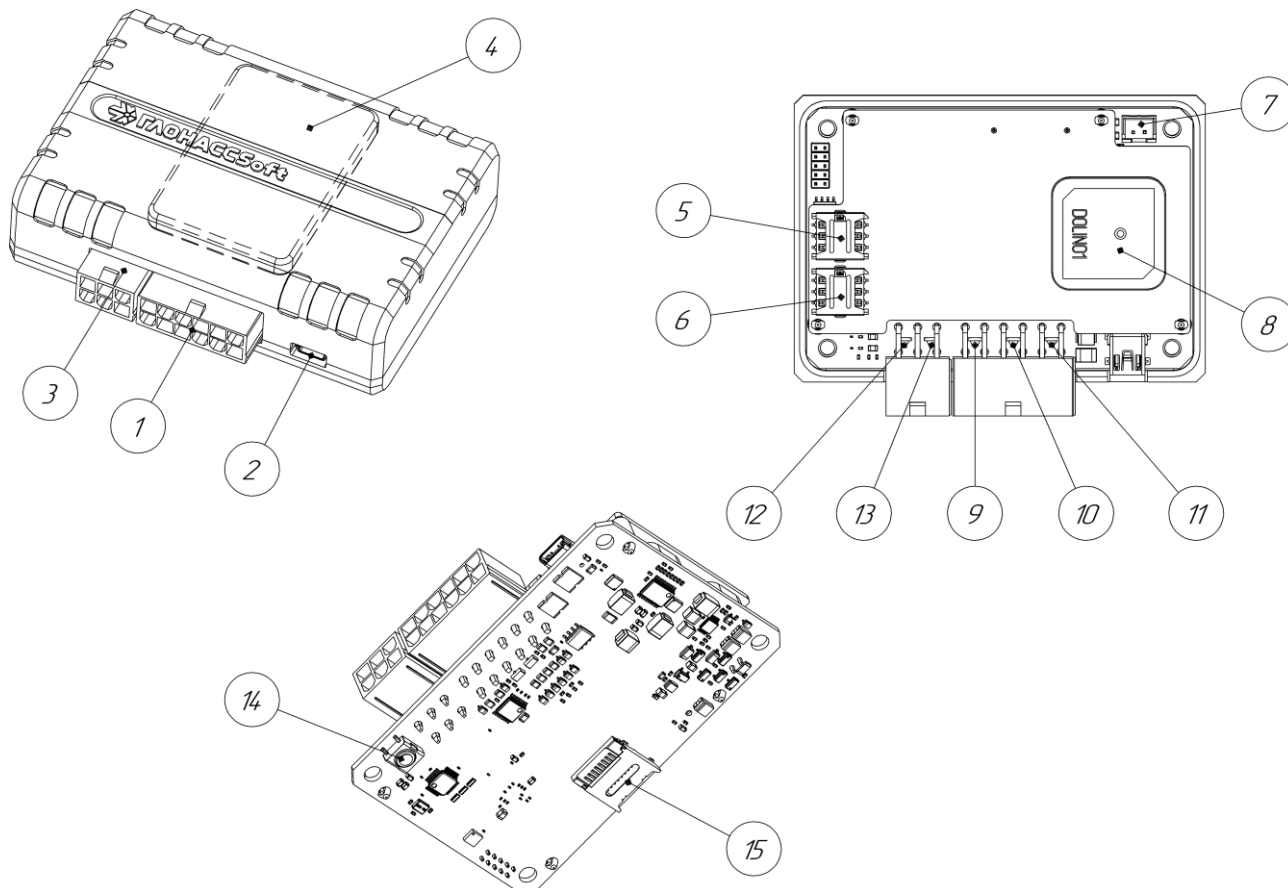


Рисунок 2.5 Основные элементы терминала

1. Присоединительный разъем;
2. Разъем USB-интерфейса типа mini-B;
3. Разъем видеовыходов.
4. Аккумуляторная батарея.
5. Слот для установки SIM-карт(SIM0);
6. Слот для установки SIM-карт(SIM1);
7. Разъем для подключения аккумулятора;
8. GSM-антенна;
9. Красный светодиод-индикатор состояния модуля GNSS;
10. Желтый светодиод-индикатор состояния модуля GSM;
11. Зеленый светодиод-индикатор наличия питания;
12. Красный светодиод-индикатор;
13. Желтый светодиод-индикатор;

14.Кнопка вскрытия;

15.Слот установки SD-карты;



Внимание! Допускается подключение терминала к ПК без основного напряжения питания с целью конфигурирования. При таком подключении напряжение питания не поступает на GSM модем и передача данных о текущем местоположении не производится. Также не работает модуль GNSS.

Сигнальные светодиоды, индицирующие состояние навигационного терминала, находятся непосредственно за присоединительным разъемом, тем самым подсвечивая его во время работы.

2.2 Модификации терминала

Для абонентских терминалов УМКа303 существует ряд модификаций, описанных в таблице 2.1.

Дополнительно к приведенным в таблице 2.1 существуют модели с буквой Н в поле модификации, которая обозначает наличие «Защиты хостинга». Более подробно защита хостингом описана в разделе 2.25.

Таблица 2.1 Модификации терминалов.

Опция Модель	RS-232	CAN	RS-485	Кнопка вскрытия корпуса	Разъём MicroSD	АКБ	Блок питания камер	Bluetooth	Модем
УМКа303.2GC	-	+	+	+	+	+	-	+, 4.0	2G
УМКа303.2GR	+	-	+	+	+	+	-	+, 4.0	2G
УМКа303.2GCP	-	+	+	+	+	+	+	+, 4.0	2G
УМКа303.2GRP	+	-	+	+	+	+	+	+, 4.0	2G

2.3 Описание выводов

Нумерация выводов присоединительного разъема терминала показана на рисунке 2.6. Назначение контактов приведено в таблице 2.2.

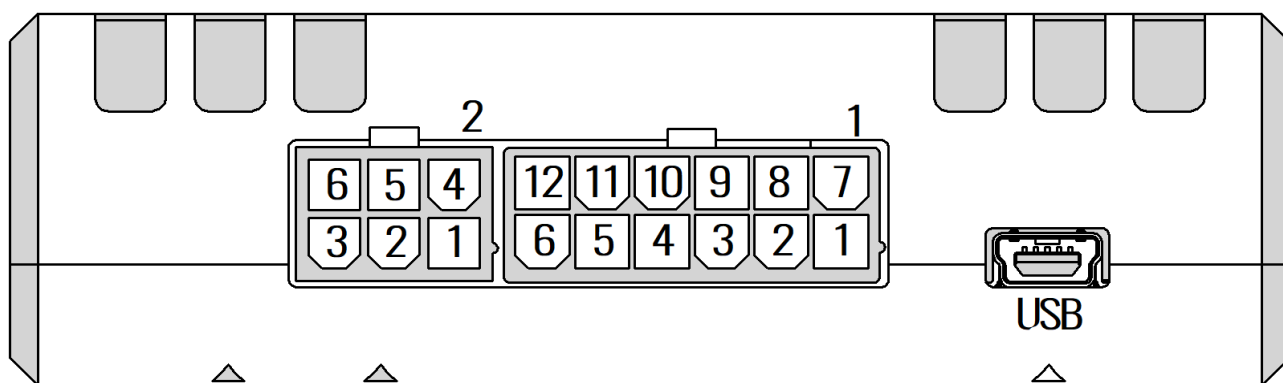


Рисунок 2.6 Нумерация выводов терминала

Таблица 2.2 Назначение контактов разъёма 1

Номер вывода	Назначение
1	Питание (+)
2	RS-485 (A)
3	RS-485 (B)
4	Вход 0. Аналоговый 0. IN0 (AIN0)
5	Вход 1. Аналоговый 1. IN1 (AIN1)
6	Нет / TxD для RS-232 / CAN-H
7	Общий (-)
8	1-Wire интерфейс
9	Выход 0. «Открытый коллектор». OUT (OUT0)
10	Вход 2. Цифровой 0. IN2 (DIN0)
11	Вход 3. Цифровой 1. IN3 (DIN1)
12	Нет / RxD для RS-232 / CAN-L

Таблица 2.3 Назначение контактов разъёма 2

Номер вывода	Назначение
1	Плюс (+) Выход питания видеокамер
2	Видео вход №1 сигнал
3	Видео вход №2 сигнал
4	Общий
5	Видео вход №1 общий (экран)
6	Видео вход №2 общий (экран)

2.4 Обновление устройства

Существует два способа обновления для встроенного ПО терминала: обновление через конфигуратор и обновление по команде «UPDATE».

Для обновления через конфигуратор требуется нажать на панели инструментов  «Обновить прошивку терминала» или во вкладке «Консоль» ввести команду «UPDATE». Если терминал не видит прошивку на панели инструментов нажмите кнопку  «Проверить наличие обновлений». Так же обновление можно произвести, послав SMS команду «UPDATE» на телефонный номер терминала.

Существует возможность произвести обновление вручную. Для этого закройте конфигуратор и положите в папку «C:\Program Files (x86)\UMKa3XX\firmware» файл

требуемой прошивки. После этого откройте конфигуратор и дождитесь загрузки должно появиться предложение обновить терминал.

В случае необходимости есть возможность обновиться до тестовой версии прошивки. Для этого воспользуйтесь ручным обновлением, описанным выше или отправьте SMS команду «UPDATE VER=X.Y.Z» (описание команды см. прил. А) на телефонный номер терминала.

2.5 Установка SIM-карт

Для установки SIM-карт необходимо вскрыть корпус терминала предварительно выкрутив с помощью крестовой отвертки PH1 скрепляющие винты (Рисунок 2.7) и вынуть плату.

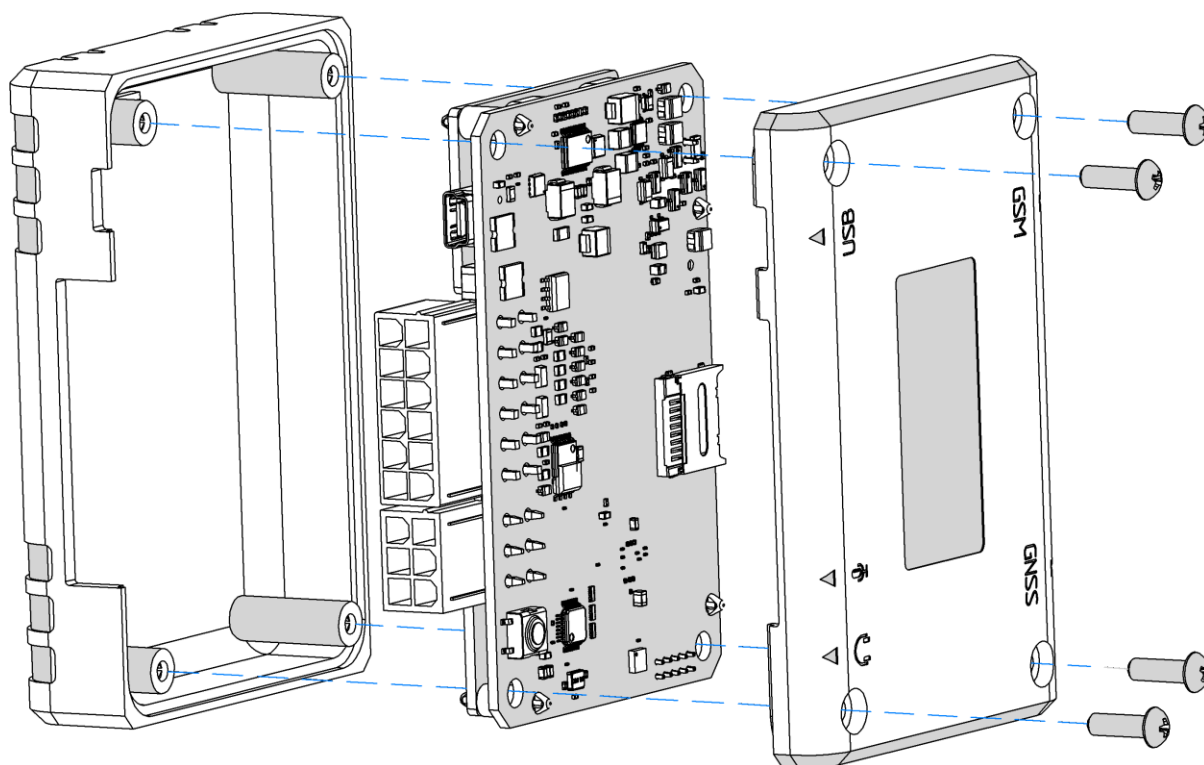


Рисунок 2.7 Вскрытие корпуса терминала

На обратной стороне платы имеется разъем для установки SIM-карт. Производить установку SIM-карт согласно рисунку 2.8.

После установки SIM-карт собрать устройство в обратном порядке.



Внимание! Терминал предназначен для работы с SIM-картами форм-фактора nano-SIM (4FF).

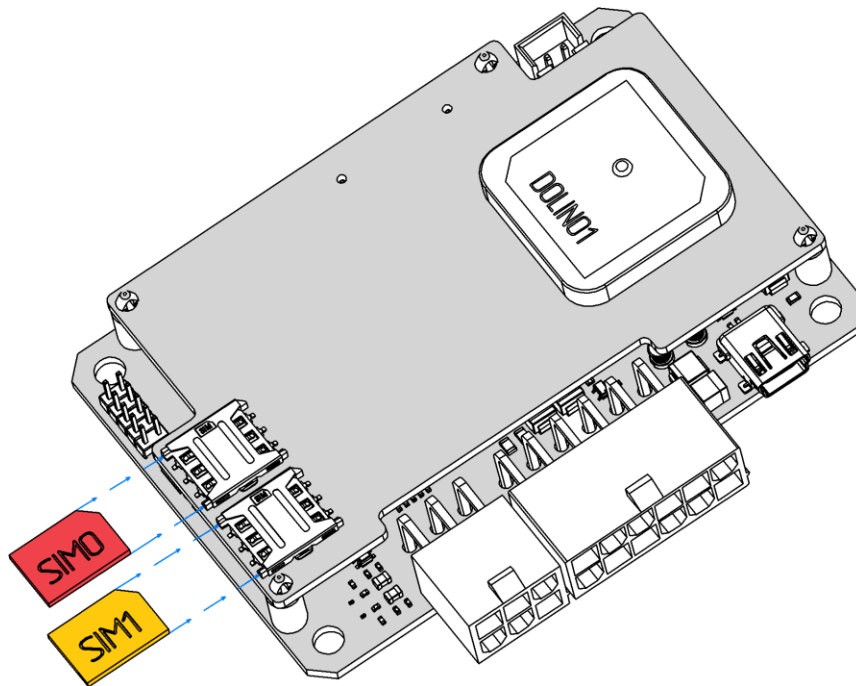


Рисунок 2.8 Установка SIM-карт

2.6 Порядок установки аккумулятора

Для фиксации и передачи события отключения внешнего питания, а также для быстрого старта навигационного модуля после включения питания, терминал оснащен внутренним аккумулятором.

Для работы аккумулятора необходимо вскрыть корпус терминала и вынуть плату (см. раздел «Установка SIM-карт»). Далее подключить аккумулятор в соответствующий разъем, как показано на фото (Рисунок 2.9).

Сам аккумулятор крепится к верхней части корпуса на двухсторонний скотч. При этом аккумулятор размещается так, чтобы не перекрывать собой антенны GPS и GNSS, когда терминал будет собран. На рисунке 2.9 показано место размещения аккумулятора.

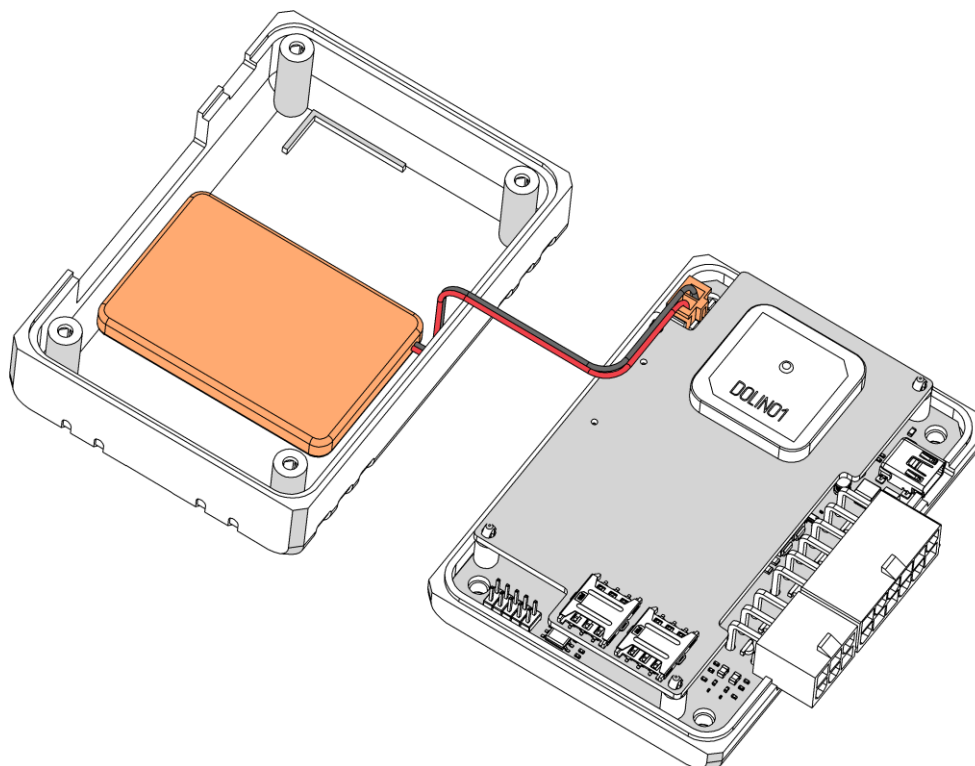


Рисунок 2.9 Установка аккумулятора

2.7 Порядок установки microSD-карты

Терминал позволяет использовать карту памяти microSD для хранения «черного ящика». Терминал поддерживает карты памяти microSD от 2 до 32 GB.

При установке microSD-карты необходимо вскрыть корпус терминала и вынуть плату (см. раздел «Установка SIM-карт»). Далее продвинуть каретку крепления карты в сторону центра платы до щелчка (Рисунок 2.10). Теперь каретку можно открыть и вставить microSD-карту на место.

После этого закрыть каретку и защелкнуть в обратном направлении (от центра платы).

После установки microSD-карты, ее необходимо отформатировать. Для этого нужно воспользоваться командой “ERASE SDCARD”.

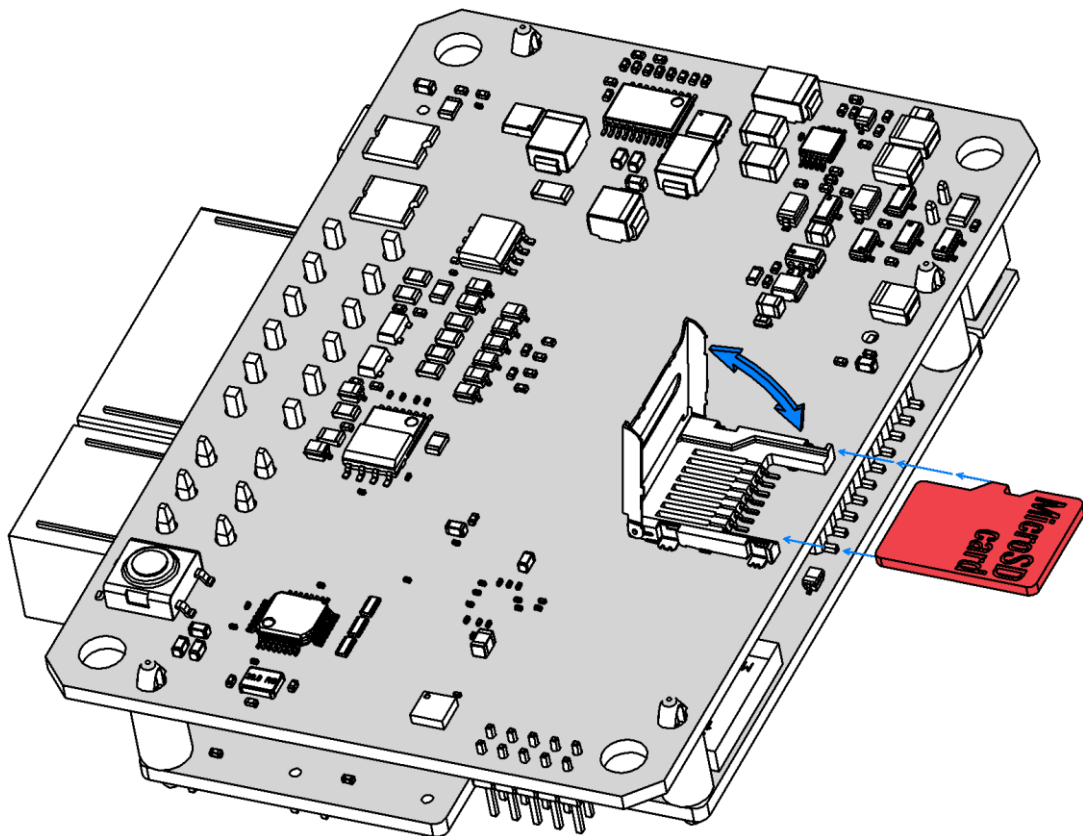


Рисунок 2.10 Установка microSD-карты



Внимание! microSD-карта не входит в комплект поставки и приобретается отдельно.

2.8 Установка терминала на транспортное средство

При монтаже терминала следует учитывать, что ориентация ГЛОНАСС/GPS антенны в пространстве должна направлять пик диаграммы направленности к зениту небосклона. Диаграмма направленности плоской керамической антенны, установленной в корпусе терминала, имеет полусферическую форму, поэтому рекомендуется устанавливать терминал в горизонтальном положении. В других положениях основным источником является переотражённый сигнал, что значительно ухудшает точность определения координат и время решения навигационной задачи.

Наличие вблизи антенны, особенно в направлении основного лепестка диаграммы направленности, металлических предметов приведет к значительному ухудшению приема сигнала.

Терминал следует устанавливать по возможности дальше от источников радио помех (прерыватели, передатчики и т.д.).

Подводку питания и прочих проводов рекомендуется производить в защитном гофрированном кожухе. При этом стараться не допускать провисания кабеля, это может привести к его перелому или обрыву. Используйте для крепления кабеля специальные крепежные средства (например, нейлоновые стяжки).

Не устанавливать терминал вблизи источников тепла (выпускные коллекторы, радиаторы и пр.).

Сам терминал и все кабели, подведенные к нему, должны быть надежно закреплены и при этом не мешать работе механизмов транспортного средства.

Все подключения рекомендуется выполнять при помощи специальных зажимных соединителей для провода, либо специальными ответными частями разъемов для кабелей (например, для подключения к CAN шине через разъем).

2.9 Подключение питания

Подключение питания к навигационному терминалу осуществляется с помощью кабеля, поставляемого в комплекте. Для защиты проводов цепи питания от короткого замыкания, настоятельно рекомендуется установить плавкий предохранитель с номинальным током 1 А как можно ближе к источнику питающего напряжения.

При подключении терминала следует соблюдать правила техники безопасности, предусмотренные правилами выполнения ремонтных работ на автотранспорте. Все соединения должны обеспечивать надежный контакт и быть тщательно изолированы. В случае недостаточной длины нужного провода его можно нарастить проводом сечением не менее 0,35 мм².

Вход питания контроллера рассчитан на напряжение бортовой сети от 8 до 40 В.

Подключение питания контроллера может быть выполнено как непосредственно к аккумулятору, так и к бортовой сети (Рисунок 2.11).

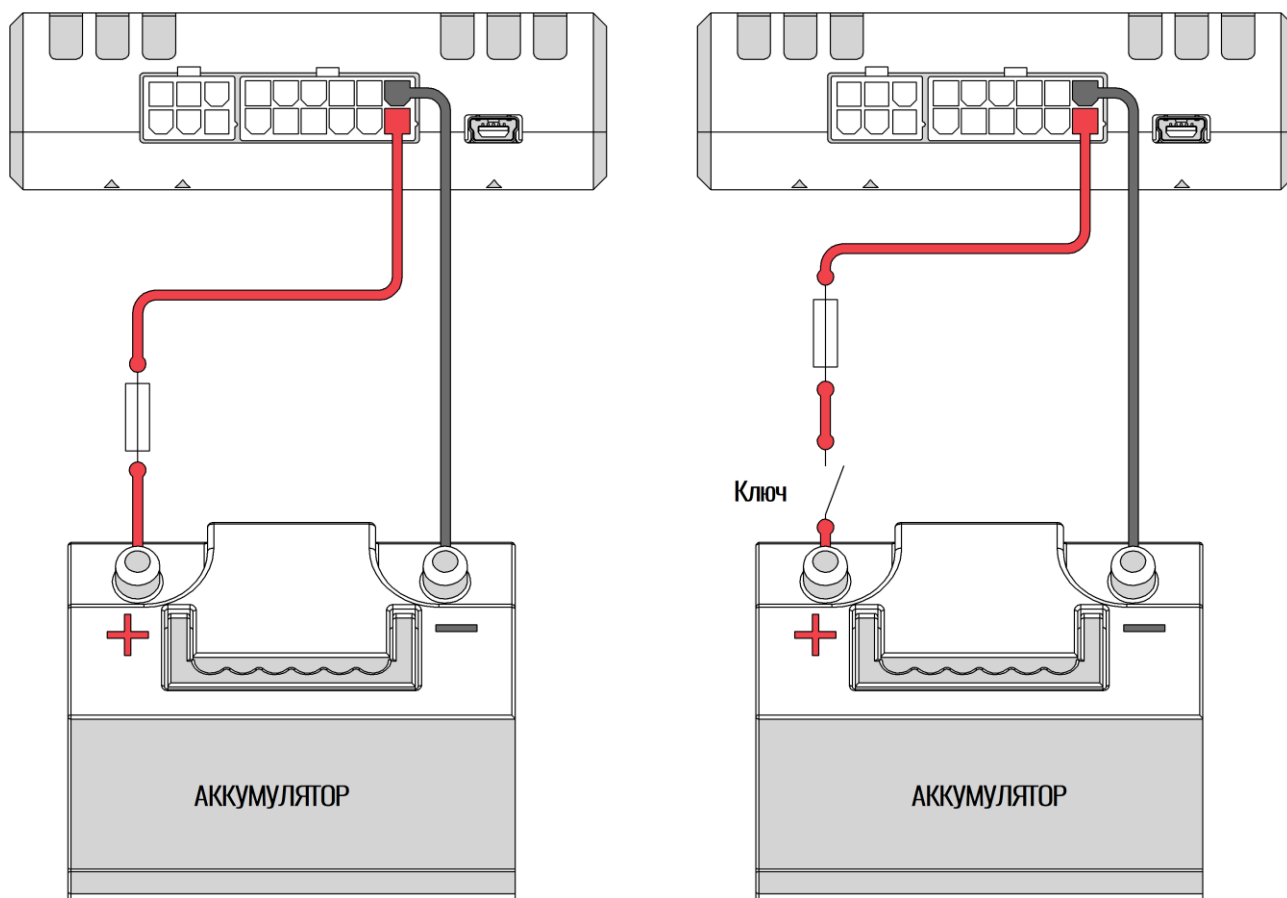


Рисунок 2.11 Подключение питания



Внимание! Терминал имеет встроенные средства защиты от короткого замыкания внутри прибора, переплюсовки питания и импульсных перенапряжений. Однако, ввиду естественного ограниченного ресурса установленных средств защиты настоятельно рекомендуется использовать внешний плавкий предохранитель с номинальным током 1 А.

2.10 Подключение аналоговых входов

Для контроля параметров ТС на основе аналоговых данных (например, аналоговый датчик уровня топлива, аналоговый термометр и пр.) используются аналоговые входы навигационного терминала.

Также аналоговые входы могут работать в режиме дискретных, с настраиваемыми уровнями напряжений логического нуля и единицы (см. раздел «Работа с конфигуратором»).

Терминал имеет два канала для замера внешних подводимых напряжений (AIN0 и AIN1) и два внутренних канала (AIN2 и AIN3) для замера напряжения питания бортовой сети и внутреннего аккумулятора. Каналы AIN0, AIN1 и AIN2 могут производить замер в диапазоне от 0 до 40 В, а канал AIN3 в диапазоне от 0 до 6,6 В.

При подключении простых аналоговых источников руководствуйтесь схемой, приведенной на рисунке 2.12.

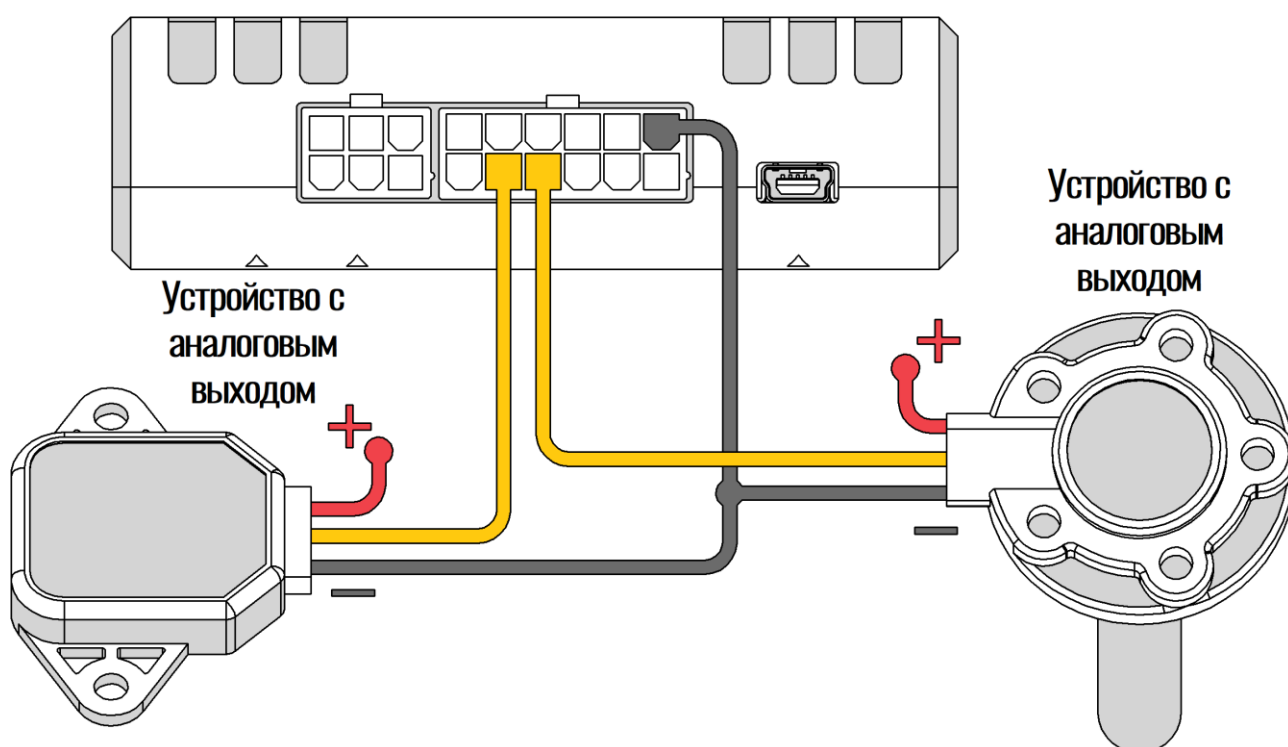


Рисунок 2.12 Подключение аналоговых источников

Для подключения аналогового входа в режиме дискретного входа с подтяжкой к «+» воспользуйтесь схемой на рисунке 2.13, при этом необходимо использовать дополнительный резистор для подтяжки номиналом 3,9 кОм и рассеиваемой мощностью не менее 0,5 Вт.

В качестве ключа могут выступать контакты реле, геркона и прочих устройств с выходом «сухой контакт» или «открытый коллектор».

Для подключения аналогового входа в режиме дискретного входа с подтяжкой к «-» питания воспользуйтесь схемой на рисунке 2.14.

После подключения, настройте режимы входов в конфигураторе (см. раздел «Работа с конфигуратором»).

Преобразование входного аналогового сигнала в дискретный осуществляется по принципу триггера Шмитта.

Уровни переключения задаются при помощи конфигуратора или команды «SETLIMn», где n - номер входа. Например, по умолчанию установлены следующие уровни: для логического 0 напряжение 5 В (5000 мВ), для логической 1 напряжение 6 В (6000 мВ). Входной сигнал напряжением ниже 5 В преобразуется в логический 0, выше 6В в логическую 1, а диапазоне от 5 до 6 сохраняет предыдущее зафиксированное значение (Рисунок 2.15).

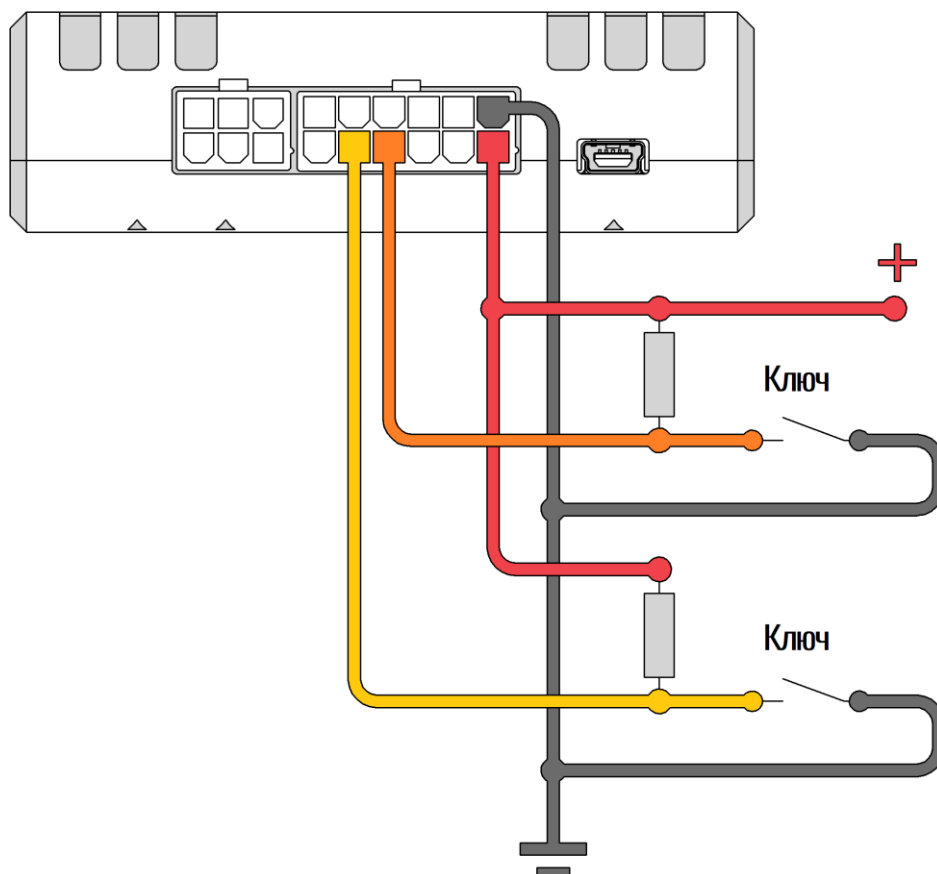


Рисунок 2.13 Подключение с подтяжкой к «+»

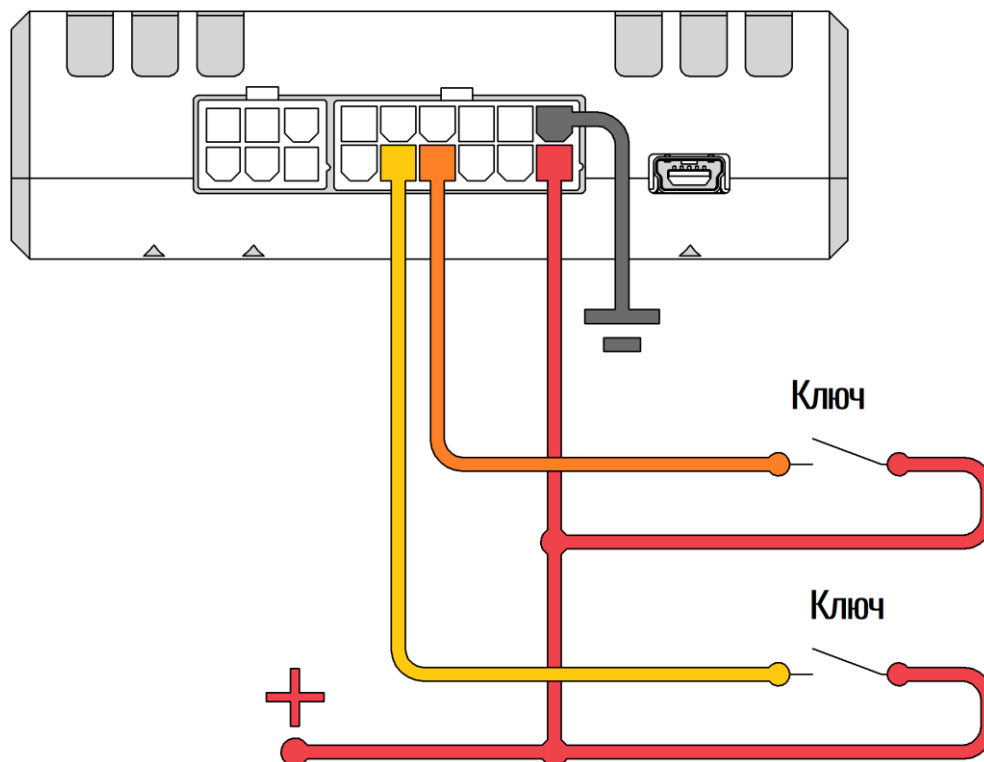


Рисунок 2.14 Подключение с подтяжкой к «-»



Рисунок 2.15 Преобразование аналогового сигнала в дискретный

Информацию по настройке через конфигуратор см. в разделе 3.9.

2.11 Подключение цифровых входов

Для подключения цифровых устройств (частотные ДУТы, расходомеры) и дискретных датчиков, используются два цифровых входа терминала. Режимы работы этих входов, могут быть соответственно настроены с помощью конфигуратора.

Цифровые входы имеют возможность внутренней подтяжки к «-» или «+», поэтому в качестве источников сигнала могут выступать устройства с выходом «сухой контакт» или «открытый коллектор», подключенные как к «+» так и к «-» питания (Рисунок 2.16).

На рисунке 2.17 показан пример подключения двух расходомеров в дифференциальном режиме.

На рисунке 2.18 показан пример подключения УСС.

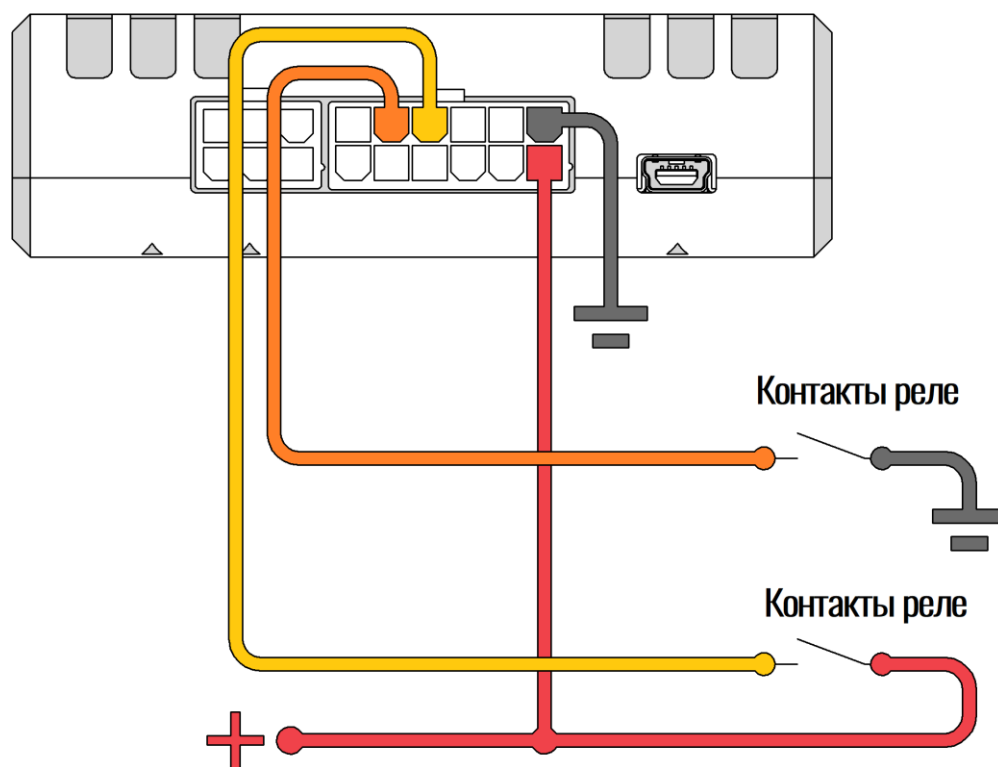


Рисунок 2.16 Варианты подключения дискретных датчиков

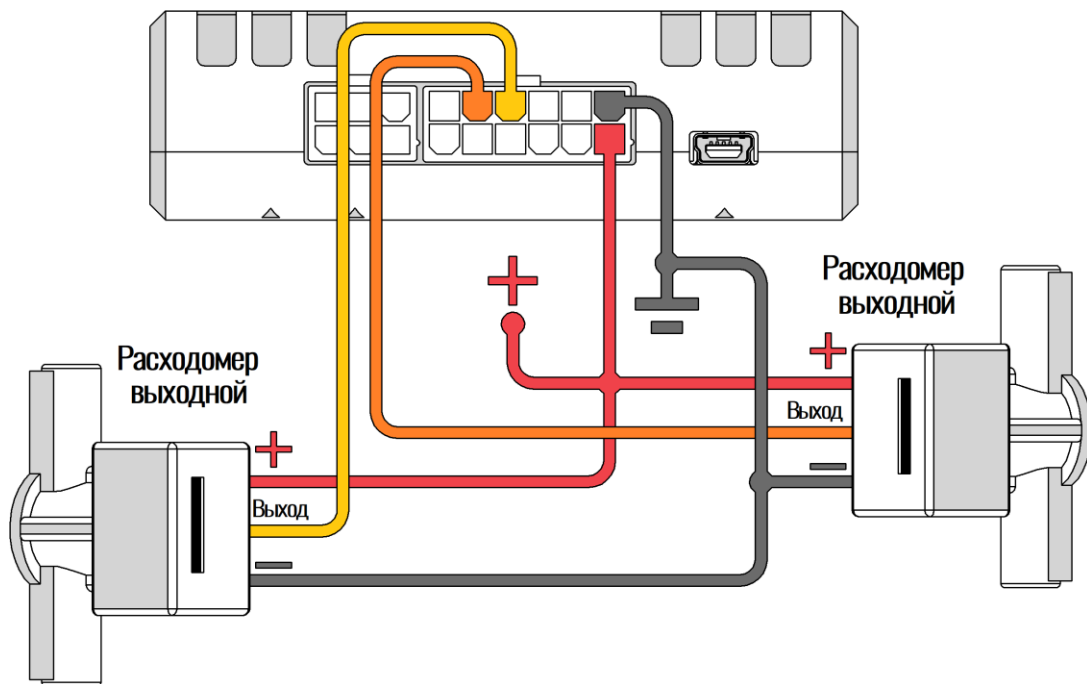


Рисунок 2.17 Пример подключения расходомеров в дифференциальном режиме

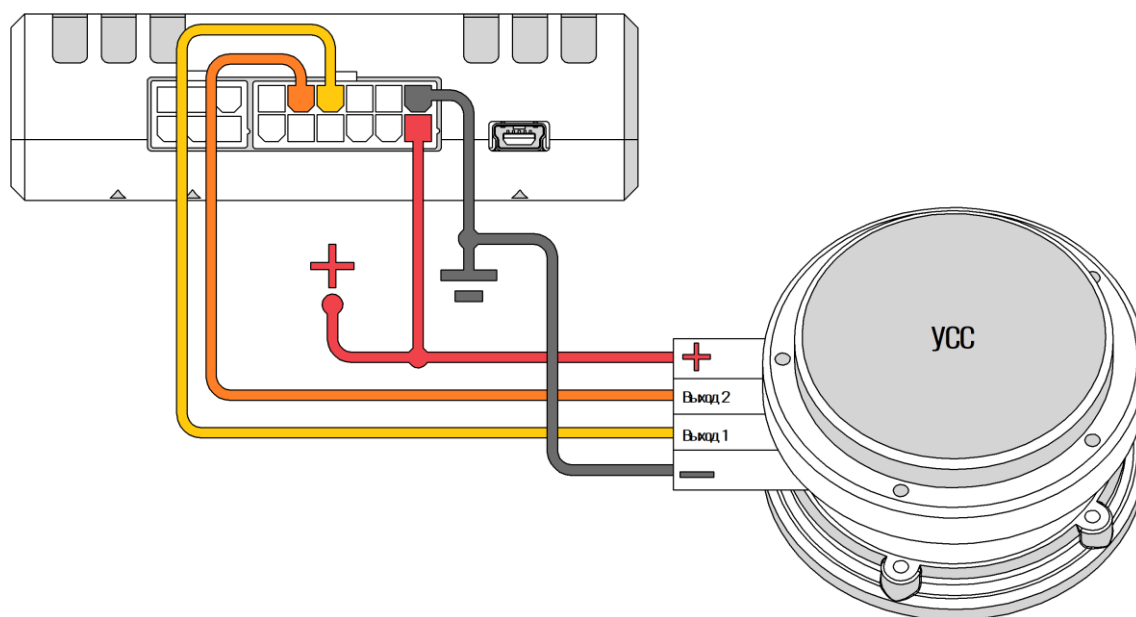


Рисунок 2.18 Пример подключения УСС

Информацию по настройке через конфигуратор см. в разделе 3.9.

2.12 Подключение выхода «открытый коллектор»

Терминал имеет выход типа «открытый коллектор», который может быть использован для управления внешней нагрузкой.

Если нагрузка, которой необходимо управлять, потребляет не более 0.5 А, то для её подключения следует воспользоваться схемой, приведенной на рисунке 2.19.

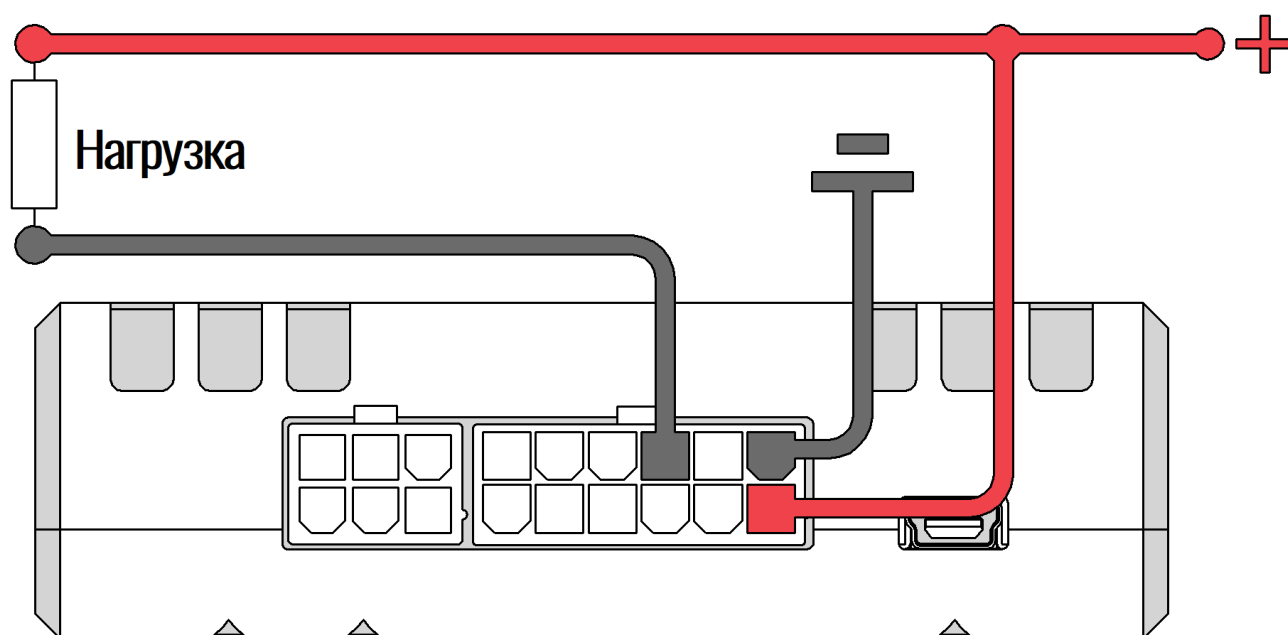


Рисунок 2.19 Подключение маломощной нагрузки

Для нагрузок, требующих ток более 0.5А необходимо использовать дополнительное реле (рисунок 2.20).

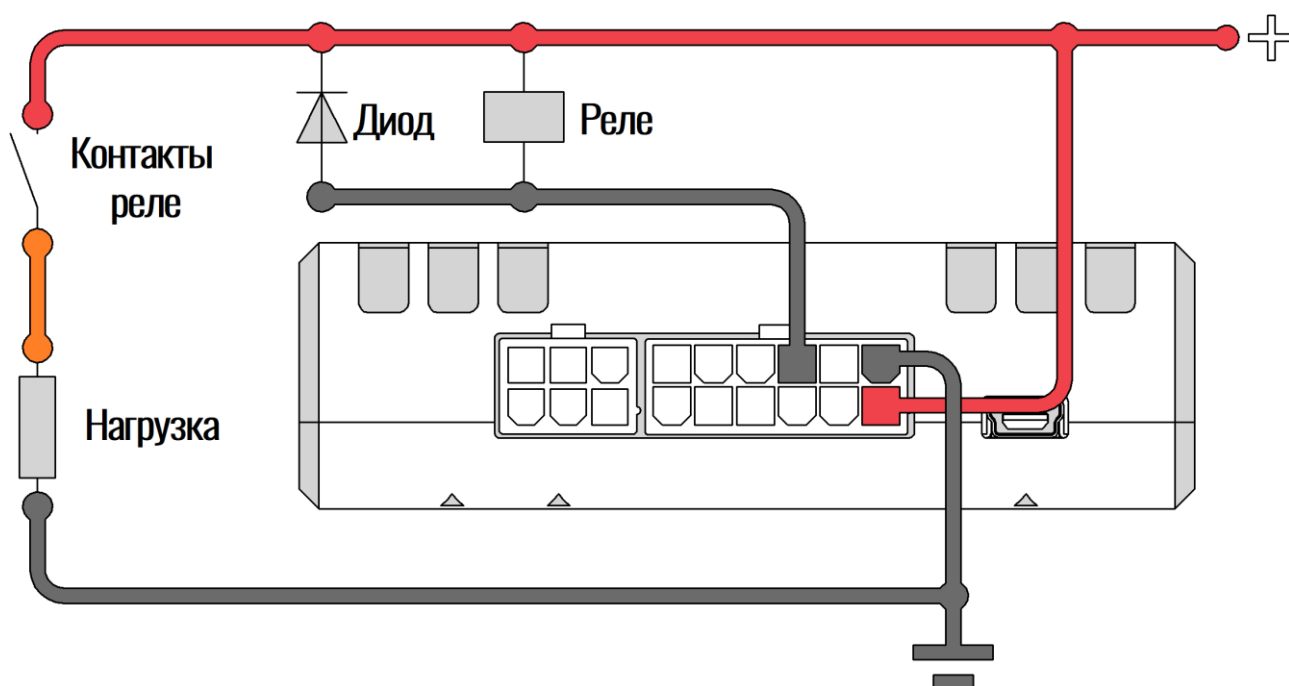


Рисунок 2.20 Подключение мощной нагрузки



Внимание! Для защиты выхода терминала от ЭДС самоиндукции, возникающей при коммутации индуктивной нагрузки (например, обмотки реле) необходимо использовать защитный диод, имеющий максимальное обратное напряжение выше напряжения питания нагрузки и прямой ток, выше тока, потребляемого нагрузкой.

2.13 Подключение RS-485 (ДУТ/RFID)

К терминалу может быть подключено до 7 датчиков уровня топлива (ДУТ) с протоколом LLS, и до 4 считывателей RFID одновременно.

На рисунке 2.21 приведен пример подключения датчиков уровня топлива. Резистор на конце шины установлен для согласования волнового сопротивления и равен 120 Ом. Шину RS-485 рекомендуется выполнять кабелем типа «витая пара». Считыватели RFID подключаются аналогично.

Ответвления от шины RS-485 к датчикам должны быть как можно короче, для согласования с импедансом шины. А для предотвращения коллизий на шине, рекомендуется заранее назначить каждому устройству свой уникальный адрес.



Внимание! При работе с датчиками уровня топлива необходимо строго придерживаться требований соответствующей эксплуатационной документации.

Информацию по настройке RS-485 через конфигуратор см. в разделе 3.13.

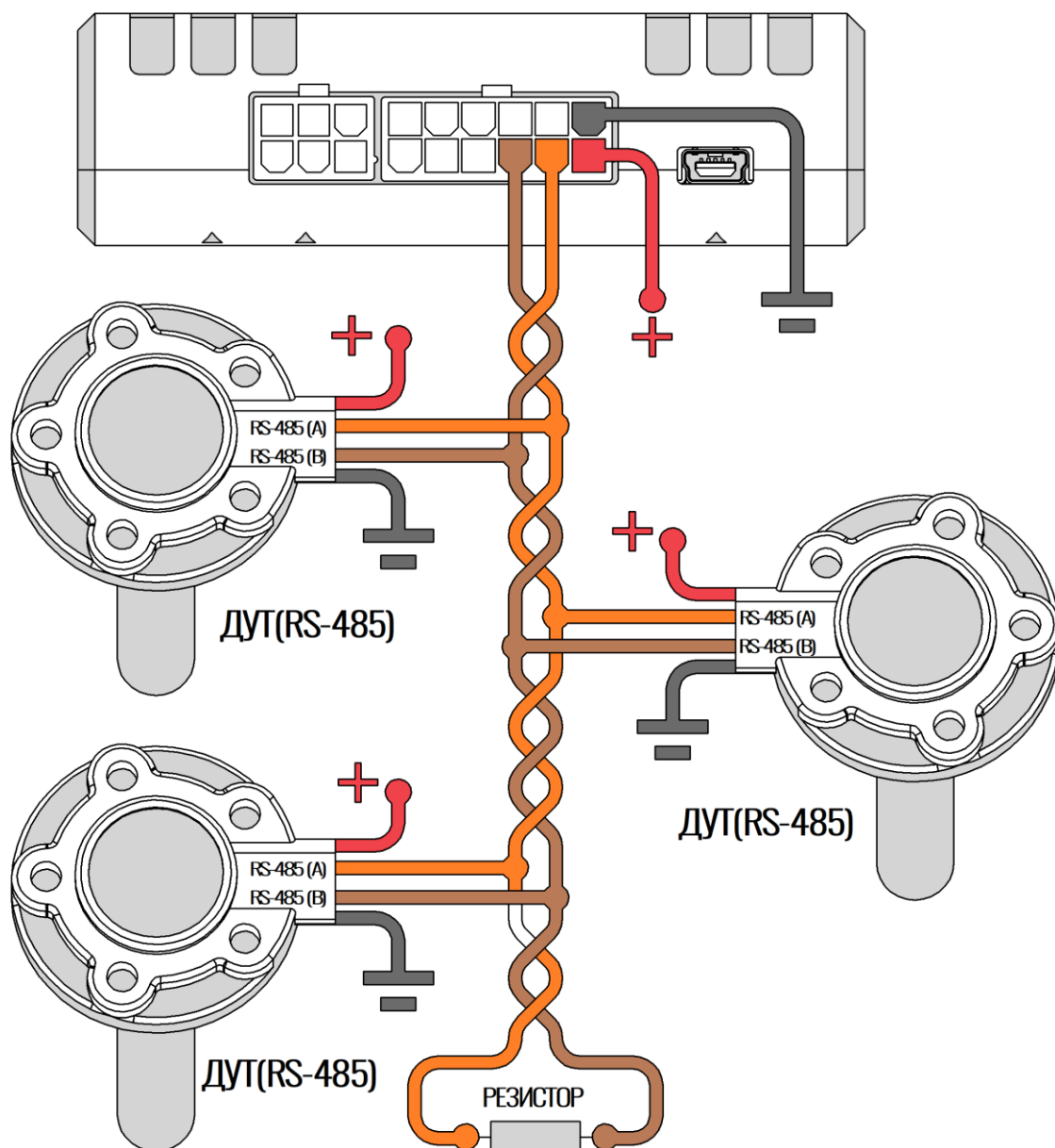


Рисунок 2.21 Подключение ДУТ по интерфейсу RS-485

2.14 Подключение датчиков BLE

К терминалу дополнительно может быть подключено до 8 беспроводных BLE датчиков. Список поддерживаемых датчиков приведен в приложении Д.

Для начала работы с датчиками BLE перейдите в конфигураторе во вкладку «Система» и в группе параметров «Bluetooth» из выпадающего окна выберите «BLE» (BLEMODE 2) или «Конфиг. и BLE» (BLEMODE 3). После выполните запись конфигурации в терминал.

На вкладке «Датчики BLE» выберите тип BLE датчика и введите его MAC адрес в соответствующее поля или воспользуйтесь командой «LLSBLEn».

Определить MAC адрес датчика можно с помощью BLE сканера. Нажмите на кнопку «Поиск устройства» на вкладке «BLE сканер». Спустя несколько минут терминал найдет все доступные BLE устройства. Нажмите правой кнопкой по требуемому устройству и в появившемся окне выберите номер датчика (Рис. 2.23).

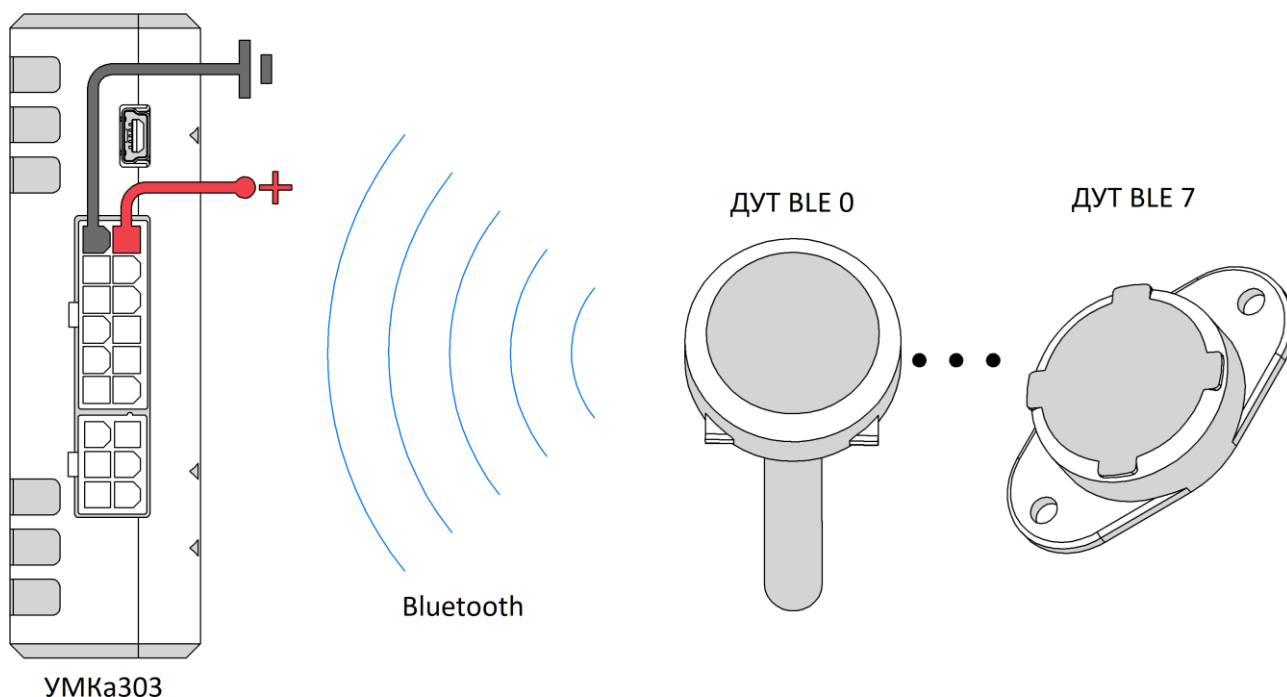


Рисунок 2.22 Подключение датчиков по BLE

Для каждого беспроводного датчика может передаваться один параметр уровня топлива, один параметр температуры и до 8 произвольных параметров.

Список передаваемых параметров зависит от выбранного датчика и приведен в приложении Д.

21	11:11:00:13:01:00	-101	УМКа302_13010340
22	1B:0D:F0:22:73:C0	-103	
23	D9:2B:44:A8:E2:94	-95	TI 100170
24	CC:CC:CC:AB:B	Копировать MAC	
25	63:1E:C9:1D:AA	Задать MAC для BLE датчика 0	
26	1D:6F:E9:51:15:1	Задать MAC для BLE датчика 1	
27	EE:B8:F2:B0:A4:I	Задать MAC для BLE датчика 2	
28	78:82:BD:03:65:A	Задать MAC для BLE датчика 3	
29	2C:46:FE:03:42:0	Задать MAC для BLE датчика 4	
30	72:9C:5B:7B:14:9	Задать MAC для BLE датчика 5	
31	65:CB:B9:EF:42:I	Задать MAC для BLE датчика 6	
32	F1:38:8C:17:AE:8	Задать MAC для BLE датчика 7	

Рисунок 2.23 Задание MAC адреса датчика из BLE сканера

2.15 Подключение к шине CAN

На рисунке 2.24 приведена общая схема подключения терминала к шине CAN. Для правильного взаимодействия с CAN, необходимо настроить скорость и режим работы интерфейса (**Вкладка «Интерфейсы»**).

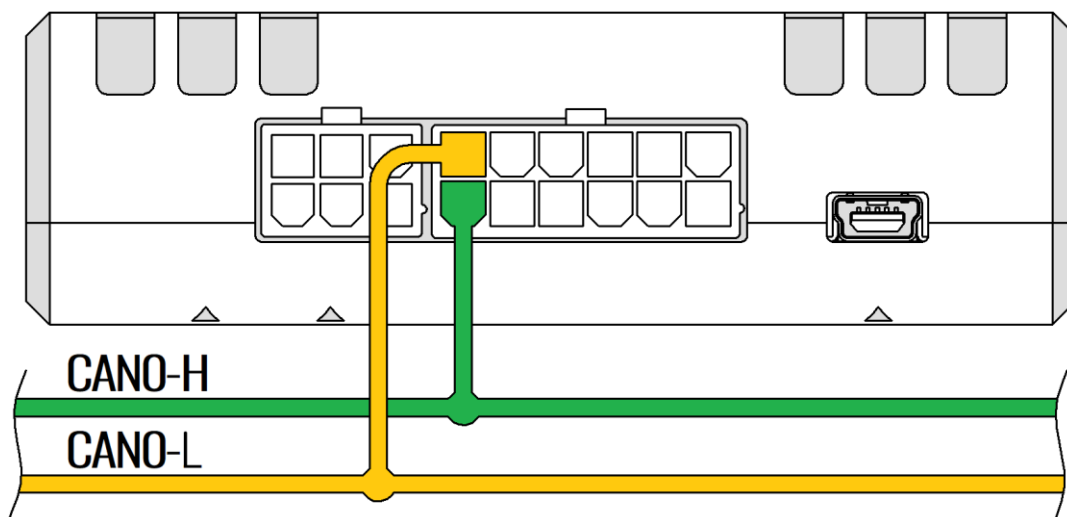


Рисунок 2.24 Подключение к шине CAN



Внимание! Поддержка интерфейса CAN является опцией и должна быть указана при заказе изделия у производителя.

Список поддерживаемых транспортных средств на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Список поддерживаемых ТС».

2.16 Подключение RS-232

Для подключения устройства на базе интерфейса RS-232, в терминале предусмотрены соответствующие выводы. На рисунке 2.25 приведен пример подключения устройства по RS-232. Интерфейс поддерживает протоколы NMEA (Trimble - <https://www.trimblegnss.ru>), LLS (ДУТ), а также протокол сообщения с CAN-LOG.

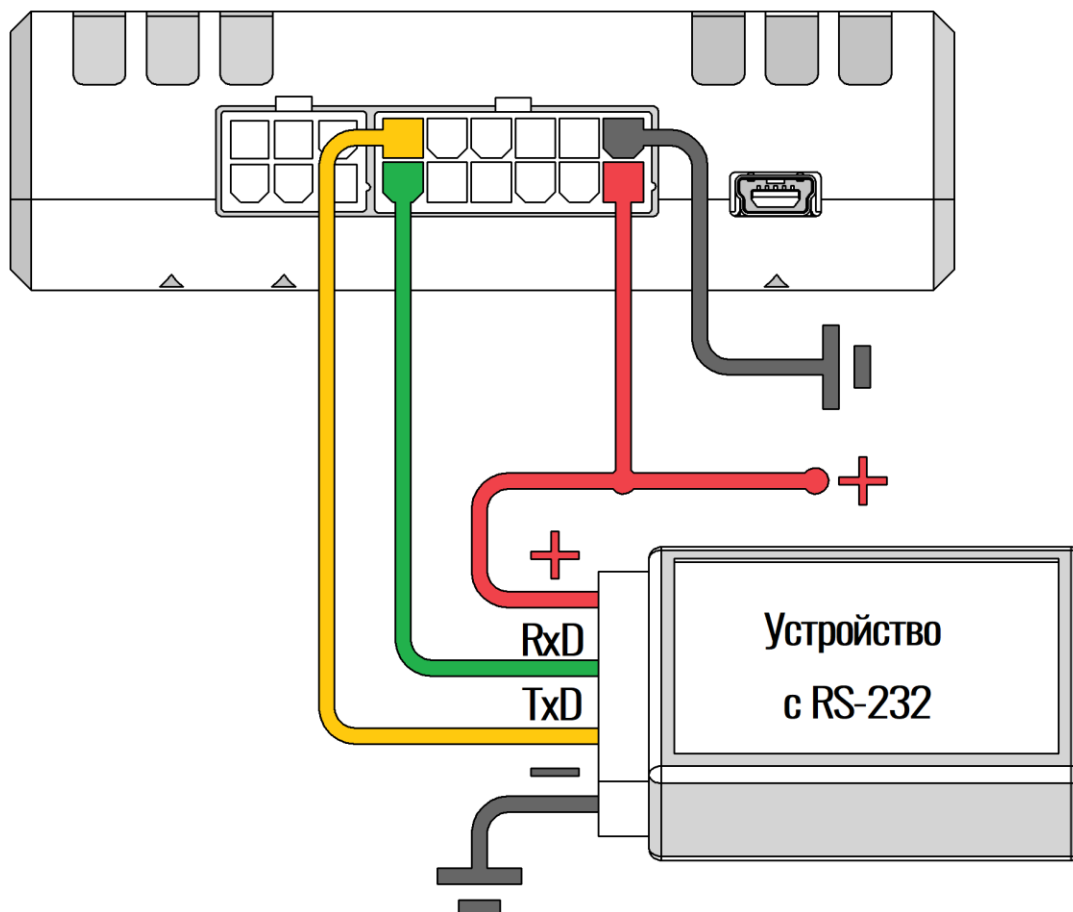


Рисунок 2.25 Подключение по интерфейсу RS-232



Внимание! Поддержка интерфейса RS-232 является опцией и должна быть указана при заказе изделия у производителя.

Информацию по настройке RS-232 через конфигуратор см. в разделе 3.13.

2.17 Подключение 1-Wire

К терминалу может быть подключено до 4 термометров типа DS18B20, DS1822, DS18S20 (далее DS18) и 1 датчик контроля доступа типа iButton. Обобщенная схема подключения устройств по 1-Wire показана на рисунке 2.26.

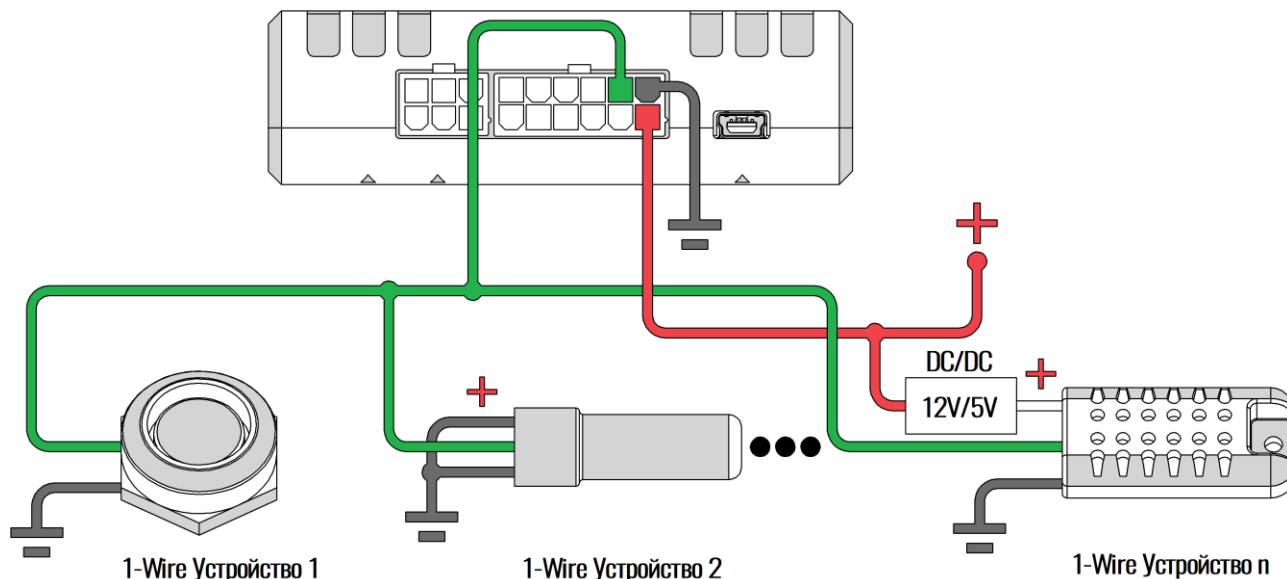


Рисунок 2.26 Подключение устройств по 1-Wire

Обратите внимание на то, что устройства могут иметь другие уровни напряжения питания нежели терминал, либо не иметь их вообще (питание непосредственно от шины 1-Wire). Более подробные данные об установке подобных устройств, можно найти в соответствующих руководствах к ним.

Адрес датчика привязывается к номеру параметра в автоматическом и ручном режимах.

На первом этапе после включения произойдет автоматическая привязка уже подключенных датчиков к соответствующим параметрам по возрастанию адресов датчиков.

Далее при подключении новых датчиков они будут автоматически привязываться к свободным параметрам в порядке подключения. При отключении не будет происходить смещение в адресации не происходит.

Адреса датчиков можно задать или изменить вручную с помощью команды «OWFIXED» или на соответствующей вкладке конфигуратора.

Команда «OWFIXED» без параметров возвращает адреса датчиков, привязанных к параметрам. Например, ответ вида «OWFIXED=0,130868614,0,0» сообщает о том, что для параметров 0, 2 и 3 не привязаны датчики (адрес 0 используется как признак отсутствия привязки), а к параметру 1 привязан датчик с адресом 130868614. С помощью команды «OWFIXED» можно так же сопоставить адреса датчиков с параметрами или очистить существующую привязку задав во всех полях значения 0.

Информацию по настройке 1-Wire через конфигуратор см. в разделе 3.12.

2.18 Подключение CAN-LOG

Терминал поддерживает передачу данных, полученных от контроллера CAN-LOG серии Р и В (подробнее можно ознакомиться здесь <http://farvater-can.ru>) или совместимого. Контроллер подключается непосредственно к терминалу по интерфейсу RS-232 (Рисунок 2.27) или через переходник UART-RS485 по интерфейсу RS-485 (Рисунок 2.28).

Подключение к ТС и настройка CAN-LOG выполняется в соответствии с его эксплуатационной документацией. Настройка терминала осуществляется в соответствии с разделом 3.19 настоящего руководства.



Внимание! Поддержка интерфейса RS-232 является опцией и должна быть указана при заказе изделия у производителя.

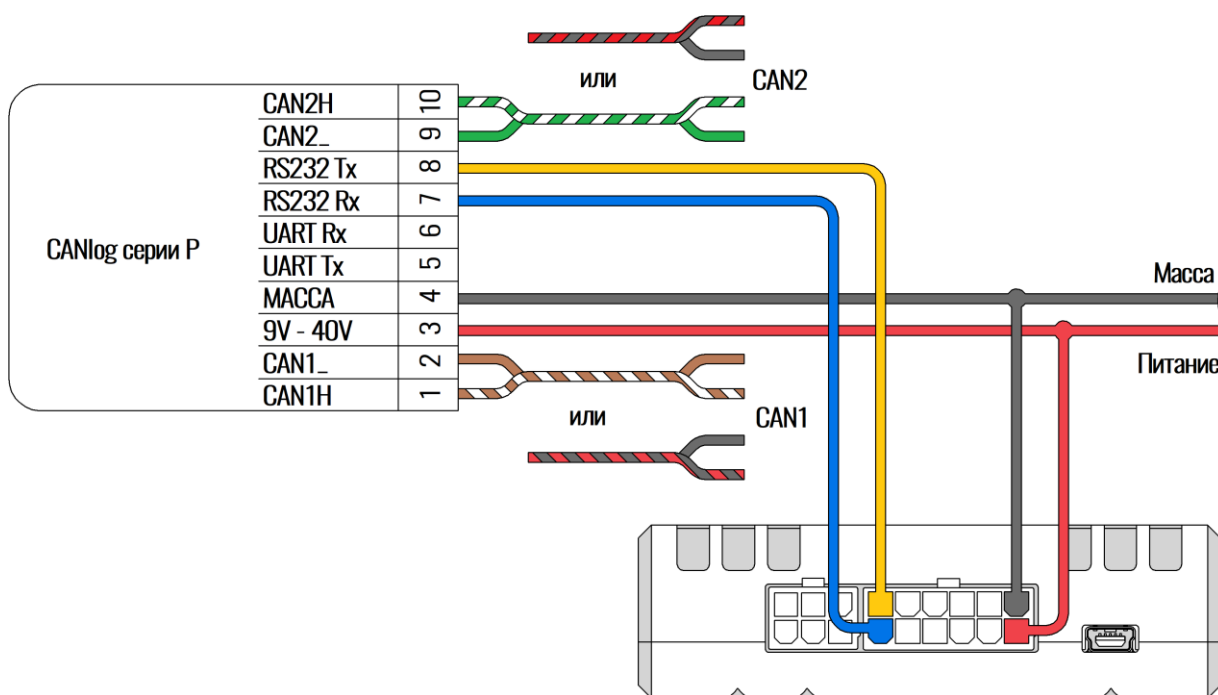


Рисунок 2.27 Подключение CAN-LOG по RS-232

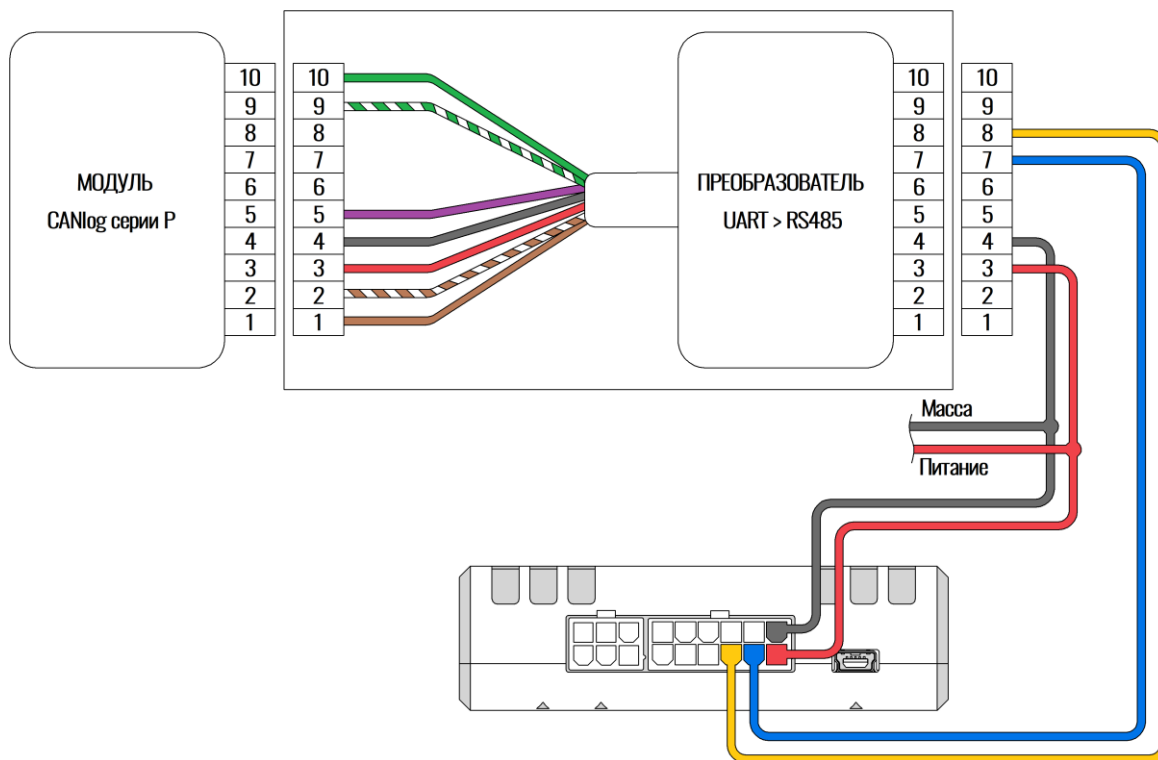


Рисунок 2.28 Подключение CAN-LOG через переходник UART-RS485

Информацию по настройке CAN-LOG через конфигуратор см. в разделе 3.19.

2.19 Менеджер питания

Менеджер питания предназначен для оптимизации режимов заряда аккумулятора и энергосбережения терминала.

Терминал в процессе работы может находиться в одном из режимов энергосбережения указанных в таблице 2.4.

Таблица 2.4 Режимы энергосбережения

Режим	Условие перехода	Поведение терминала
Рабочий режим (RUN)	- Не выполняться условия для перехода в другие режимы энергосбережения.	-Терминал полностью функционален.
Режим бездействия (IDLE).	-Терминал работает от АКБ больше заданного времени (DISCHARGE Y); -Терминал находится в режиме статической навигации больше заданного времени (POWERSAVE Y).	- Модем отключен от сервера (OFFLINE). В режиме OFFLINE модем зарегистрирован в сети сотового оператора и обрабатывает входящие СМС и голосовые звонки; - Отключена индикация.

Режим	Условие перехода	Поведение терминала
	-напряжение на аналоговом входе меньше, чем заданное командой (VOLTSAVE Z).	Потребление при напряжении 12 В – 30 мА
Режим ожидания (STANDBY).	-Терминал находится в режиме статической навигации больше заданного времени (POWERSAVE X) - Напряжение на аналоговом входе меньше, чем заданное вторым параметром команды «VOLTSAVE Y»	- Модем полностью отключен (SLEEP); - Индикация отключена (кроме зеленого светодиода); -Навигационный приёмник отключён; -Запись в черный ящик по времени не производится; - Остальные функции работают в штатном режиме.
Окно активности (WINDOW)	В этом режиме терминал переходит в режим RUN из любого режима энергосбережения.	Для окна активности командой «ACTIVEWIN» задаётся время начала окна по UTC и его продолжительность. После окончания окна терминал возвращает в режим энергосбережения.

Терминал в процессе работы может находиться в одном из основных режимов питания указанных в таблице Таблица 2.5 .

Таблица 2.5 Режимы питания

Режим	Условие перехода	Поведение терминала
Режим питания от USB	-после старта системы отсутствует основное напряжение питания	-не функционирует модем; -заряд и разряд аккумулятора не происходит; -данные в черный ящик не записываются; -возможен переход в режим восстановления или медленного заряда АКБ, если появилось основное напряжение питания.
Режим восстановления АКБ.	-аккумулятор глубоко разряжен или не подключен.	-вывод АКБ из глубокого разряда -после того, как аккумулятор достаточно зарядится (выше 3.3В), происходит переход терминала в режим медленного заряда.
Режим медленного заряда АКБ.	-характеризуется тем, что в нем уже возможен переход на работу от АКБ при отключении питающего напряжения.	-максимальное напряжение заряженного АКБ в данном режиме около 4.0 – 4.1 В, что соответствует заряду около 80 – 90 %; -из данного режима возможен переход в режим быстрого заряда АКБ.
Режим быстрого заряда АКБ.	-в данном режиме ток заряда зависит от продолжительности подключения АКБ к линии 4.2В.	-аккумулятор заряжается до 4.2 В, что соответствует 100% заряду.
Режим защиты АКБ.	-обнаружено короткое замыкание на клеммах аккумулятора.	-все цепи заряда отключаются чтобы избежать повреждений терминала и АКБ.
Режим разряда АКБ.	-пропало питающее напряжение, – терминал перейдет на питание от АКБ, если тот подключен и исправен. (DISCHARGE X,Y)	-задача режима разряда АКБ продлить работу терминала и сохранить аккумулятор.
Режим отключения терминала.	-завершаются операции записи в EEPROM и FLASH память. После чего	-максимально корректно завершаются все

Режим	Условие перехода	Поведение терминала
	выполняется процедура перезагрузки терминала, во время которой терминал отключается от АКБ.	выполняемые терминалом задачи. -из данного режима возможен переход в режим резервирования
Режим резервирования.	-переходит после корректного отключения терминала при отсутствии питающего напряжения.	-напряжение АКБ поступает только на цепи резервирования CPU и GNSS модуля. -детектирует размыкание кнопки вскрытия. -Питание цепи резервирования GNSS позволяет осуществить «теплый старт» и обеспечивает работу других технологий, уменьшающих время до поручения первых валидных координат.

В менеджере питания реализована функция энергосбережения при снижении уровня напряжения на внутреннем или внешнем аналоговом канале. Настройка производится командой «VOLTSAVE».

Так же есть возможность настроить окно активности. Данная настройка выводит терминал из режима энергосбережения в указанное время на заданную длительность. В комбинации с другими командами менеджера питания позволяет реализовать функцию маяка. Настройка производится командой «ACTIVEWIN».

2.20 Передача данных на три сервера

Терминал умеет одновременно передавать данные на три различных телематических сервера, а также одновременно с этим обновляться и конфигурироваться.

Черный ящик обеспечивает независимое сохранение данных о переданных точках на каждый из трех возможных телематических серверов. Терминал всегда пишет черный ящик для всех серверов независимо от того, включена ли передача на них в настройках. При этом в черном ящике хранится только одна копия данных.

Для передачи данных на сервера нужно ввести его адрес, порт и выбрать протокол передачи с помощью конфигуратора или командами «SETSERV» и «SETPROTOCOL».

Остальные настройки, такие как «Порядок выгрузки», «Режим on-line» и «Дополнительные параметры» действуют одновременно для всех серверов.

Что бы отключить передачу данных на сервер следует очистить имя сервера в настройках терминала. При этом действует ограничение на порядок выбора серверов для передачи. Нельзя настроить передачу одновременно на первый и третий или второй и третий сервера. Можно настроить передачу только на первый (основной) сервер или на первый (основной) и второй (альтернативный) или на все три сервера одновременно.



Внимание! Не стоит настраивать два одинаковых сервера, это приведет к неправильной работе устройства и повышению расхода трафика! Так же соблюдайте очередность настраиваемых серверов в порядке Основной сервер → Альтернативный сервер → Дополнительный сервер, если очередность будет нарушена, например, если настроен основной и дополнительный сервера, а альтернативный пропущен, то настройки дополнительного будут проигнорированы.

При логировании обмена между терминалом и серверами в сообщениях о приеме и передаче пакетов данных добавлено поле [ID соединения]. Возможные ID соединений и их значения приведены в таблице 2.6.

Таблица 2.6 ID соединения

ID соединения	Описание
[0]	Первый (основной) сервер
[1]	Второй (альтернативный) сервер
[2]	Третий (дополнительный) сервер
[3]	Сервер дистанционного обновления
[4]	Сервер дистанционного конфигурирования

2.21 Удаленное конфигурирование

Режим удаленного конфигурирования позволяет работать с удаленным терминалом практически также, как будто он подключен к конфигуратору по USB.

В режиме дистанционного конфигурирования в качестве посредника между конфигуратором и терминалом выступает сервер дистанционного управления. К нему подключаются терминал и конфигуратор.

Возможны два режима подключения терминала к серверу управления: постоянный и сеансовый.

В постоянном режиме терминал поддерживает соединение с сервером управления пока терминал находится в состоянии «ОНЛАЙН». По умолчанию постоянный режим отключен. Что бы его включить используется команда «REMCFG ENABLE». Для отключения команда «REMCFG DISABLE». Для проверки текущего режима конфигурирования используется команда «REMCFG STATUS».

В сеансовом режиме непосредственно перед сеансом конфигурирования следует отправить по любому доступному каналу связи команду «REMCFG START». При этом терминал подключается к серверу управления на 30 минут. Если на конфигурирование требуется больше или меньше времени, то продолжительность сеанса так же можно указать в параметрах команды «REMCFG START».

Выход из сеансового режима происходит по истечению времени сеанса, при перезагрузке терминала, при получении команды «REMCFG STOP» или при переходе терминала в режим энергосбережения.

После того, как терминал подключился к серверу дистанционного управления становится возможным подключиться к нему конфигуратором. Для этого в панели инструментов следует нажать кнопку . В открывшемся окне «Подключение к серверу» следует ввести IMEI терминала, пароль для доступа к нему и нажать кнопку «Подключиться». Дальнейшая работа с конфигуратором описана в разделе 3.3 и последующих.

Важно понимать, что дистанционное конфигурирование работает через канал GPRS, который имеет существенные ограничения как по пропускной способности и задержкам передачи данных, так и по стабильности подключения. Эти особенности канала передачи данных накладывают ограничения на быстродействие конфигуратора и использование некоторых второстепенных функций, таких как режим отладки и т.п.



Внимание! В настройках по умолчанию режим постоянного подключения к серверу управления отключен. Доступен только сеансовый режим работы.

2.22 Высокоприоритетные события

Высокоприоритетное событие – событие (сообщение, точка) которое должно быть отправлено на телематический сервер с минимальной задержкой. К высокоприоритетным событиям в частности относится сигнал «SOS».

Высокоприоритетное событие может формироваться при изменении значений дискретных входов и любых бит параметра «Status». Для этого для дискретных входов настраивается режим «Дискретный приоритетный (+)» или «Дискретный приоритетный (–)», а для статуса маска высокоприоритетных событий задается вторым параметром команды «STATMASK» или с помощью конфигуратора в калькуляторе статуса через столбец «Приоритет».

Черный ящик хранит до 16 последних точек с высоким приоритетом. Для каждого из телематических серверов используется свой список высокоприоритетных точек.

Квитированная сервером точка с высоким приоритетом удаляется из соответствующего списка. При выключении питания или перезагрузке терминала списки точек с высоким приоритетом очищаются.

Если выбран порядок выгрузки точек «От старых к новым», то при наличии в очереди высокоприоритетных точек отменяется правило «Группировать записи по». Порядок выгрузки точек не изменяется. На сервер отправляется пакет, содержащий максимально возможное количество точек при текущих настройках. При этом первой в пакете будет самая старая запись из не квитированных. Правило «Группировать записи по» снова вступит в силу, как только будет квитирована последняя высокоприоритетная точка из списка высокоприоритетных.

Если выбран порядок выгрузки точек «Сначала актуальные», то при наличии в очереди высокоприоритетных точек так же отменяется правило «Группировать записи по».

Порядок выгрузки точек изменяется следующим образом: сначала отправляются все высокоприоритетные точки в порядке их поступления в очередь, далее в пакет с последней высокоприоритетной точкой при наличии в нем свободного места добавляется актуальная точка и в последнюю очередь добавляются остальные не квитированные точки.

На сервер отправляется пакет, содержащий максимально возможное количество точек при текущих настройках. Правило «Группировать записи по» снова вступит в силу, как только будет квитирована последняя высокоприоритетная точка из списка.

При настройке высокоприоритетных сообщений рекомендуется значения параметров «Энергосбережение от аккумулятора», «Время до перехода в режим

бездействия от АКБ», «Время до перехода в режим ожидания», «Время до перехода в режим бездействия» устанавливать в «0».

2.23 Подключение iQFreeze

К терминалу iQFreeze может быть подключён по интерфейсу RS-485 или RS-232 при его физическом наличии в терминале. Оба способа позволяют получить одинаковые параметры, но предпочтительным является RS-485, так как по RS-232 iQFreeze передаёт данные так же в формате JSON без запросов со стороны терминала. Из-за этого может наблюдаться незначительное количество ошибок обмена. iQFreeze всегда работает на фиксированной скорости 9600.

По RS-485 iQFreeze подключается к терминалу через разъем XP6 (см. Паспорт iQFreeze) контакты 4 (A) и 3 (B).

iQFreeze RS-485 разъем XP6	УМКa303
Контакт 4 (A)	Контакт 2 (A)
Контакт 3 (B)	Контакт 3 (B)

Для активации iQFreeze терминалу следует отправить следующие команды:

- 1) «SETIQFREEZE 1» - включить iQFreeze;
- 2) «RS485 6,9600» - iQFreeze работает через RS-485;
- 3) «RELOAD» - применить настройки.

По RS-232 iQFreeze подключается к терминалу через разъем XP5 (см. Паспорт iQFreeze) контакты 3 (TxD) и 4 (RxD) и 5 (Общий).

iQFreeze RS-485 разъем XP5	УМКa303.R
Контакт 3 (TxD)	Контакт 12 (RxD)
Контакт 4 (RxD)	Контакт 6 (TxD)
Контакт 5 (Общий)	Контакт 7 (Общий)

Для активации iQFreeze терминалу следует отправить следующие команды:

- 1) «SETIQFREEZE 1» - включить iQFreeze;
- 2) «RS232 6,9600» - iQFreeze работает через RS-232;
- 3) «RELOAD» - применить настройки.

Информацию по настройке iQFreeze через конфигуратор см. в разделе 3.20.

2.24 Позиционирование по БС (LBS)

Терминал поддерживает функцию позиционирования по базовым станциям (LBS).

Включить передачу данных, необходимых для позиционирования по БС можно с помощью команды «SETLBS 1». При этом список передаваемых на сервер параметров дополнится такими параметрами, как «mcc» - мобильный код страны, «mnc» - код мобильной сети, «lac» - код локальной зоны, «cell_id» - идентификатор соты. Про настройку в ГЛОНАССSoft можно прочитать здесь: «[Определение местоположения по LBS - Wiki-ГЛОНАССSoft](#)».

Настройка в Wialon описана здесь: «<https://gurtam.com/ru/blog/no-satellites-lbs-service>».

2.25 Защита хостинга

В терминалах с модификацией «Н» включена защита хостинга. В данной модификации терминал привязан к определенному адресу тематического сервера без возможности изменения.

В конфигураторе на вкладке «Сервера» можно посмотреть данные подключенного сервера без возможности редактирования.

2.26 Инклинометр

Инклинометр – прибор, предназначенный для измерения угла наклона различных объектов относительно гравитационного поля Земли.

Начиная с версии 2.8.1 в прошивке УМКа303 появилась функция инклинометра.

Запрос текущих углов наклона производится в консоли командой «INCLINE». Ответ для горизонтально установленной УМКа303 «INCLINE X=0,Y=0,Z=90».

Данные инклинометра доступны всегда, передача данных на сервер по умолчанию отключена. Для включения передачи используйте команду «SETINCLINE 1». После этого показания инклинометра появятся на вкладке «История»(3.7) в виде параметров IncX, IncY и IncZ.

2.27 Считыватель MATRIX-II

Matrix-II и им подобные считыватели эмулируют протокол iButton в сильно урезанном виде.

Считыватель Matrix-II поддерживает только команду Read ROM [33h]. Данную команду возможно использовать только когда гарантированно известно, что на шине не больше одного устройства.

Для того, чтобы включился упрощенный режим работы шины 1-wire достаточно на вкладке 1-Wire (3.12) отключить параметр "1-wire температура"

2.28 Поддержка протокола Modbus

Для УМКа303 реализована поддержка протокола Modbus RTU. Подробности на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka302>, в разделе инструкции документ «Поддержка протокола Modbus».

2.29 Идентификация по BLE

Для УМКа303 реализована поддержка идентификации по BLE.

УМКа303 может работать в качестве метки. Для этого необходимо настроить режим маяка командой «BleIdBeacon 1,UUID,Major,Minot» и перезагрузить терминал. Режим маяка работает только если для интерфейса Bluetooth разрешен режим BLE.

Так же терминалы способны работать группой. Для взаимной идентификации находящихся рядом терминалов следует одновременно включить режим маяка и настроить канал прослушивания на каждом из терминалов.

Подробная информация на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Система идентификации BLE».

2.30 Поддержка цифровых фотокамер

К УМКа303 можно подключить одну фотокамеру по RS-232 или RS-485. Работоспособность проверена с двумя моделями фотокамер:

- 1) JC029F-Y01 с RS-232;
- 2) JC426F-Q01 с RS-485.



Внимание! Для питания фотокамеры необходим отдельный внешний источник питания с выходным напряжением 5В и выходным током не менее 300 мА

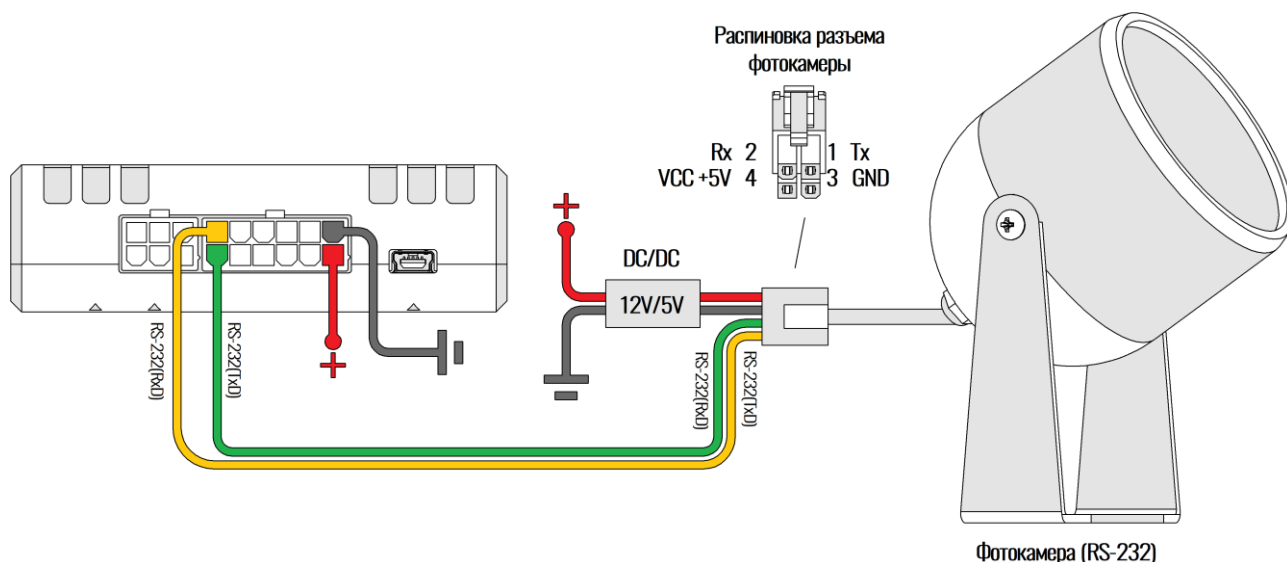


Рисунок 2.29 Подключение фотокамеры JC029F-Y01 с RS-232

Подключается камера JC029F-Y01 с RS-232 в соответствии с рис. Рисунок 2.29
 Настраивается интерфейс RS-232 терминала УМКа303 для работы с фотокамерой командами «RS232 10,115200» и «CAMCONFIG 0».

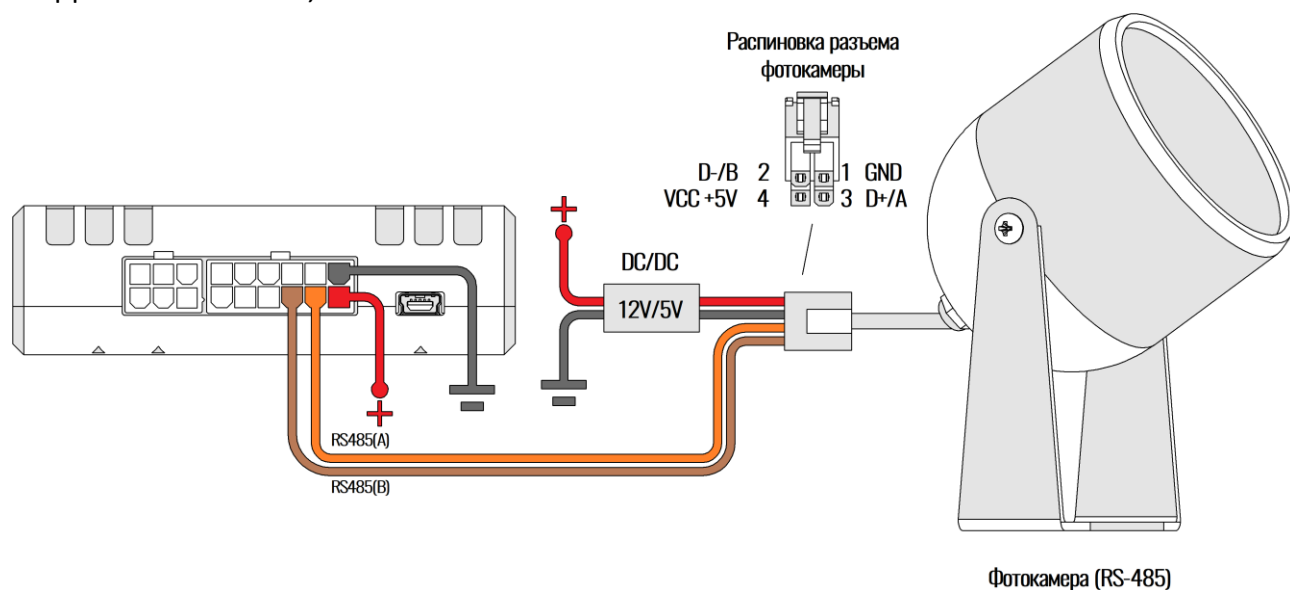


Рисунок 2.30 Подключение фотокамеры JC426F-Q01 с RS-485

Подключается камера JC426F-Q01 с RS-485 в соответствии с рис. Рисунок 2.30 .
 Настраивается интерфейс RS-485 терминала для работы с фотокамерой командами «RS485 10,38400» и «CAMCONFIG 1».

Проверить связь с камерой можно командой «CAMSNAPSHOT -1,2». В случае если все сделано правильно терминал через некоторое время вернет ответ «CAMSNAPSHOT=1». При этом в файловой системе терминала по пути «/flash/CAMERA» появится фотоснимок с расширением «.JPG».

Передача фотографий на сервер поддерживается только по протоколу Wialon Combine. Для выбора сервера, на который осуществляется передача в команде «CAMSNAPSHOT X» следует указать его номер. Поддерживаются следующие значения для X:

X=0 – основной сервер;

X =1 – дополнительный сервер;

X =2 – альтернативный сервер;

X = –1 – не передавать на сервер. Сохранить в памяти терминала.

Тонкая настройка камеры осуществляется командой «CAMCONFIG X,Y,Z», где X – адрес камеры на шине. Для RS-232 адрес на шине 0, для RS-485 указан на корпусе камеры. Y – разрешение снимка. Если Y=0 – разрешение будет QVGA (320x240), если Y=1 – разрешение будет VGA (640x480). Разрешение VGA поддерживают не все камеры. Z – степень сжатия JPG в диапазоне от 0 до 255. Качество картинки определяется самой камерой исходя из значения Z.

2.31 Поддержка аналоговых фотокамер

К УМКа303 можно подключить две аналоговые камеры. Для выбора камеры в команду «CamSnapshot X[,Y]» добавлен второй необязательный параметр канала Y.

С версии 0.6.0 добавлены команды управления источником питания аналоговых камер.

Для защиты изделия и камер от повышенного/пониженного напряжения питания добавлена команда «CAMPWRLIM [MIN,MAX]», которая задает минимальное и максимальное напряжение питания в милливольтах в границах которого может быть включен источник питания камер. Контроль границ напряжения питания производится каждые 100 мс. Если во время очередного замера напряжение питания выходит за границы, то источник питания камер переходит в состояние «ОШИБКА» в независимости от текущего состояния. В состоянии «ОШИБКА» незамедлительно снимается питание с камер, если оно на них поступало. Кроме того, все попытки сделать снимки если источник питания находится в состоянии «ОШИБКА» будут проигнорированы. Состояние «ОШИБКА» автоматически очищается через 10 секунд после возврата напряжения питания в установленные границы.

Предустановленные границы напряжения питания для источника питания камер зависят от комплектации. Для комплектации с источником питания камер (Р) границы от 10 до 40 Вольт. Для комплектации без источника питания камер границы от 10 до 15 Вольт. Эти границы установлены по умолчанию и при необходимости их можно изменить требуемым образом.

По умолчанию источник питания камер выключен. Источник питания включается за 10 секунд (по умолчанию) до снимка и выключается через 60 секунд после снимка. При серии снимков в рамках 60 секунд время отключения отсчитывается по последнему снимку, а время включения по первому. Задержка в 10 секунд необходима аналоговым видеокамерам чтобы выйти на рабочий режим.

С версии 0.6.0 добавлена команда тонкой настройки поведения источника питания (интеллектуального ключа) камер в рабочем режиме «CAMPWRCONFIG [EN[,ON[,OFF]]]».

Параметр EN позволяет установить основной режим работы источника. Если EN=0 (по умолчанию), то источник питания включается перед первым снимком серии и выключается после последнего. Если EN=1, то источник питания будет включен постоянно. Имеет смысл для объектов с постоянным питанием.

Параметр ON задает время между включением источника питания и первым снимком в серии. По умолчанию 10 секунд. Диапазон от 0 до 30 секунд.

Параметр OFF задает время между последним снимком в серии и отключением источника питания. По умолчанию 60 секунд. Диапазон от 60 до 86400 секунд.



Внимание! В модификациях УМКа303.2GC и УМКа303.2GR отсутствует встроенный блок питания 12V. Напряжение питания камер равно входному напряжению. При подаче 24V камера 12V выйдет из строя.

Снимки с аналоговых камер имеют разрешение 720 на 576 пикселей.

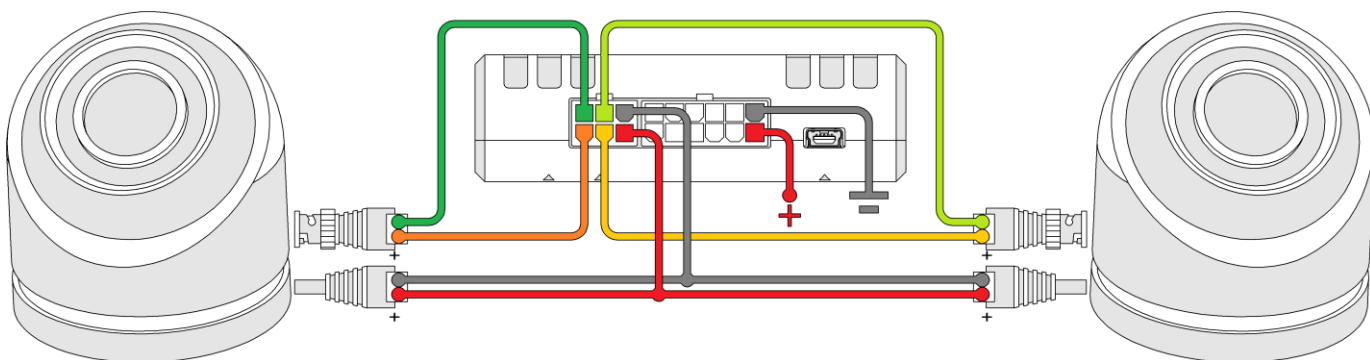


Рисунок 2.31 Подключение аналоговой фотокамеры

Фотографии на устройстве могут храниться или во внутренней FLASH-памяти или на SD-карте. SD-карта выбирается автоматически если она установлена во время запуска терминала. Иначе используется внутренняя FLASH-память.

При использовании внутренней FLASH-памяти имеется ограничение на хранение не более 8 МБ фотографий (около 64 фото с аналоговой камеры). 8 МБ это половина доступного места накопителя. Остальная половина используется для черного ящика, обновления терминала и служебных данных файловой системы.

При использовании SD-карты имеется ограничение на хранение не более 1024 фотографий, связанное с быстродействием и применяемыми алгоритмами.

При выходе за установленные лимиты по месту и количеству фото терминал начинает автоматически подчищать фотографии, имеющие самое раннее время создания.

По умолчанию при сохранении исходного изображения с видеокамеры в формат JPG используется небольшое сжатие в 95% от изначального. Это позволяет уменьшить размер исходного изображения более чем в 2 раза практически не потеряв в качестве.

С версии 0.6.1 добавлена команда «CAMANALOGn [RATIO]», которая позволяет задать коэффициент сжатия фотографии отдельно для каждой аналоговой камеры в процентах из диапазона от 10 до 100.

С версии 0.6.1 на фотоснимки аналоговых фотокамер можно добавлять текущие дату, время и координаты. Для этого используется команда «CAMOVERLAYn [TIME[,POS]]». Для каждой аналоговой камеры настройки наложения можно задать в отдельности.

Параметр «TIME» задает наложение даты и времени в верхнем левом углу фотографии в формате: «год-месяц-день часы:минуты:секунды». Время в UTC по данным терминала.

Параметр «POS» задает наложение координат в верхнем правом углу фотографии в формате «широта,долгота». Широта и долгота указаны по данным терминала в градусах с точность в 6 знаков после запятой.

2.32 Кнопка вскрытия

В терминалах реализована поддержка датчика вскрытия (кнопки).

Для корректной работы функции необходимо:

- 1) Аккумулятор. Должен быть подключен и исправен.
- 2) Кнопка должна быть установлена, кнопка должна быть замкнута при закрытом корпусе, и кнопка должна быть прописана в заводских опциях при производстве.
- 3) Загрузчик должен быть обновлен до версии 1.0.0 или выше.

После того как все условия выполнены необходимо "взвести" датчик вскрытия специальной командой "TAMPER X", где X - пароль для доступа к терминалу. Терминал перейдет в состояние "НЕТ ВСКРЫТИЯ". При любом даже кратковременном

размыкании кнопки вскрытия или отключении АКБ терминал перейдет в состояние "ВСКРЫТ". Отключение основного питания и перезагрузки не влияют на работу датчика вскрытия.

Так же текущее состояние датчика можно получить командой "TAMPER" без параметров. Возможны следующие варианты ответа:

"TAMPER=0" - нет вскрытия

"TAMPER=1" - обнаружено вскрытие

"TAMPER=OK" - сброшен флаг вскрытия, датчик вскрытия "взведен"

"TAMPER=NOKEY" - кнопки нет (не прописана в заводских опция)

2.33 Геозоны

Терминал работает с геозонами в формате KML, который используется для отображения географических данных в геобраузерах, таких как Google Карты и д.р. KML создан на основе стандарта XML и использует основанную на тегах структуру с вложенными элементами и атрибутами.

Файл KML может быть эскортирован непосредственно из систем Wialon и ГЛОНАССSoft. Или получен путем конвертации шейп-файла с помощью стороннего ресурса. Один из возможных ресурсов доступен по ссылке <https://products.aspose.app/gis/conversion/shapefile-to-kml>

Перед заливкой в терминал файл геозон необходимо переименовать в «geofence.kml». Терминал ищет файл геозон в собственной памяти по этому предопределенному имени. Файл можно залить как во внутреннюю память терминала, так и на SD-карту. При старте ищет файл «geofence.kml» сначала на SD-карте, затем во FLASH памяти и в последнюю очередь в EEPROM. Загружен будет первый найденный файл. Стоит иметь ввиду, что терминал может форматировать носитель, на который пишется черный ящик в случае его повреждения (например, при выключении в случае отсутствия АКБ) или если на носителе оказывается недостаточно места. По этой причине настоятельно рекомендуется размещать KML файл и черный ящик терминала на разных носителях, когда это возможно.

Поддерживается три типа геозон:

- Круг. Задается координатой центра и радиусом круга
- Многоугольник. Задается координатами вершин (минимум 3). Многоугольник не должен быть самопересекающимся.
- Линия (Путь). Задается координатами вершин (минимум 2) и шириной линии.

Для идентификации геозоны используется ее номер в KML файле. Нумерация геозон начинается с 1. Номер геозоны 0 зарезервирован для состояния, когда терминал не находится внутри любой из геозон.

Для настройки передачи данных о текущей геозоне используется команда «SETGEO [EN[,EVENT[,PRIO [,NAMES]]]]», EN – передача данных о номере геозоны на сервер, EVENT – режим внеочередной точки при смене геозоны, PRIO –приоритет для точки смены геозоны, NAMES – загрузка имен геозон.

Номер геозоны передается в параметре param30 (Geo для протокола IPS).

Возможна работа с геозонами из скриптов. При этом скрипт может получить не только номер геозоны, но и ее имя если оно в кодировки ASCII. Это имя можно использовать, например, при отправке SMS. Функции для работы с геозонами описаны в библиотеке «geofence.inc».

2.34 Экодрайвинг

С версии 1.0.0 терминалы позволяют фиксировать резкие ускорения, торможения, повороты и удары на неровностях дороги и передавать полученные значения на сервер мониторинга. В дальнейшем пользователь, в зависимости от возможностей ПО мониторинга, может строить различные отчеты по полученным данным, таким образом формируя аналитику о стиле вождения водителя.

Включить передачу параметров экодрайвинга можно командой «SETECO 1». Важно перезагрузить терминал перед запуском процедуры калибровки или после ее полного завершения, так как в ином случае значение настройки передачи параметров экодрайвинга может быть сброшено до предыдущего состояния.

После окончания калибровки терминал начнет передавать на сервер 4 параметра «param36» – «param39» или «MaxAcc», «MaxBrk», «MaxCrn» и «MaxVrt» в зависимости от протокола. Описание значений параметров приведено в Приложении Г. До окончания процесса калибровки параметры будут считаться недостоверными и передаваться не будут.

Перед началом использования функции экодрайвинга необходимо установить терминал так, чтобы он имел жёсткую связь с кузовом ТС. При этом ориентация терминала не имеет значения и вычисляется терминалом автоматически на этапе калибровки.

После надежной фиксации терминала на кузове ТС следует установить ТС на максимально ровную горизонтальную поверхность и запустить калибровку командой «ECOZERO». Текущий статусу калибровки можно узнать командой «ECOCONFIG». Первый параметр ответа показывает текущий режим работы и может принимать одно

из 4-х значений: 0 – Отключен; 1 – Калибровка горизонта; 2 – Калибровка курса; 3 – Работа.

После того, режим поменяется с «1 – Калибровка горизонта» на «2 – Калибровка курса» следует приступить к этапу калибровки курса ТС.

Калибровка курса производится автоматически в процессе движения ТС на скорости выше 20 км/ч. Время калибровки можно сократить, совершая ускорения на прямых участках движения. В процессе калибровки терминал не учитывает резкие торможения, а также маневры, содержащие отклонения курса ТС более 3-х градусов.

Текущие максимальные значения ускорений можно узнать с помощью команды «ЕСО». Значения отображаются только после калибровки. Если калибровка не произведена или не закончена, то во всех полях будет отображаться знак «?».

3 ОПИСАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

3.1 Индикация

Для определения текущего состояния навигационного терминала на его плате установлено три светодиода. Они расположены позади основного разъема для подключения и подсвечивают его во время работы (Рисунок 3.1):

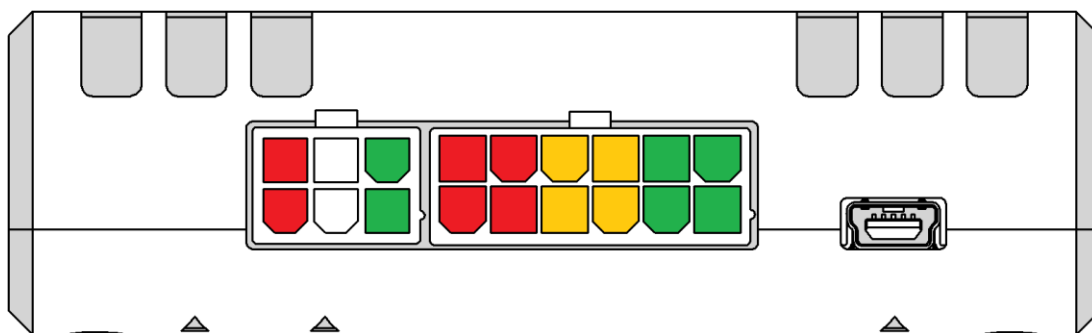


Рисунок 3.1 Расположение индицирующих светодиодов

Каждый из светодиодов отвечает за состояние отдельных модулей терминала:

Таблица 3.1 Светодиоды

Действие		Значение
Зеленый – индицирует наличие питания навигационного терминала:		
горит		Есть питание
не горит		Питания нет
Желтый – индицирует состояние GSM модуля:		
не горит		Режим «сон». Модем выключен либо возникла ошибка модема или SIM
1 короткая вспышка		инициализация модуля GSM
2 короткие вспышки		регистрация в сети GSM
3 короткие вспышки		Режим «Офлайн». Модем принимает только СМС голосовые звонки
4 короткие вспышки		Вход в GPRS. Выход из GPRS
3 короткие паузы		Режим «Онлайн». Нет подключения к обоим серверам
2 короткие паузы		Режим «Онлайн». Нет подключения к альтернативному серверу
1 короткая пауза		Режим «Онлайн». Нет подключения к основному серверу;

Горит постоянно	Режим «Онлайн». Есть подключение ко всем настроенным серверам.
Красный – индицирует состояние GNSS модуля:	
не горит	GNSS модуль не исправен
вспыхивает 1 раз	Координаты не валидны. Поиск спутников
вспыхивает 2 раза	Определены 2D-координаты
вспыхивает 3 раза	Определены 3D-координаты



Внимание! Состояние дистанционного обновления и конфигурирования индикацией не отображаются так как являются фоновыми и вспомогательными.

3.2 Подготовка персонального компьютера для настройки терминала

Для настройки терминала воспользуйтесь персональным компьютером под управлением операционной системы Windows 7 или выше.

Скачайте установщик ПО «Конфигуратор УМКа3ХХ», размещенный на официальном сайте производителя по адресу <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>.

Для начала установки запустите скачанный файл и разрешите внесение изменений (Рисунок 3.2).

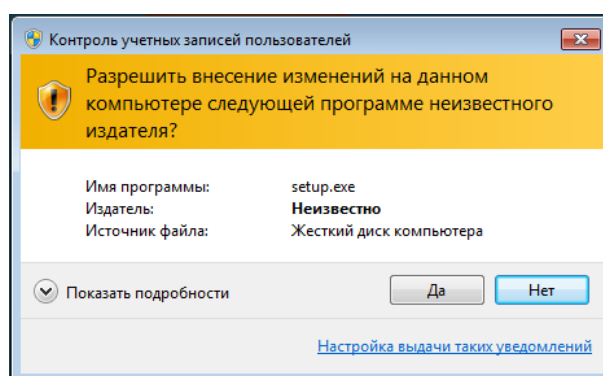


Рисунок 3.2 Разрешение внесения изменений

Выберите язык установки (Рисунок 3.3) и нажмите «Ок».

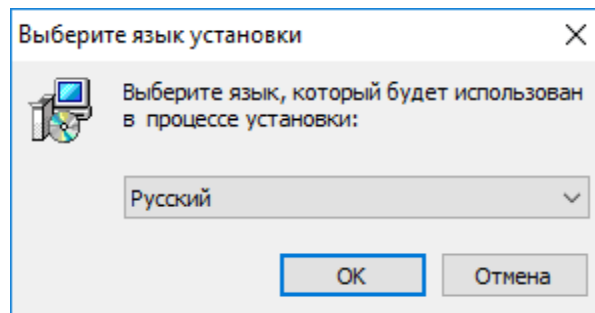


Рисунок 3.3 Выбор языка установки

Выберите путь для установки ПО (Рисунок 3.4) и нажмите «Далее».

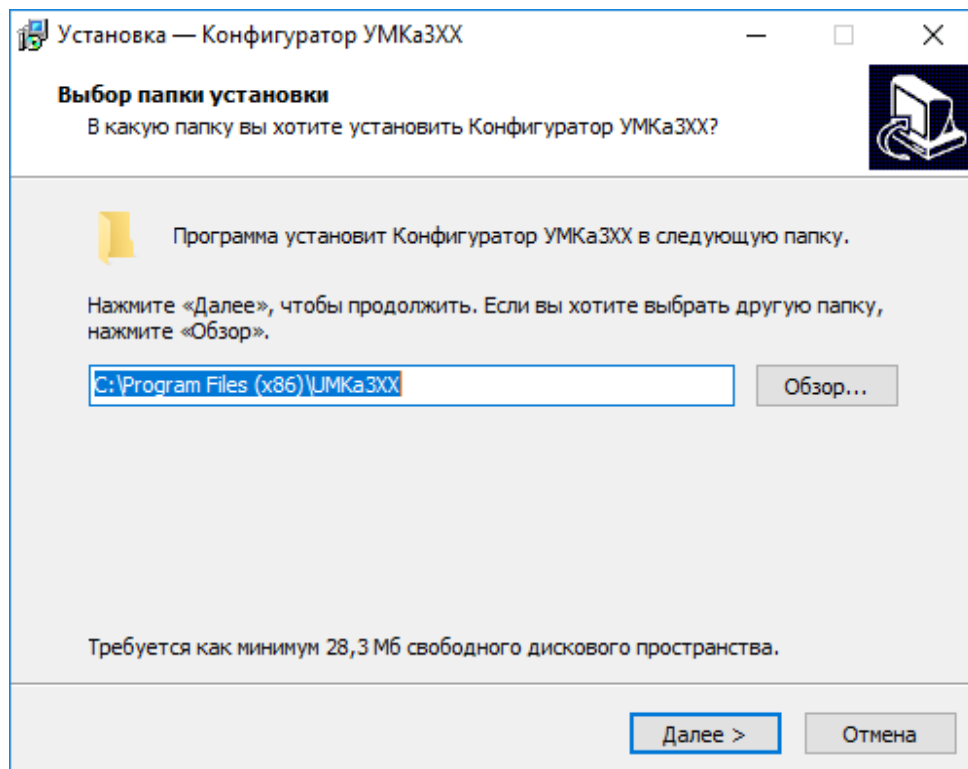


Рисунок 3.4 Выбор пути установки

При первой установке выберите опцию «Установить драйвер терминала» (Рисунок 3.5) и нажмите «Далее».

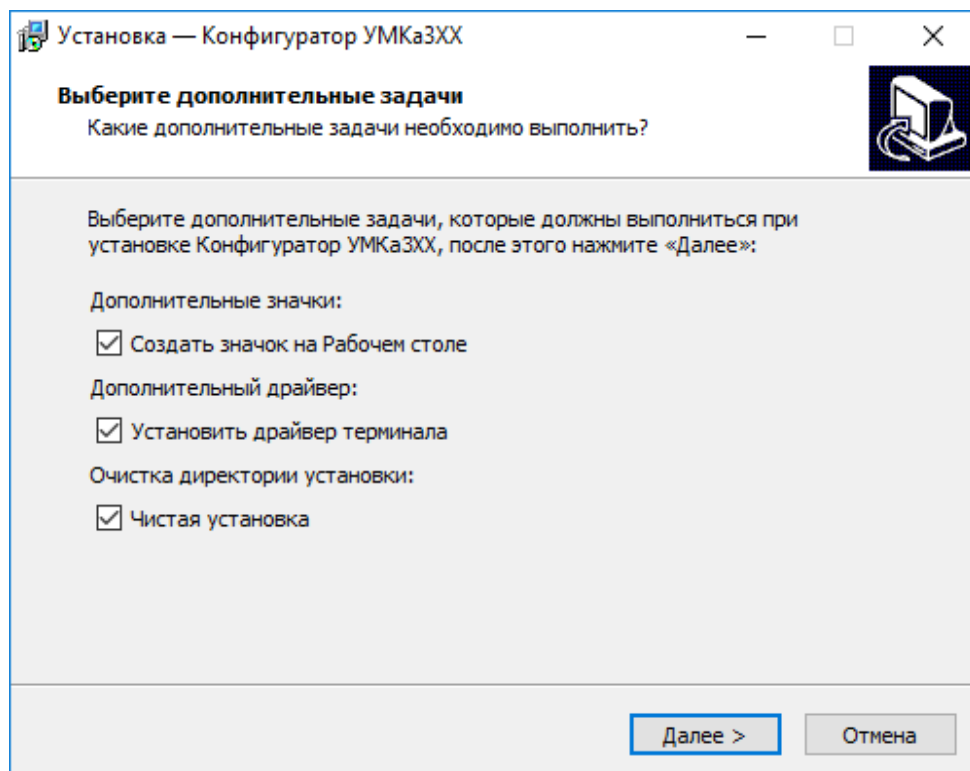


Рисунок 3.5 Выбор опций установки

Программа готова к установке, нажмите кнопку «Установить» (Рисунок 3.6).

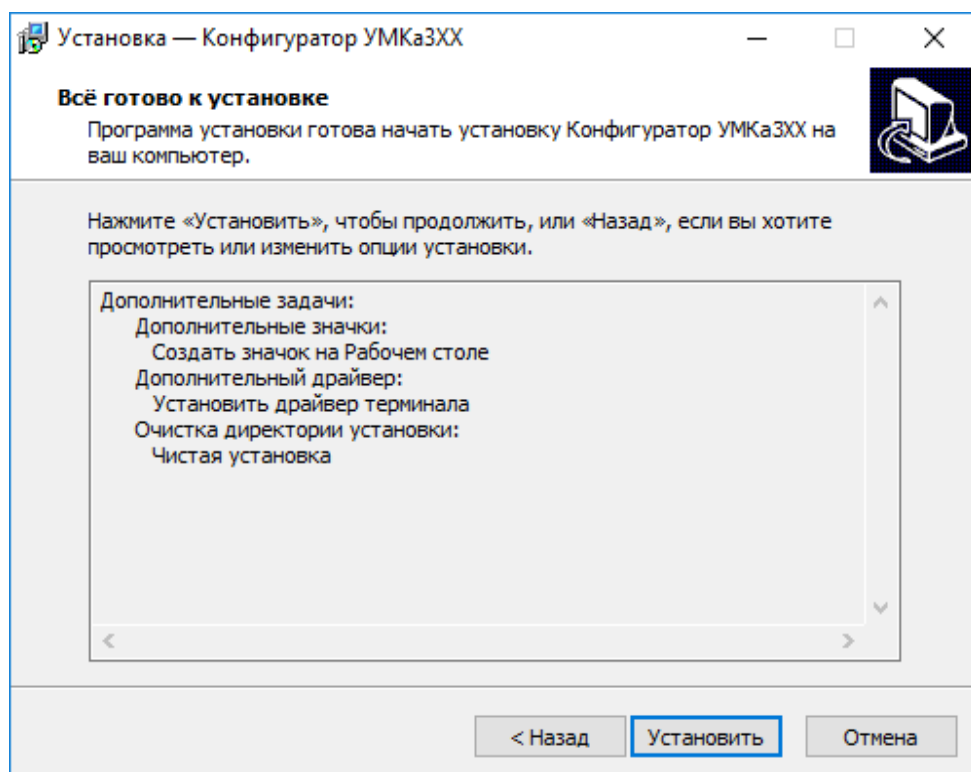


Рисунок 3.6 Начало установки

После завершения установки можно сразу запустить конфигуратор, выбрав опцию «Запустить Конфигуратор УМКа3ХХ» (Рисунок 3.7).

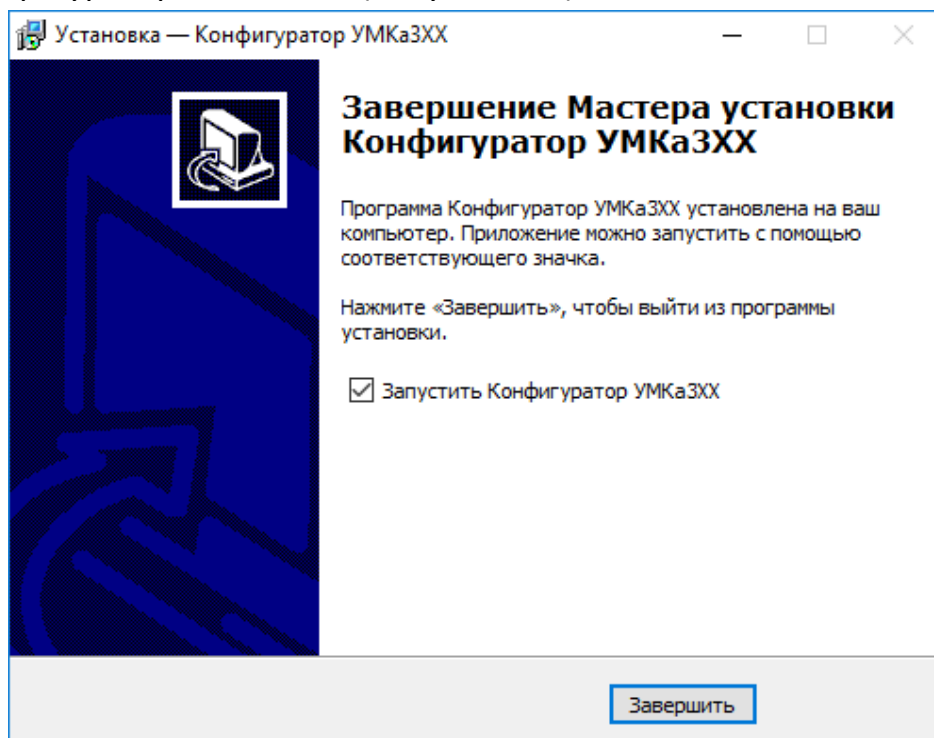


Рисунок 3.7 Запуск приложения

3.3 Работа с конфигуратором

Подключите терминал к персональному компьютеру с помощью кабеля USB A – mini-B. Кабель в комплект поставки не входит и приобретается отдельно.

Для запуска приложения, перейдите в «Пуск» → «Все программы» → «Конфигуратор УМКа3ХХ». Откроется стартовое окно конфигуратора (Рисунок 3.8), которое условно можно разделить на четыре зоны: Панель статуса (1), панели инструментов (2), дерево настроек (3) и окно отображения информации (4).

При запуске конфигуратор подключается к серверу обновлений и проверяет наличие обновления для конфигуратора и прошивки для терминала.

При наличии обновления конфигуратора появится окно с информацией о версии доступного обновления (Рисунок 3.9). Для загрузки обновления нажмите «Да». Обновление загрузится и установится автоматически, после чего программа перезапустится.

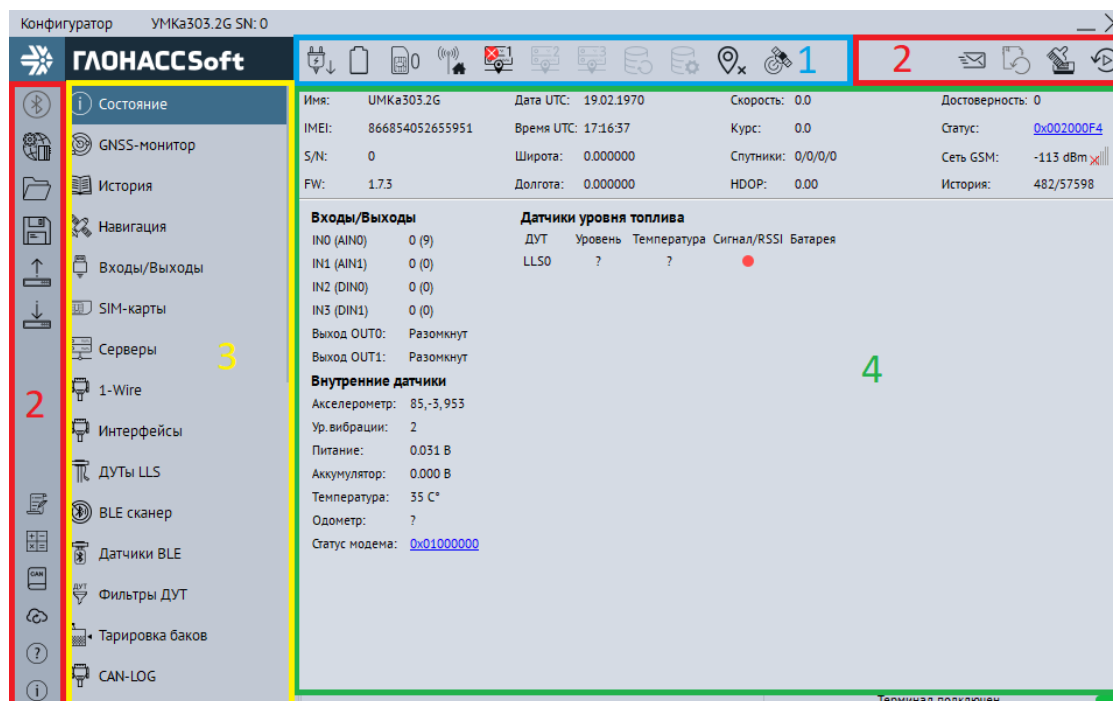


Рисунок 3.8 Стартовое окно «Состояние»

Так же можно проверить наличие обновлений вручную, для этого необходимо нажать на пиктограмму ☁ «Проверить наличие обновлений» на панели инструментов.

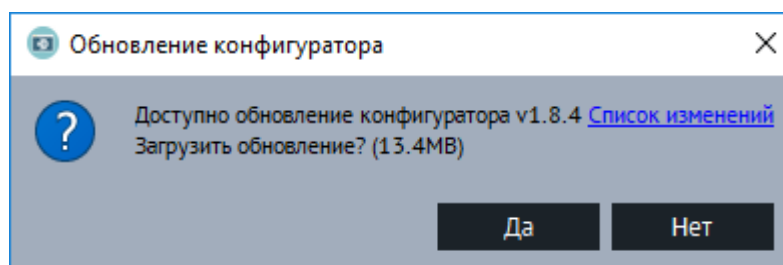


Рисунок 3.9 Обновление конфигулятора



Внимание! Для обеспечения стабильной работы терминала рекомендуется всегда обновлять терминал до последней версии прошивки.

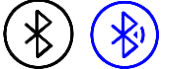


Внимание! В случае возникновения проблем с автоматическим обновлением конфигуратора, попробуйте запустить конфигуратор от имени администратора. Для этого щелкните правой кнопкой мыши по ярлыку «Конфигуратор УМКаЗХХ» и в открывшемся контекстном меню выберите пункт «Запуск от имени администратора».

Таблица 3.2 описывает назначение пиктограмм на панелях инструментов и статусов.

Таблица 3.2 Пиктограммы в панелях инструментов и статусов

Кнопка	Назначение
	Открыть файл конфигурации
	Сохранить файл конфигурации
	Удаленное конфигурирование
	Прочитать конфигурацию из терминала
	Записать конфигурацию в терминал
	Переподключить терминал
	Обновить прошивку терминала. При наличии обновления пиктограмма меняет цвет на более темный
	Очистка памяти терминала. Позволяет стереть настройки пользователя или «черный ящик»
	Перезагрузить терминал
	Калькулятор статуса
	Редактор скриптов MyLogic
	Проверка наличия обновлений
	Справка (руководство по эксплуатации)
	О Программе
	Напряжение питания (Норма/Высокое/низкое)
	Напряжение АКБ (Низкое/Высокое)

Кнопка	Назначение
	Номер активной SIM карты (SIM0/SIM1)
	Работа в роуминге (Гостевая сеть/Домашняя сеть)
	Соединение с основным сервером (Установлено/Не установлено)
	Соединение с альтернативным сервером (Установлено/Не установлено)
	Соединение с дополнительным сервером (Установлено/Не установлено)
	Соединение с сервером обновлений
	Координаты (Не валидны/Зафиксированы/Валидны)
	Соединение с сервером конфигурирования
	Bluetooth (Выключен/Включен)

Для просмотра и редактирования настроек терминала воспользуйтесь вкладками настроек (Рисунок 3.8). При нажатии на вкладку в окне отображения информации можно посмотреть соответствующие значения и настройки и отредактировать их.

Для удаленного конфигурирования необходимо в верхней левой части конфигуратора нажать на кнопку  «Удаленное конфигурирование», в появившемся диалоговом окне ввести IMEI и пароль терминала и нажать кнопку «Подключиться». Далее работа с конфигуратором не отличается от конфигурирования по USB.

Для записи измененных настроек в терминал воспользуйтесь пиктограммой  «Записать конфигурацию в терминал».

При настройке нескольких терминалов для ускорения процедуры можно сохранить конфигурацию первого терминала в файл нажав на пиктограмму  «Сохранить файл конфигурации», а затем загружать настройки в следующие терминалы при помощи пиктограмм  «Открыть файл конфигурации» и  «Записать конфигурацию в терминал».

Для получения справочной информации нажмите пиктограмму  «Справка» на панели инструментов.

Чтобы посмотреть информацию о конфигураторе нажмите пиктограмму  «О Программе» на панели инструментов.

3.4 Мобильный конфигуратор

Для работы с мобильным конфигуратором скачайте из «Play Market» приложение «Конфигуратор УМКаЗХХ»

(<https://play.google.com/store/apps/details?id=ru.glonasssoft.configurator3xx>)

и

установите на телефон под управлением ОС «Android» не ниже версии 4.1.

Откройте приложение и в появившемся окне нажмите «поиск терминалов по Bluetooth». Приложение автоматически включит Bluetooth и покажет список доступных терминалов. Из появившегося списка выберите требуемый терминал (Рисунок 3.10).

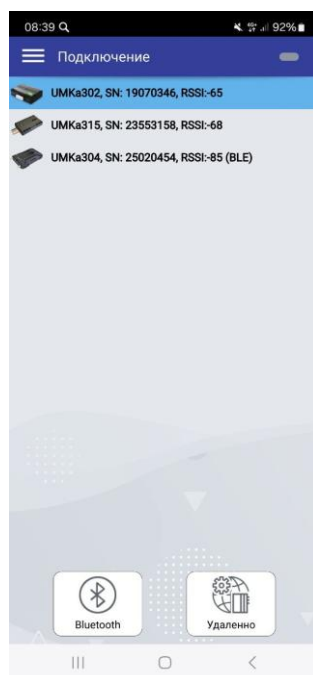


Рисунок 3.10 Список доступных терминалов

После считывания конфигурации вы попадете на окно состояния где отображается общая информация о терминале, состояние входов/выходов терминала, внутренних и внешних датчиков.



Рисунок 3.11 Окно «Состояние»

Нажав на кнопку в правом верхнем углу можно вызвать панель выбора вкладок (Рисунок 3.12).

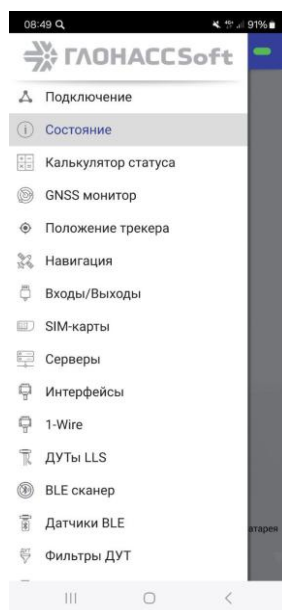


Рисунок 3.12 Панель выбора вкладок

Выбрав панель управление терминалом можно вызвать панель, соответствующую панели инструментов в версии для ОС Windows. Описанную в разделе 3.3.

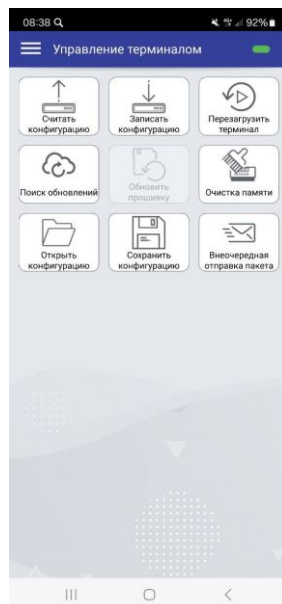


Рисунок 3.13 Панель «Управления терминалом»

В остальном работа с мобильным конфигуратором не отличается от версии для операционной системы Windows.

3.5 Вкладка «Состояние»

На вкладке «Состояние» (Рисунок 3.8) отображается общая информация о терминале, состояние входов/выходов терминала, внутренних и внешних датчиков.

Общая информация о терминале находится в верхней части окна отображения информации. Здесь можно посмотреть серийный номер терминала, его имя и IMEI, текущую версию прошивки и информацию о навигации. В строке «Достоверность координат» могут выводиться два значения: 0 – координаты недостоверны и 1 – координаты достоверны.

Если кликнуть по значению в строке «Статус», то откроется окно «Калькулятор статуса» (Рисунок 3.14) в котором отобразится расшифровка текущего состояния терминала (номер активной SIM карты, признак фиксации координат, статус «черного ящика», статус батареи и др.). Столбец «событие» задаёт для каких параметров будет добавлено в черный ящик внеочередная точка по каждому изменению. Столбец «приоритет» заставляет терминал отправить внеочередную точку на сервер как можно скорее. Так же калькулятор статуса можно вызвать нажав на пиктограмму  «Калькулятор статуса» на панели инструментов.

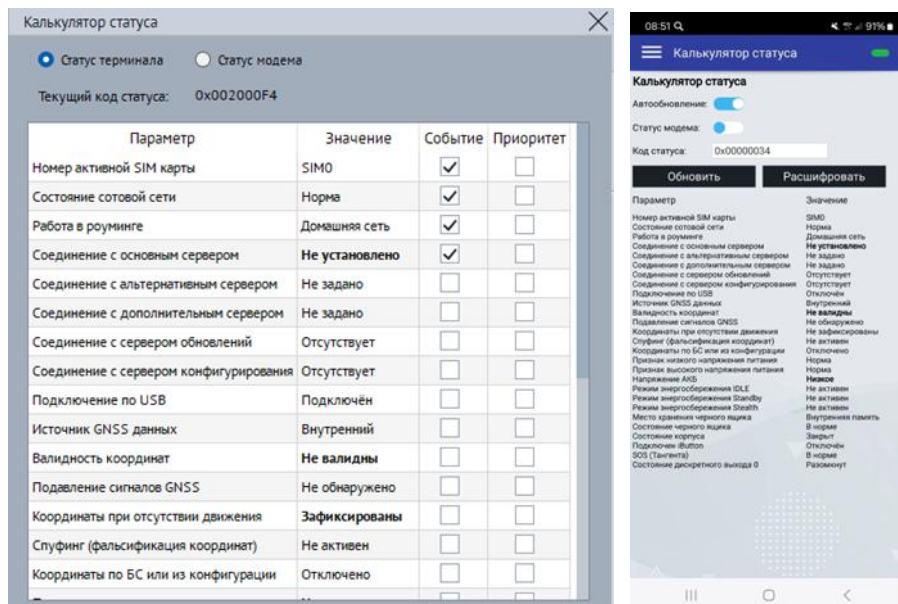


Рисунок 3.14 Калькулятор статуса

3.6 Вкладка «GNSS-монитор»

На вкладке «GNSS-монитор» визуально отображается информация по спутникам. Их расположение и качество сигнала. Используется для контроля при монтаже и отладке терминала.

Столбцами графически показаны спутники. Наполненность столбца и цифры сверху означают уровень сигнала спутника. Цифры снизу номер спутника. Жирным шрифтом обозначаются спутники, участвующие в расчете. Цвет столбца: тип спутника. Синие – GPS; Красные – GLONASS; Зеленые – WAAS; Серые – BEIDOU; Желтые – GALILEO; Бирюзовые - QZSS.

На карте спутников на небосводе графически показаны расположения спутников относительно терминала. Прямые полосы определяют расположение спутника по горизонтали с севером сверху. Круги - высоту спутника, чем дальше от центра, тем ниже.

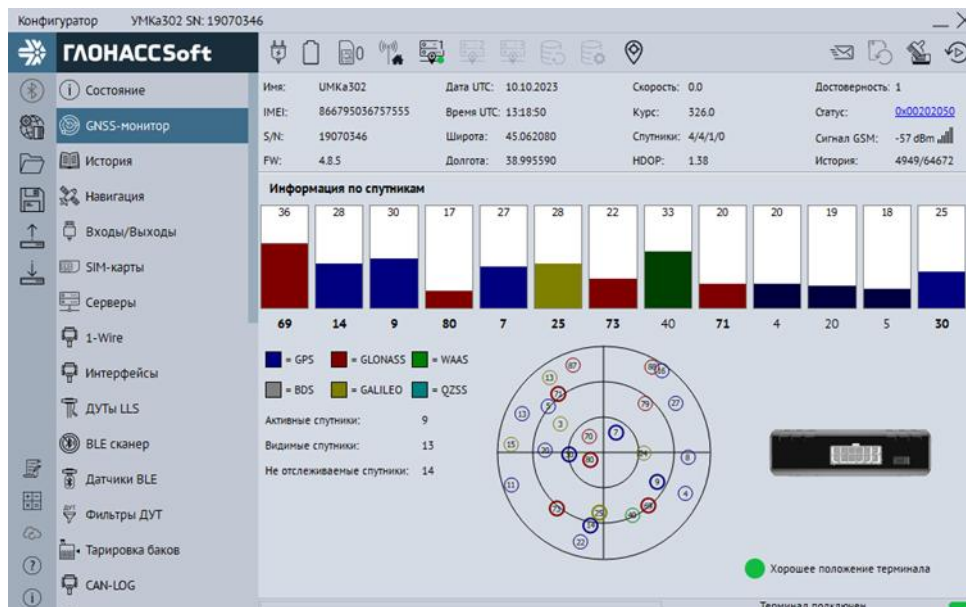


Рисунок 3.15 Вкладка «GNSS-монитор»

3.7 Вкладка «История»

На вкладке «История» (Рисунок 3.16) отображается история, хранящаяся в черном ящике терминала. Прокрутка истории осуществляется скроллингом мыши или полосой прокрутки. Новые записи добавляются в конец таблицы, старые в начало. По двойному клику мыши в ячейку с параметром статуса откроется калькулятор статуса с расшифровкой параметра. По кнопке «Экспортировать» историю можно сохранить в CSV файл.

Функция чтения истории поддерживается терминалом начиная с версии прошивки 1.4.27.

Конфигуратор УМКА303.2G SN: 18000001

ГЛОНАССSoft

История

ID	V	S	3	E	J	T	Date	Time	Lat	Lon	Height	Course	Speed	Hdop	Sats	Status
24	0	0	0	0	1	0	19.02.70	17:07:00						99.99	0+0	0x00200
25	0	0	0	0	1	0	19.02.70	17:08:38						99.99	0+0	0x00200
26	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:27:39	45.064556	38.995201	127.8	204.7	0.9	1.72	3+1	0x00200
27	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:27:39	45.064556	38.995201	127.8	204.7	0.9	1.72	3+1	0x00200
28	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:28:09	45.064716	38.995178	127.7	234.3	0.0	1.71	3+1	0x00200
29	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:28:44	45.064030	38.995426	-43.0	224.4	0.0	1.68	2+2	0x00200
30	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:07	45.063934	38.995296	-42.4	266.6	4.1	1.67	3+2	0x00200
31	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:08	45.063797	38.995026	-41.9	248.6	10.3	1.67	2+2	0x00200
32	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:11	45.063759	38.994900	-41.6	229.8	7.3	1.67	2+2	0x00200
33	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:20	45.063671	38.994781	-42.2	238.0	6.1	1.67	2+2	0x00200
34	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:28	45.063744	38.994976	-42.9	226.9	0.0	1.67	2+2	0x00200
35	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:35	45.063824	38.995174	-42.7	43.2	5.6	1.67	2+2	0x00200
36	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:29:58	45.063854	38.995274	-30.3	45.5	3.1	1.66	3+2	0x00200
37	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:30:00	45.063824	38.995258	-27.4	45.5	1.7	1.65	3+2	0x00200
38	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:30:00	45.063824	38.995258	-27.4	45.5	1.7	1.65	3+2	0x00200
39	1	0	1	0	0	0	07.10.21	08:30:02	45.063816	38.995251	-27.1	45.5	0.0	1.65	3+2	0x00200
40	1	1	0	0	1	0	07.10.21	08:34:20	45.063854	38.995419	-25.9	45.5	0.0	99.99	0+0	0x00200
41	1	1	1	0	0	0	07.10.21	08:34:46	45.063854	38.995419	-25.9	45.5	0.0	1.62	3+2	0x00200
42	1	1	0	0	0	0	07.10.21	08:35:02	45.063854	38.995419	-25.9	45.5	0.0	58.04	2+1	0x00200
43	1	1	0	0	1	0	07.10.21	08:35:10	45.063854	38.995419	-25.9	45.5	0.0	99.99	0+0	0x00200
44	1	1	1	0	0	0	07.10.21	08:35:32	45.063854	38.995419	-25.9	45.5	0.0	6.04	2+2	0x00200

Считать диапазон Считать всю историю Экспортировать

Терминал подключен

Рисунок 3.16 Вкладка «История»

3.8 Вкладка «Навигация»

Для установки качества прорисовки маршрута и установки периодов записи, на вкладке «Навигация» (Рисунок 3.17) используйте группу опций «Качество прорисовки маршрута». Обращаем Ваше внимание на то, что чем выше качество прорисовки, тем больше GPRS-трафик. Это может повлечь за собой дополнительные расходы на связь (в соответствии с тарифом оператора).

Опция «Минимальная скорость» задает значение скорости, выше которой считается, что транспортное средство находится в движении;

Опция «Угол в градусах» задает значение изменения угла поворота, выше которого будет сохранена очередная точка трека;

Опция «Расстояние» задает максимальное расстояние между точками записи координат, при длительном прямолинейном движении, выше которого будет сохранена очередная точка трека;

Опция «Изменение скорости» задает значение изменения скорости за секунду, выше которой будет сохранена очередная точка трека;

Опция «Минимум между точками, м» задает минимальное значение в метрах между точками координат выше которого будет сохранена очередная точка трека. Используется для оптимизации трафика.

В терминале производит расчёт минимального расстояния между точками с учётом их HDOP. Для каждой точки на основе вычисляется пороговое значение. Для $HDOP < 1$ используется коэффициент $2.5 * HDOP$, в остальных случаях применяется коэффициент $5.0 * HDOP$. Сумма HDOP точек с коэффициентами определяет

минимальное расстояние между ними. Настройка минимального расстояния между точками, задаваемая параметром «В» команды «TRACK» так же продолжает действовать. Терминал автоматически выбирает большее значение между заданным командой и рассчитанным на основе HDOP.

Опция «Динамический угол» определяет максимальный дополнительный угол в градусах, который действует при низкой скорости движения ТС. Это позволяет уменьшить влияния трека связанное с погрешностью измерения координат, а также уменьшить количество передаваемых точек. График зависимости динамического угла от скорости показан на рисунке 3.18. По умолчанию «Динамический угол» отключён.

Опция «Фиксация остановок» отвечает за сохранение очередной точки трека при изменении скорости ниже и выше той, что установлена в опции «Минимальная скорость».

Группа опций «Период записи в память» отвечает за максимальное время между точками в движении ТС и на стоянке. Значение от 10 до 3600 секунд. При установке значения «0» запись не производится.

Группа опций «Статическая навигация» позволяет зафиксировать координаты во время стоянки ТС и тем самым убрать «набеги координат» или «звезды», возникающие из-за погрешностей в решении навигационной задачи GNSS модулем и исключить избыточный GPRS трафик.

Определение стоянки ТС может осуществляться двумя способами: по встроенному акселерометру или по состоянию дискретного входа.

Опция «Фиксация координат по акселерометру» включает режим фиксации координат от акселерометра. При этом становятся доступными опции «Порог срабатывания» и «Время перехода в режим, сек».

Опция «Порог срабатывания» задает величину уровня вибраций, обеспечивающую гарантированное определение работы двигателя ТС. 1000 единиц соответствует виброускорению в 1g.

Опция «Время перехода в режим, сек» задает время перехода в режим фиксации координат после уменьшения уровня вибрации ниже установленного порога.

Опция «Срабатываний для выхода» определяющая сколько превышений порога срабатывания должно произойти за 60 секунд для возврата из режима статической навигации.

Опция «Вход» в группе «Режим статической навигации» включает режим фиксации координат по логическому уровню на выбранном входе. При этом становится доступной опция «Логический уровень входа».

Опция «Логический уровень входа» устанавливает логический уровень сигнала, который принимает вход, когда двигатель ТС заглушен.



Внимание! Если включена опция «Вход» в группе «Режим статической навигации», то выбранный вход, должен быть настроен как «Дискретный» или «Дискретный приоритетный» на вкладке «Входы/Выходы»!

При настройке режима статической навигации по дискретному входу и активации статической навигации по акселерометру фиксация координат происходит только если оба канала фиксируют режим стоянки. Таким образом фиксация координат не производится если выключено зажигание, но уровень вибраций выше установленного и наоборот.

Группа опций «Валидность координат» отвечает за настройку валидности координат. Валидность (т.е. достоверность координат) определяется на основе количества видимых спутников и уровня HDOP (снижение точности в горизонтальной плоскости в зависимости от расположения спутников на небосводе).

Опция «Максимальный HDOP» устанавливает максимальный HDOP выше которого координаты будут передаваться как недостоверные в независимости от количества видимых спутников.

Опция «Макс. HDOP при мин. спутников» устанавливает HDOP выше которого координаты будут передаваться как недостоверные, если количество спутников меньше установленного в опции «Минимальное количество спутников».

Опция «Минимальное количество спутников» устанавливает количество спутников меньше которого координаты будут передаваться как недостоверные, если HDOP выше установленного в опции «Макс. HDOP при мин. спутников».

Группа опций «Сглаживание трека» содержит параметр «Коэффициент фильтрации» которая определяет сглаживание трека фильтром Калмана. Параметр от 1 до 100. При 0 фильтр отключен. Реальный коэффициент сглаживания умножается на параметр HDOP. Так при хорошем HDOP сглаживание уменьшается, а при плохом наоборот увеличивается. Коэффициент сглаживания стоит выбирать исходя из типа техники. При больших значениях начинают появляться более широкие вылеты за границу проезжей части в поворотах, проходящих на скорости.

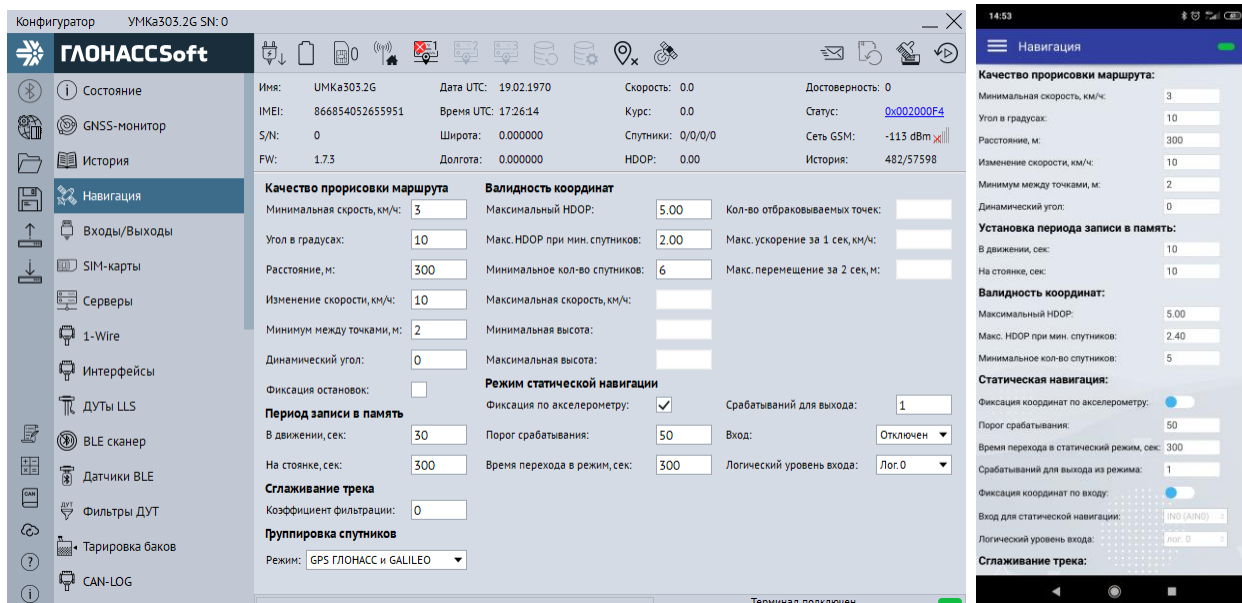


Рисунок 3.17 Вкладка «Навигация»

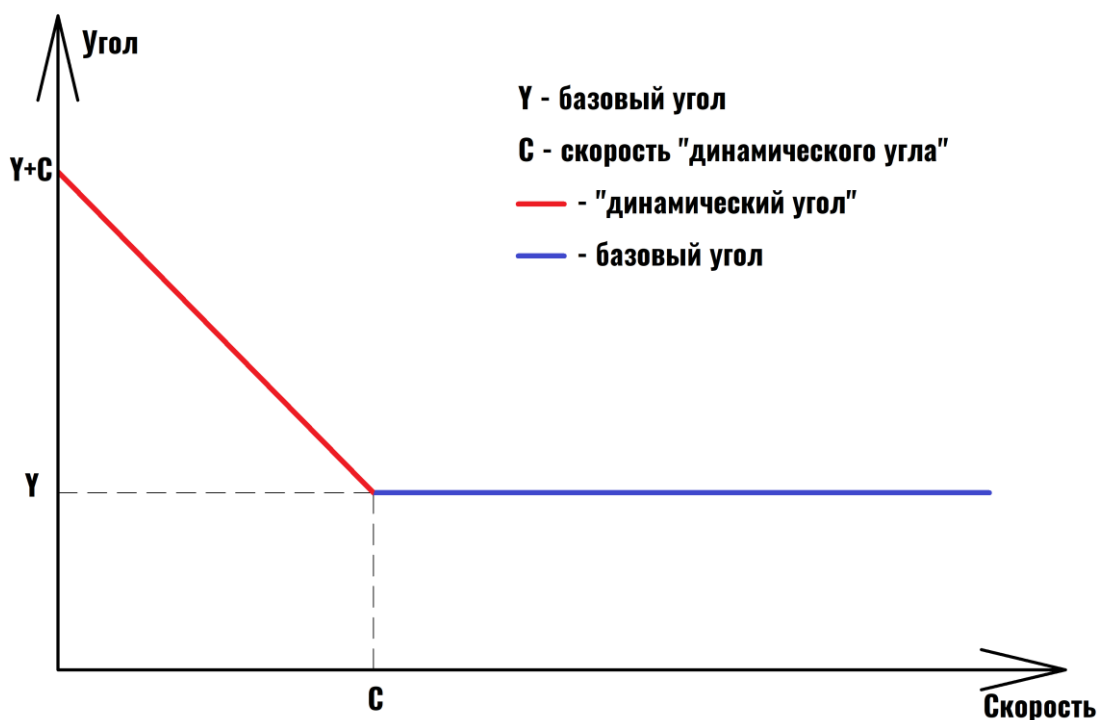


Рисунок 3.18 График зависимости динамического угла от скорости

3.9 Вкладка «Входы/Выходы»

Для настройки входов используется вкладка «Входы/Выходы» (Рисунок 3.19). Для аналоговых входов доступны режимы «Дискретный +», «Аналоговый» и «Аналоговый ДУТ», «Дискретный без событий (+)». В режиме «Дискретный +» настраиваются уровни логического 0 и логической 1 (см. раздел 2.10), в диапазоне от 0 до 40000 мВ. Уровень логического 0 не может быть больше уровня логической 1. «Дискретный

приоритетный (+)» при срабатывании дискретного входа, сконфигурированного таким способом в ЧЯ и на сервере, фиксируется внеочередное событие. При выборе «Аналоговый ДУТ» появляется возможность настроить параметры фильтрации, установить минимальный и максимальный диапазон входного сигнала ДУТ. «Дискретный без событий (+)» аналогичный «Дискретный +» но без формирования внеочередной точки.

Для цифровых входов доступны режимы «Дискретный (+)», «Дискретный (-)», «Расходомер DFM (+)», «Дифф.Расходомер DFM (+)», «УСС (-)», «Частотный (+)», «Расходомер VZP (-)», «Дифф.Расходомер VZP (-)», «Дискретный приоритетный (+)», «Дискретный приоритетный (-)», «Частотный ДУТ (+)» и «Частотный ДУТ (-)», «Дискретный без событий (+)», «Дискретный без событий (-)» и др. За подсчет импульсов на цифровых входах отвечают режимы «Расходомер DFM (+)», «Дифф.Расходомер DFM (+)», «УСС (-)», «Расходомер VZP (-)», «Дифф.Расходомер VZP (-)». Рядом с каждым параметром в скобках стоит знак (+) или (-), который обозначает на какое напряжение реагирует вход. Если вход (+), то изменить его состояние можно только подав на него + питания, если (-) то замкнув его на массу.

Различие расходомеров DFM и VZP состоит в необходимости включения подтяжки входа к питанию. Для датчиков DFM такой необходимости нет, а при выборе датчика VZP включается внутренняя (в терминале) подтяжка входа к питанию. Дифференциальные расходомеры VZP и DFM имеют те же особенности.

Опции «Выходы терминала» позволяют управлять выходами терминалов в реальном времени.

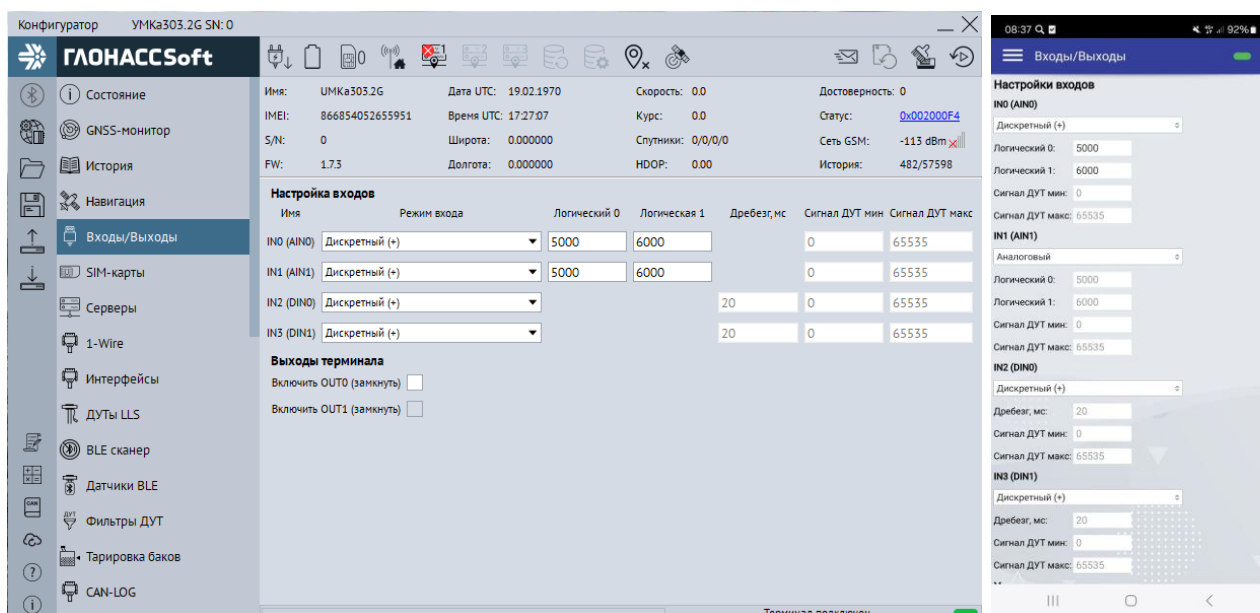


Рисунок 3.19 Вкладка «Входы/Выходы»

3.10 Вкладка «SIM-карты»

В терминале имеется возможность установки двух SIM-карт (либо SIM-CHIP вместо SIM0 и вторую SIM-карту). Для настройки доступа к ним (PIN-код) и настройки GPRS соединения используется вкладка «SIM-карты» (Рисунок 3.20).

Вся информация для доступа к интернету (APN, логин, пароль) может быть получена у оператора сотовой сети. Для популярных операторов имеется возможность выбора соответствующего профиля, настройки которого заносятся автоматически. При выборе настройки «Авто» из выпадающего списка «Профили» логин и пароль присваиваются автоматически. С перечнем можно ознакомиться в приложении 3 данного руководства.

Если есть необходимость использовать SIM-карту в режиме роуминга, включите опцию «Разрешить роуминг на SIM карте».



Внимание! Для виртуальных операторов необходимо включить опцию «разрешить роуминг на SIM карте»



Внимание! Работа терминала в роуминге может повлечь дополнительный расход денежных средств согласно тарифу оператора!

Имеется также, возможность настройки приоритетов использования двух SIM-карт при помощи опции «Режим работы SIM-карт». В этом случае терминал использует покрытие приоритетного оператора и в случае его отсутствия переключается на покрытие менее приоритетного. Позже, если сеть приоритетного оператора снова обнаружена, то терминал переключается обратно на неё.

В группе опций «Переключение SIM карт» есть возможность настройки приоритета SIM-карты с помощью параметров «Режим» и «Интервал». Во вкладке режим выбирается приоритетная SIM-карта. Во вкладке «интервал» время перехода на приоритетную карту в диапазоне от 10 минут до 24 часов. Время перехода отсчитывается с момента выбора карты на этапе инициализации модема.

Возможно настроить приоритет SIM-карты командой «SimMode» второй параметр которой отвечает за время переключения на карту с приоритетом. Время перехода на

приоритетную карту отсчитывается с момента выбора карты на этапе инициализации модема и может находиться в диапазоне от 10 до 24 часов.

С версии 1.5.5 для УМКа303 добавлен список предпочтительных сотовых сетей при работе SIM-карты в роуминге. Если список предпочтительных сотовых сетей установлен и терминал находится в роуминге, то терминал последовательно пытается подключиться к предпочтительным сетям из числа видимых в порядке, определенном конфигурацией. Если терминал не видит ни одной сети из списка предпочтительных или не может зарегистрироваться ни в одной из предпочтительных - то он перейдет в режим автоматического подключения к любой доступной сети так, как если список предпочтительных сетей не был задан. Опция роуминга не распространяется на сети из списка предпочтительных.

Всего в списке может быть до 64 предпочтительных сети.

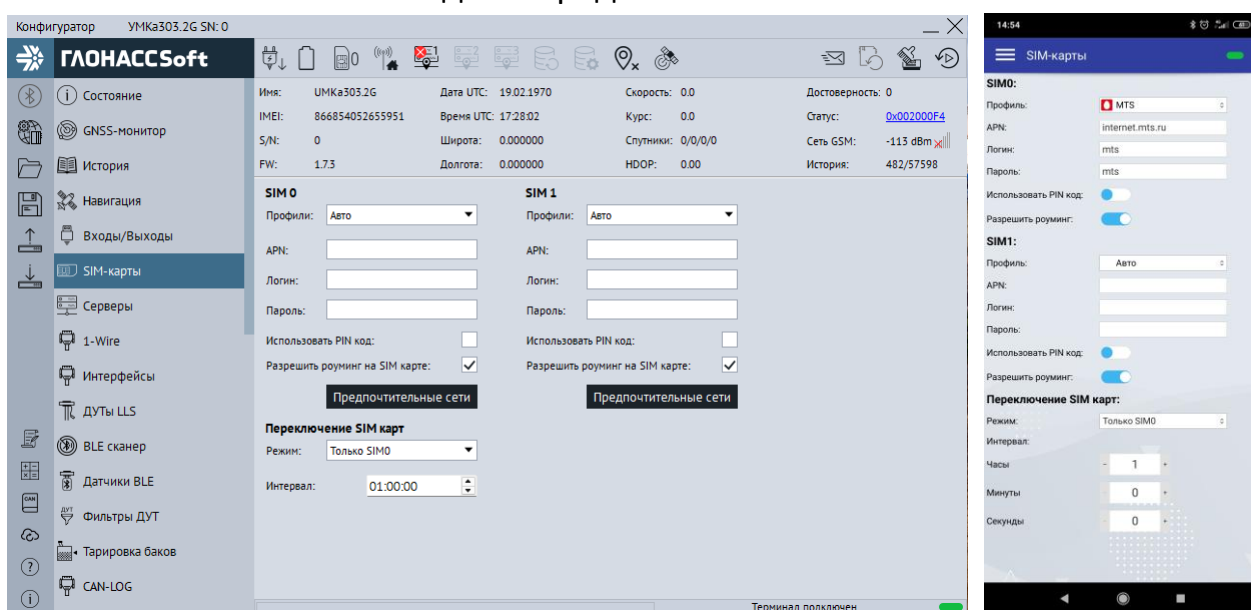


Рисунок 3.20 Вкладка «SIM-карты»

Возможны следующие комбинации приоритетов SIM-карт:

Код	Режим	Описание
0	Только SIM0	Терминал работает только с SIM0.
1	Приоритет SIM0	Терминал начинает работать с SIM0. Переход на SIM1 только в случае проблем с SIM0. Возврат на SIM0 через указанное время.
2	Приоритет SIM1	Терминал начинает работать с SIM1. Переход на SIM0 только в случае проблем с SIM1. Возврат на SIM1 через указанное время.
3	Без приоритета	Терминал начинает работать с SIM0. SIM0. Переход на SIM1 только в случае проблем с SIM0. Возврат на SIM0 только в случае проблем с SIM1.
4	По кругу	Терминал начинает работать с SIM0. Переход на SIM1 через указанное время. Возврат на SIM0 через указанное время.
5	Только SIM1	Терминал работает только с SIM1.

3.11 Вкладка «Серверы»

Для настройки соединения с сервером используется вкладка «Серверы» (Рисунок 3.21), в которой должен быть указан IP адрес или домен и порт сервера системы мониторинга.

Имеется возможность указать альтернативный и дополнительный адрес сервера мониторинга в полях «Альтернативный сервер» и «Дополнительный сервер».



Внимание! Не стоит настраивать два и более одинаковых сервера, это приведет к неправильной работе устройства и повышению расхода трафика! Так же соблюдайте очередность настраиваемых серверов в порядке Основной сервер → Альтернативный сервер → Дополнительный сервер, если очередность будет нарушена, например, если настроен основной и дополнительный сервера, а альтернативный пропущен, то настройки дополнительного будут проигнорированы.

Группа опций «Дополнительные параметры» управляет сохранением и отправкой на сервер данных от внутренних и внешних датчиков. Если нет необходимости отправлять эти параметры, то снимите соответствующие галочки. Это сократит передаваемый трафик и повысит ёмкость черного ящика.

Опция «Протокол» позволяет выбрать протокол передачи данных. Доступны следующие протоколы связи: Wialon IPS1.1, Wialon IPS2.0, Wialon Combine, ЕГТС.

Опция «Порядок выгрузки» определяет в каком порядке будут выгружаться данные на сервер при успешном соединении. Имеется возможность выбора последовательной отправки пакетов «По времени» или приоритетной отправки актуальных координат «По актуальности».

Группа опций «Режим on-line» управляет группировкой нескольких точек в один пакет, промежутком времени между отправкой пакетов, а также позволяет задать максимальный размер передаваемого пакета.

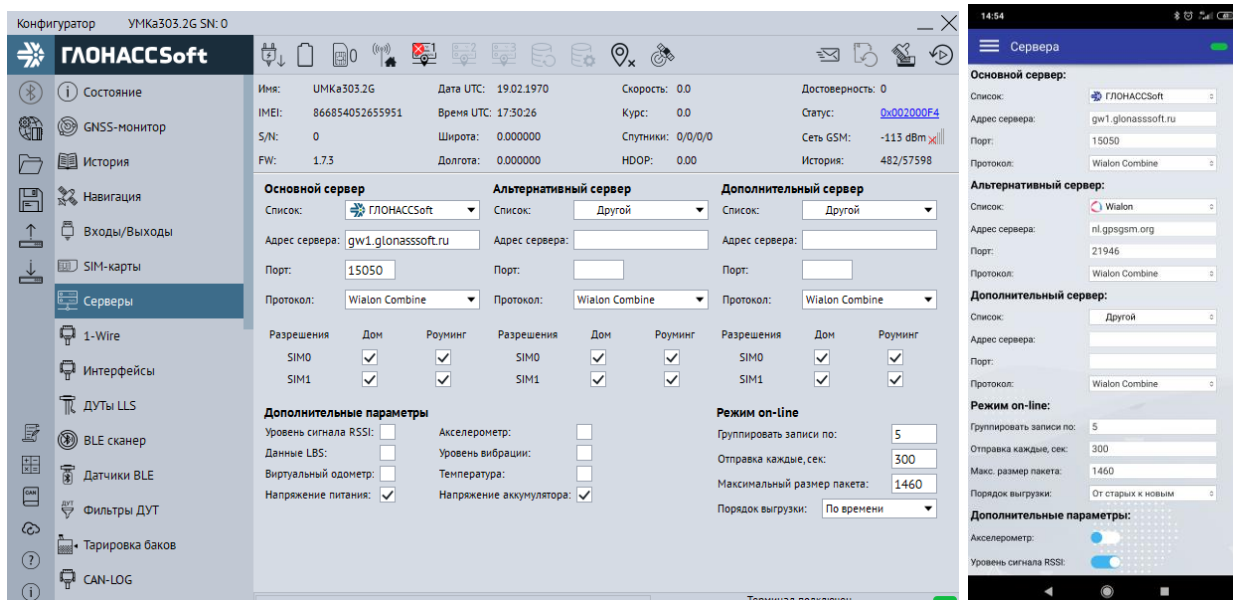


Рисунок 3.21 Вкладка «Сервера»

3.12 Вкладка «1-Wire»

Для настройки термодатчиков 1-Wire используется вкладка «1-Wire» (Рисунок 3.22).

Для указания фиксированных адресов термодатчиков типа DS18B20 терминалу, достаточно записать их в поле «Настройка адресов термодатчиков 1-Wire» и загрузить конфигурацию в терминал. Конфигуратор автоматически показывает подключенные датчики и параметры, выдаваемые ими.

При установленной галочке опции «Параметры iButton» с параметром «Передавать 0 при отсутствии ключа» устройство будет передавать 0 при отсутствии ключа iButton.

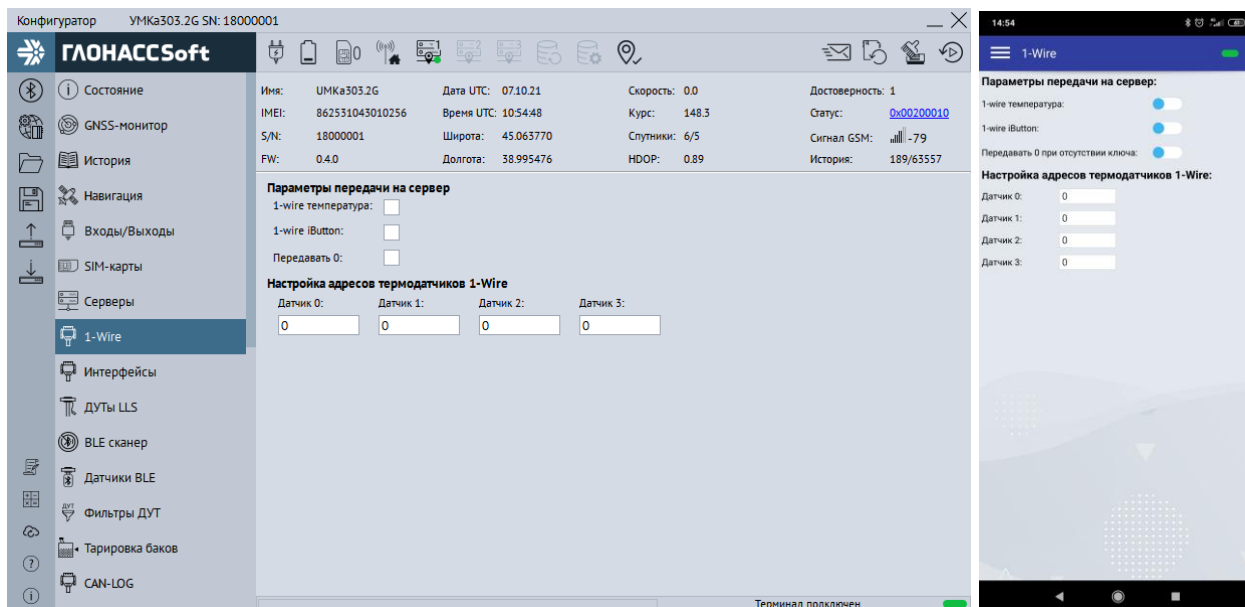


Рисунок 3.22 Вкладка «1-Wire»

3.13 Вкладка «Интерфейсы»

Для подключения к терминалу устройств, работающих по интерфейсу RS-485, RS-232 или CAN используется вкладка «Интерфейсы» (Рисунок 3.23). Если комплектация вашего терминала не имеет в составе интерфейс RS-232 или CAN, то соответствующие поля будут недоступны для редактирования.

В данной вкладке можно выбрать тип устройства, подключаемого к тому или иному интерфейсу или протокол взаимодействия (например, ДУТ, CAN-Log, J1939 и др.). Для этого в выпадающем списке «Режим» следует выбрать необходимый режим работы, а в выпадающем списке «Скорость» указать рабочую скорость интерфейса. Обратите внимание, что для CAN интерфейса доступен активный режим, который используется для работы с протоколами формата «запрос-ответ». Этот режим используется в редких случаях, когда невозможно получить данные из CAN интерфейса без запроса. Поэтому не рекомендуется использовать активный режим без крайней необходимости, так как это может привести к возникновениям ошибок в работе модулей, использующих шину.

Группа опций «Прозрачный режим» позволяет установить связь непосредственно с устройством или модулем терминала через консоль или сторонние утилиты используя терминал как переходник USB-RS232/485.

Опция «Источник» позволяет выбрать интерфейс из выпадающего списка.

Опция «Скорость» позволяет указать рабочую скорость интерфейса из выпадающего списка. Для терминала есть возможность автоматического определения скорости CAN шины. Для этого нажмите на кнопку «Определить».

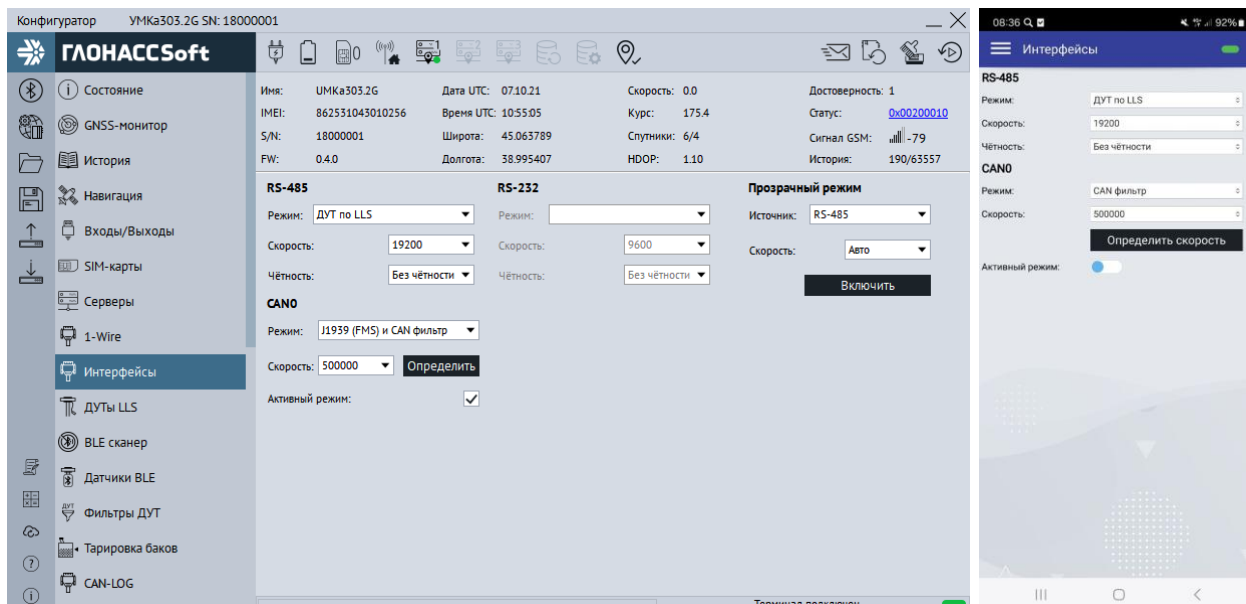


Рисунок 3.23 Вкладка «Интерфейсы»



Внимание! В прозрачном режиме терминал не отвечает на команды, а ретранслирует их в интерфейс. Для выхода из «прозрачного режима» необходимо физически отключить порт USB от ПК.

3.14 Вкладка «ДУТы LLS»

Для настройки и получения информации от датчиков уровня топлива, использующих интерфейс RS-485, воспользуйтесь вкладкой «ДУТы» (Рисунок 3.24), предварительно присвоив адреса каждому из датчиков соответствующим конфигуратором. Для указания адресов терминалу, достаточно записать их в поле «Настройка адресов ДУТ RS-485» и загрузить конфигурацию в терминал. Конфигуратор автоматически показывает подключенные датчики и параметры, выдаваемые ими.

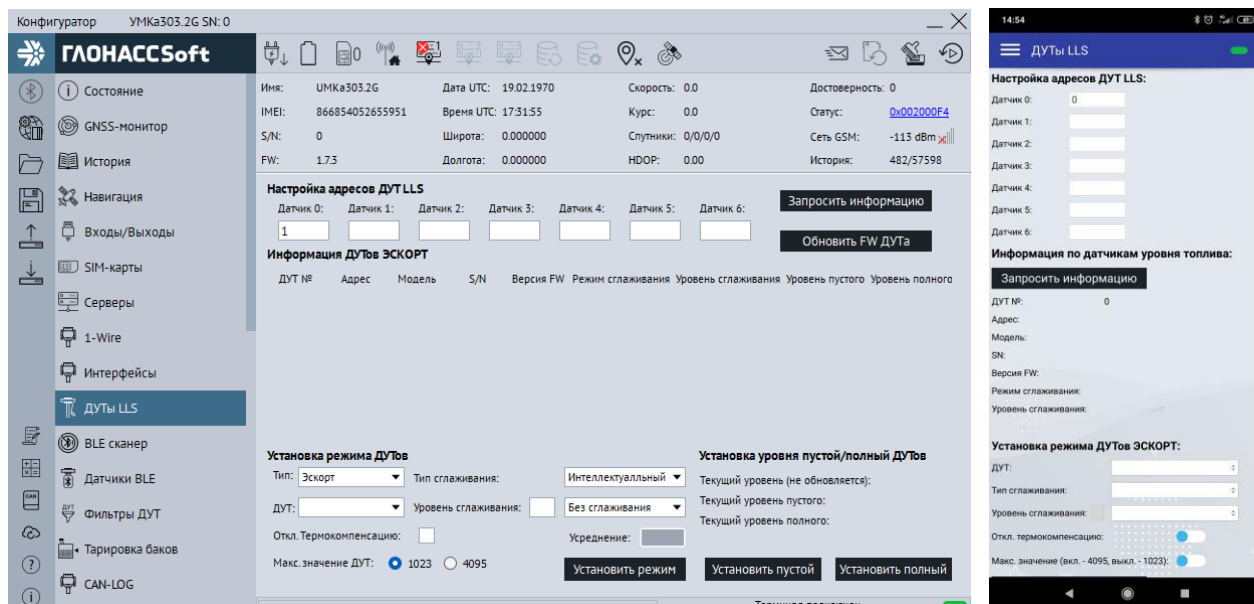


Рисунок 3.24 Вкладка «ДУТы»



Внимание! Предварительно на вкладке «Интерфейсы» необходимо перевести один из доступных интерфейсов в режим «ДУТ по LLS», установить для опции «Скорость» значение «19200» и записать настройки в терминал.

Кнопкой «Запросить информацию» можно получить данные по подключённым датчикам топлива. Также возможно изменение режима работы ДУТ. Для этого необходимо выбрать из списка ДУТ и задать необходимые параметры. После чего применить настройки кнопкой «Установить режим». Присутствует возможность задать уровни пустой и полный.

Для удаленного обновления ДУТ «Эскаорт» подключитесь к требуемым ДУТам и нажмите «Обновить FW ДУТа». В появившемся окне (Рис. 3.25) выберите адрес и модель ДУТ а так же файл прошивки. После выбора нажмите кнопку «Обновить» и дождитесь окончания установки.

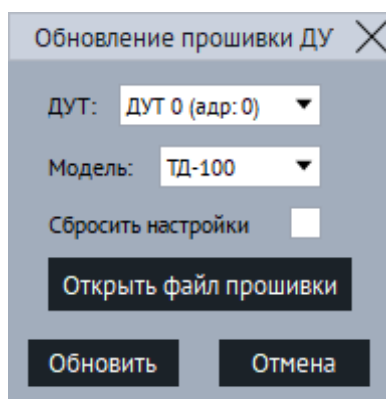


Рисунок 3.25 Обновление ДУТ

3.15 Вкладка «BLE сканер»

Для определения фактически видимых терминалом BLE устройств используется вкладка «BLE сканер». В сканере отображаются BLE устройства их количество, MAC адреса, уровень сигнала и имена.

Для начала работы с ДУТами BLE перейдите в конфигураторе во вкладку «Система» и в группе параметров «Bluetooth» из выпадающего окна выберите «BLE» (BLEMODE 2) или «Конфиг. и BLE» (BLEMODE 3). После выполните запись конфигурации в терминал.

По нажатию правой кнопки по требуемому датчику BLE можно из выпадающего окна выбрать его номер.

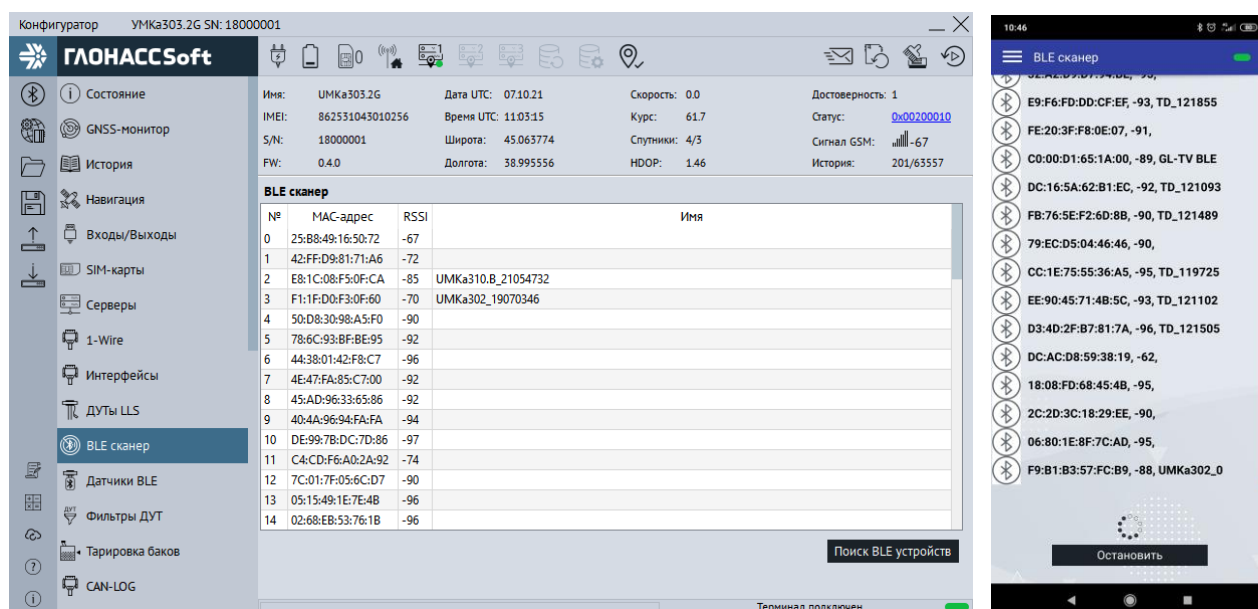


Рисунок 3.26 Вкладка «BLE сканер»

3.16 Вкладка «Датчики BLE»

Для настройки и получения информации от датчиков работающих через BLE, воспользуйтесь вкладкой «Датчики BLE» (Рисунок 3.27), выберите тип устройства из выпадающего списка и введите MAC-адрес в соответствующее поле. После загрузите конфигурацию в терминал.

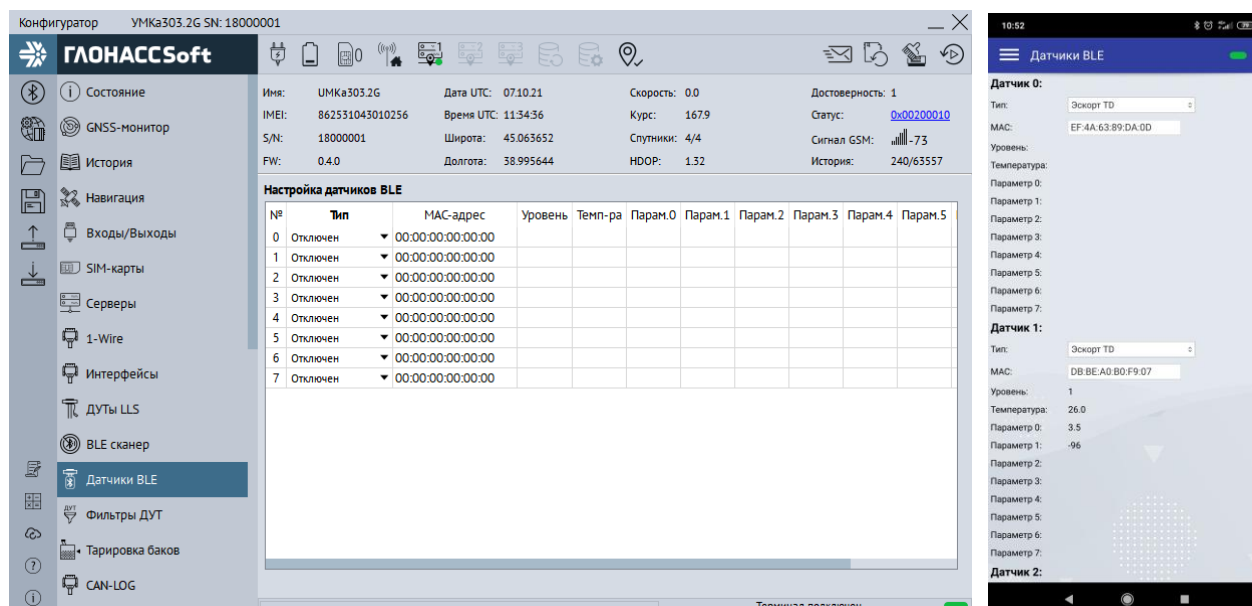


Рисунок 3.27 Вкладка «Датчики BLE»

3.17 Вкладка «Фильтры ДУТ»

Для настройки фильтрации уровня топлива, а также контроля слива/заправки используется вкладка «Фильтры ДУТ».

На вкладке доступна настройка 18 ДУТ. С LLS0 по LLS6 - проводные ДУТ. С BLE0 по BLE7 -беспроводные ДУТ. AIN0 и AIN1 – аналоговые ДУТ. DIN0 и DIN1 – частотные ДУТ. FMS0 – данные по протоколу FMS с 1 бака. FMS1 - данные по протоколу FMS с 2 бака. CAN0 и CAN1 –данные CAN фильтра. Данные с FMS0-CAN1 передаются только если разрешена передача исходных (сырых) параметров FMS или CAN-фильтров и режим соответствующего фильтра выбран «Простой» или «Составной».

Для каждого датчика в соответствующих ячейках имеется возможность настройки «Режима фильтрации», «Уровня», «Шага изменений», «Время заправки», «Время слива».

Режим фильтрации может быть настроен как «простой фильтр» (нижних частот ФНЧ), так и как «составной фильтр» (медианный+ ФНЧ). Простой фильтр хорошо фильтрует шум вокруг среднего значения. Составной медианный хорошо фильтрует резкие кратковременные выбросы. Тип фильтра следует подбирать исходя из особенностей объекта. Начинать рекомендуется с ФНЧ.

Уровень фильтрации можно задать в диапазоне от 1 до 20. Это время в минутах, за которое выходной сигнал фильтра изменяется на 95% от изменения входного сигнала.

Шаг изменения настраивается исходя из рабочего диапазона измерений ДУТ. При значении 0 генерация событий отключена.

Время заправки - задаёт время, через которое фильтр отключается при непрерывном увеличении уровня топлива. По умолчанию задано 10 секунд.

Время слива - задаёт время, через которое фильтр отключается при непрерывном уменьшении уровня топлива. По умолчанию задано 30 секунд.

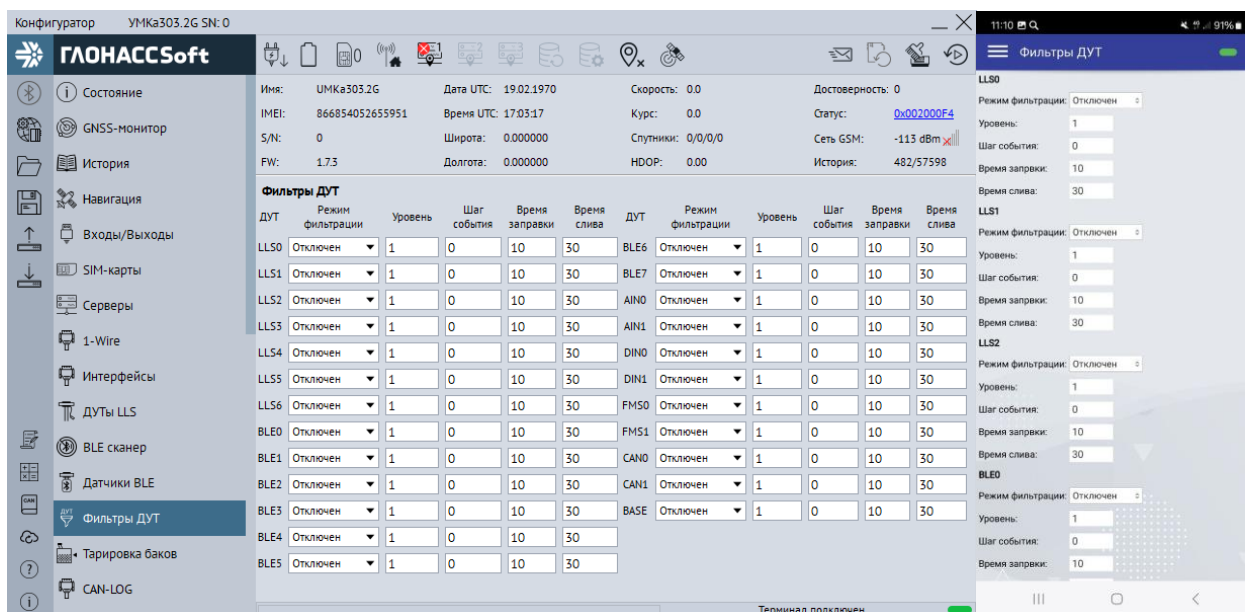


Рисунок 3.28 Вкладка «Фильтры ДУТ»

3.18 Вкладка «Тарировка баков»

Для тарировки баков используется вкладка «Тарировка баков». Полное описание работы с вкладкой в документе «Мастер тарировки», который можно найти на сайте по адресу: <http://qr-service.ru/301/sistem-tarirovaniya.pdf>.

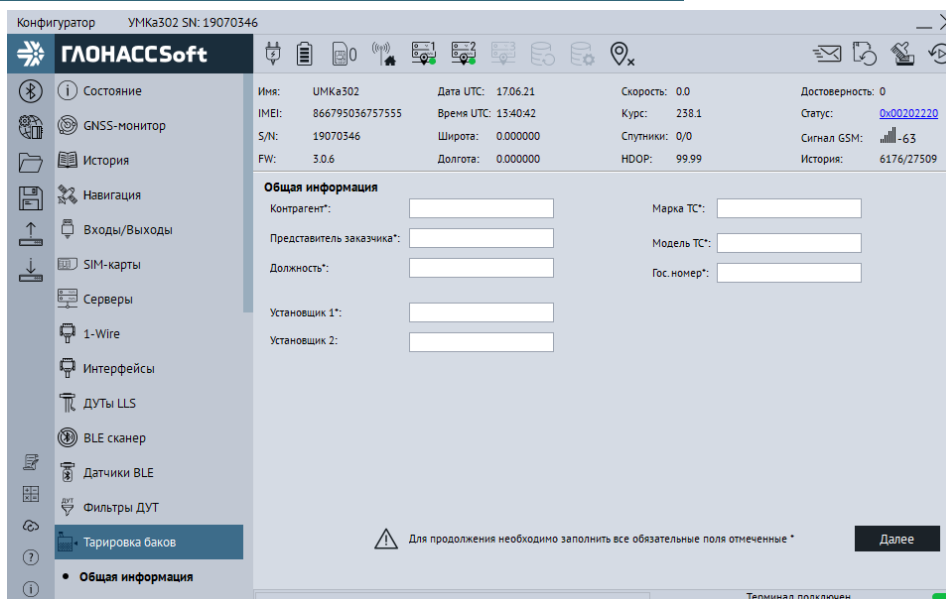


Рисунок 3.29 Вкладка «Тарировка баков»

3.19 Вкладка «CAN-LOG»

Терминал поддерживает передачу данных, полученных от контроллера CAN-LOG или совместимого (см. раздел 2.18). Для настройки передаваемых на сервер данных используется вкладка «CAN-LOG» (Рисунок 3.30).



Внимание! Предварительно на вкладке «Интерфейсы» необходимо перевести один из доступных интерфейсов в режим «CAN-LOG», установить для опции «Скорость» значение «9600» и записать настройки в терминал.

Установите опцию «Опрашивать CAN-LOG», после этого напротив соответствующих параметров отобразятся текущие значения, передаваемых по шине CAN.

Параметры «Охранный система», «Контроллеры аварий», «Состояние сельхозтехники» имеют тип «битовое поле». Что бы посмотреть расшифровку значений этих параметров нажмите на кнопку «Расшифровать состояние техники», после чего откроется дополнительно окно (Рисунок 3.31).

В окне «Состояние техники» отображаются статусы ТС в виде черно-белых пиктограмм для неактивных параметров и в виде цветных для активных. При наведении курсора на пиктограмму появится всплывающая подсказка с расшифровкой ее назначения.

Опция «Передавать на сервер» имеется у каждого из параметров. Выберите необходимые параметры для передачи на сервер с учетом того, что чем больше параметров будет выбрано, тем больше будет расход GPRS трафика и меньше доступная емкость черного ящика.

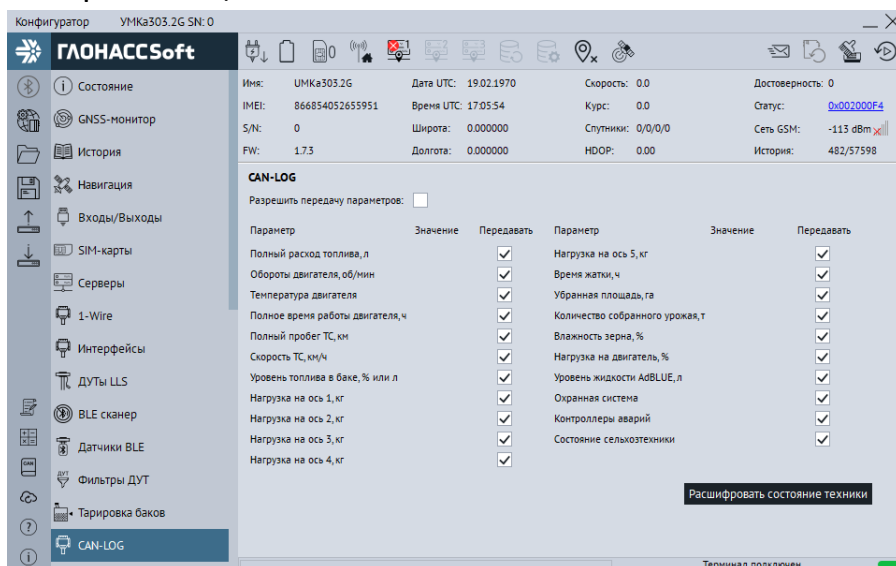


Рисунок 3.30 Вкладка «CAN-LOG»

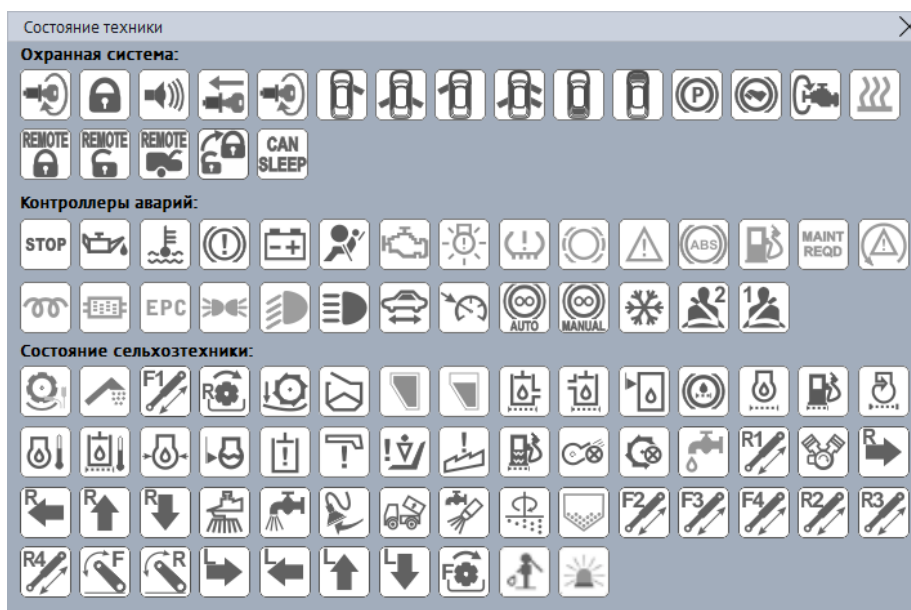


Рисунок 3.31 Окно «Состояние техники»

3.20 Вкладка «iQFreeze»

На странице «iQFreeze» (Рисунок 3.32) отображаются текущие параметры, получаемые от устройства iQFreeze. Здесь же настраиваются параметры, которые будут передаваться на сервер. Так же для работы iQFreeze необходимо на странице «Интерфейсы» настроить интерфейс, к которому подключен iQFreeze.

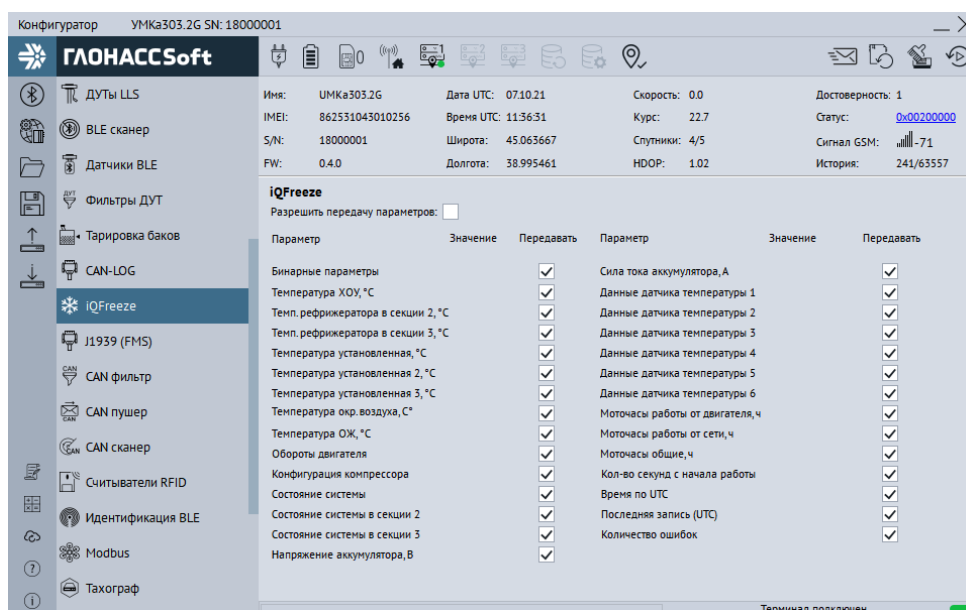


Рисунок 3.32 Вкладка «iQFreeze»

3.21 Вкладка «J1939(FMS)»

Для настройки передачи параметров протокола J1939(FMS) используется вкладка «J1939(FMS)» (Рисунок 3.33).

Для начала работы с FMS требуется перейти на вкладку интерфейсы и в группе параметров «CAN» из выпадающего окна «Режим» выбрать «J1939(FMS)». Также необходимо задать скорость работы интерфейса, в зависимости от скорости, используемой в шине, к которой подключается терминал.

Во вкладке «J1939(FMS)» показаны основные параметры, передаваемые в формате FMS протокола в CAN шине. Для передачи параметров в систему мониторинга, установите галочку «Опрашивать» и галочки напротив требуемых параметров. После чего выполните запись конфигурации в терминал.

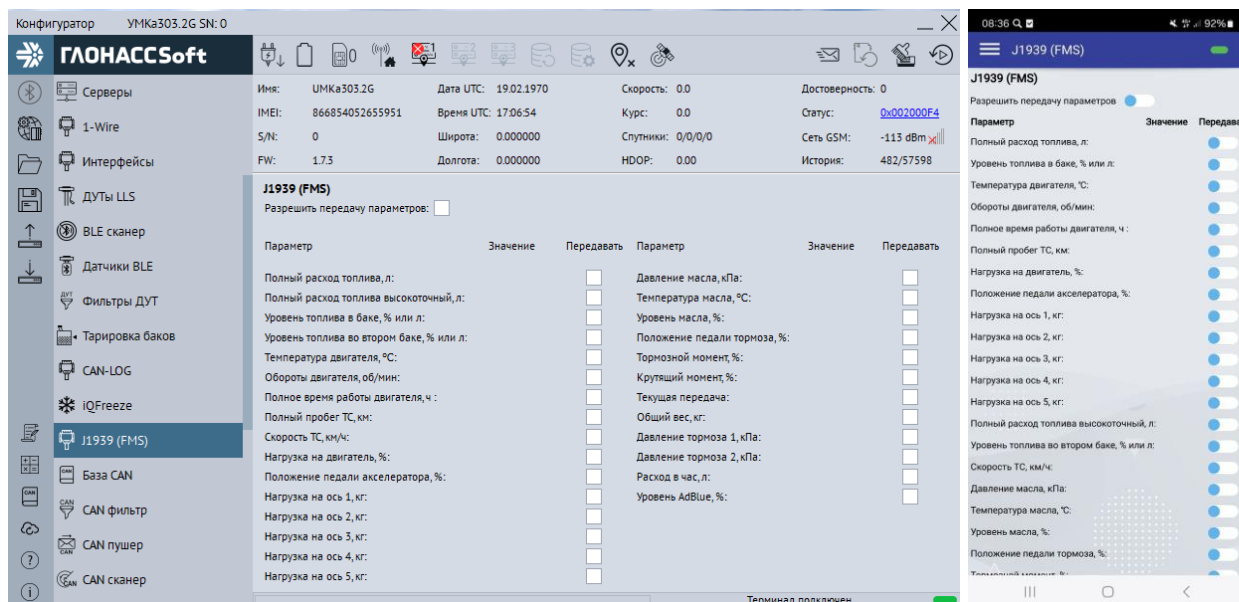


Рисунок 3.33 Вкладка «J1939(FMS)»

3.22 Вкладка «База CAN»

Для работы с базой CAN используется вкладка «База CAN» (Рисунок 3.34).

Для работы с базой CAN из выпадающего списка «Профили ТС» выберите требуемое транспортное средство. Список поддерживаемых транспортных средств можно посмотреть в «ПРИЛОЖЕНИЕ И. База данных транспортных средств». Также со списком поддерживаемых ТС можно ознакомиться при нажатии на кнопку «Поддерживаемые ТС».

Кнопка «Автоопределение ТС» позволяет автоматически определить транспортное средство, которое подключено к CAN-шине.

Для передачи параметров в систему мониторинга, установите галочку «Разрешить передачу параметров» и галочки напротив требуемых параметров. Перечень доступных для передачи параметров зависит от выбранного ТС. После чего выполните запись конфигурации в терминал.

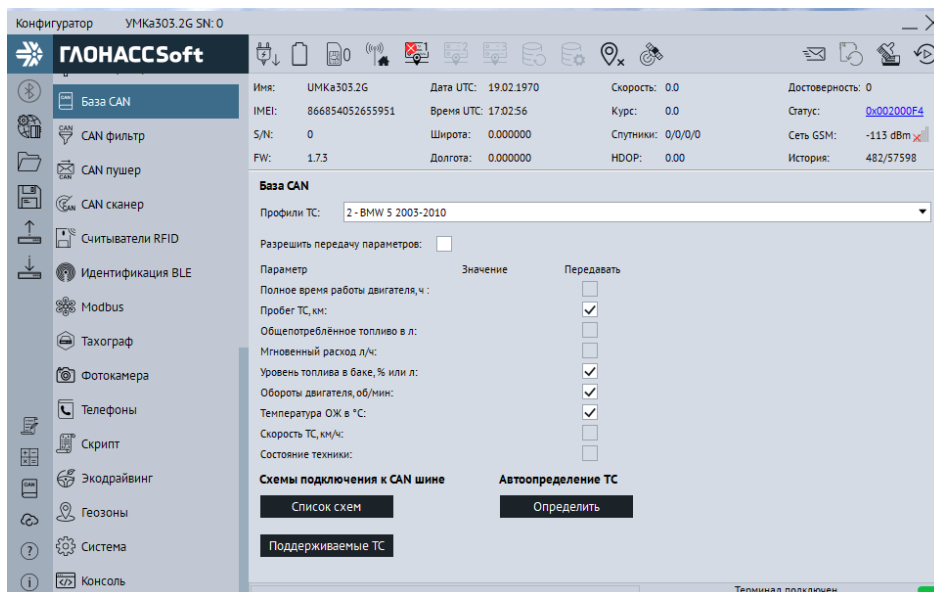


Рисунок 3.34 Вкладка «База CAN»

При нажатии либо на кнопку «Список схем», либо на пиктограмму «Схемы подключения CAN» появится окно выбора (Рисунок 3.35). В нем можно выбрать требуемое транспортное средство. При нажатии «Загрузить отмеченное» с сервера загрузится схема подключения к CAN. Для просмотра загруженной схемы нужно нажать на нее правой кнопкой мыши и выбрать в контекстном меню «Открыть».

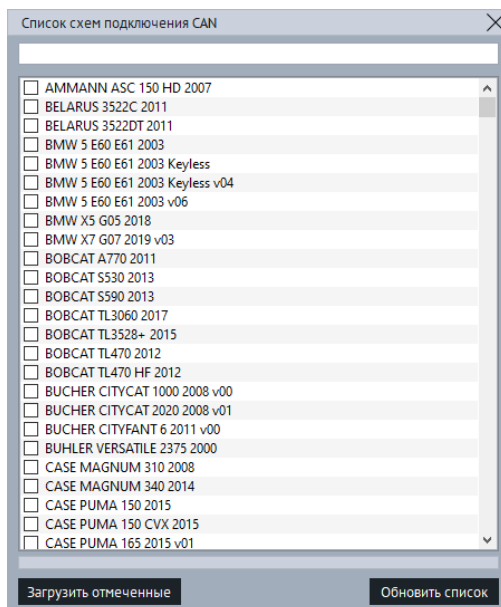


Рисунок 3.35 Окно выбора списка схем подключения CAN

3.23 Вкладка «CAN фильтр»

Для управления настройками пользовательских фильтров, воспользуйтесь вкладкой «CAN фильтр».

Вкладка позволяет в соответствующих ячейках таблицы гибко настроить пользовательский фильтр. К числу настроек пользовательского фильтра относятся: идентификатор на шине CAN, смещение внутри поля данных в битах, длина параметра в битах, первичное преобразование параметра, формула пересчета, описание параметра.

Для настройки доступно до 32 пользовательских фильтров. Так же поддерживается комбинированный режима работы пользовательских фильтров с протоколом FMS, где FMS-ом расшифровываются стандартные параметры, а пользовательскими фильтрами параметры, определяемые производителем. Так же настройка режима осуществляется командой «CANMODE».

Для передачи параметров на сервер установите галочку на «Разрешить передачу параметров».

Список поддерживаемых транспортный средств на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Список поддерживаемых ТС».

В столбце «Тип» следующие параметры:

UB SIMPLE – любые преобразуемые параметры (старшим байтом вперёд, беззнаковое целое);

SB SIMPLE - любые преобразуемые параметры (старшим байтом вперёд, знаковое целое);

UL SIMPLE - любые преобразуемые параметры (младшим байтом вперёд, беззнаковое целое);

SL SIMPLE - любые преобразуемые параметры (младшим байтом вперёд, знаковое целое);

UB OVERFLOW – абсолютный расход топлива на основе переполнения счетчика (старшим байтом вперёд, беззнаковое целое);

UB MOMENT - абсолютный расход топлива на основе моментального расхода (старшим байтом вперёд, беззнаковое целое);

UL OVERFLOW - абсолютный расход топлива на основе переполнения счетчика (младшим байтом вперёд, беззнаковое целое);

UL MOMENT - абсолютный расход топлива на основе моментального расхода (младшим байтом вперёд, беззнаковое целое).

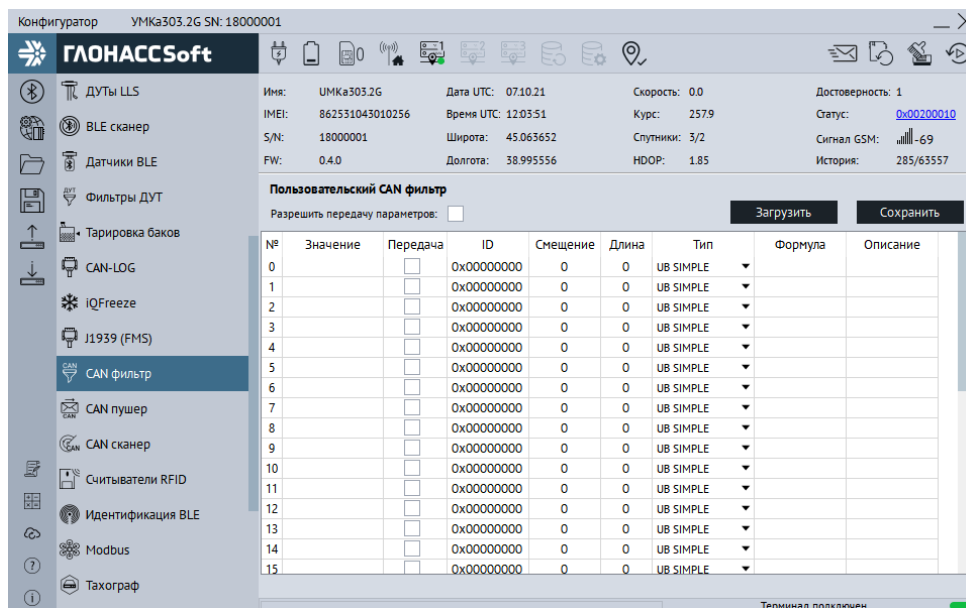


Рисунок 3.36 Вкладка «CAN фильтр»

3.24 Вкладка «CAN пушер»

CAN-пушер отправляет в шину CAN предварительные настроенные сообщения с заданным периодом. Эти сообщения могут инициировать передачу со стороны ТС в шину дополнительных параметров. Например, уровня топлива. Можно настроить передачу до 16 уникальных сообщений.

Таблица на вкладке состоит из следующих столбцов.

№ – номер канала от 0 до 15;

Период – период передачи сообщения в секундах;

ID – идентификатор сообщения в шестнадцатеричном формате по маске 0x7FF (11 бит) или 0x1FFFFFFF (29 бит);

Размер ID – Размер 11 или 29 бит;

EX – расширенный формат идентификатора (29 бит);

Длина – длина сообщения от 0 до 8 байт;

Байт 0...Байт 7 – значение байтов сообщения в шестнадцатеричном формате.

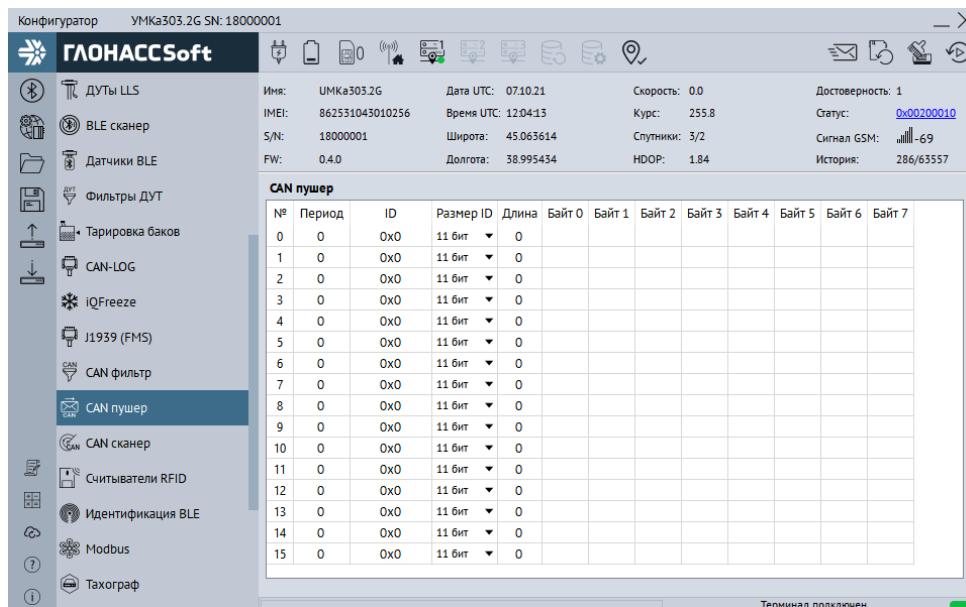


Рисунок 3.37 Вкладка «CAN пушер»

3.25 Вкладка «CAN сканер»

CAN-сканер предназначен для упрощения процедуры поиска требуемых параметров в шине CAN. Обработка данных, поступающих из шины CAN разделена на две части. Первая часть реализована в прошивке терминала и заключается в обнаружении уникальных идентификаторов и сохранении последнего пакета для каждого идентификатора. Вторая часть должна быть реализована в конфигураторе. Ее задача периодически забирать список идентификаторов с последними данными из терминала и предоставлять пользователю в удобном для анализа виде.

Таблица имеет следующие столбцы:

ID - уникальный идентификатор сообщения;

Данные - данные сообщения;

Количество - количество принятых пакетов с текущим ID с момента запуска сканирования;

Значение - результирующее значение выбранных данных;

Тип - тип представления данных, можно выбрать 4 типа:

BU - Big endian Unsigned - старшим байтом вперёд, беззнаковое целое;

BS - Big endian Signed - старшим байтом вперёд, знаковое целое;

LU - Little endian Unsigned - младшим байтом вперёд, беззнаковое целое;

LS - Little endian Signed - младшим байтом вперёд, знаковое целое.

Более подробно про работу CAN сканера можно узнать на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Использование CAN сканера».

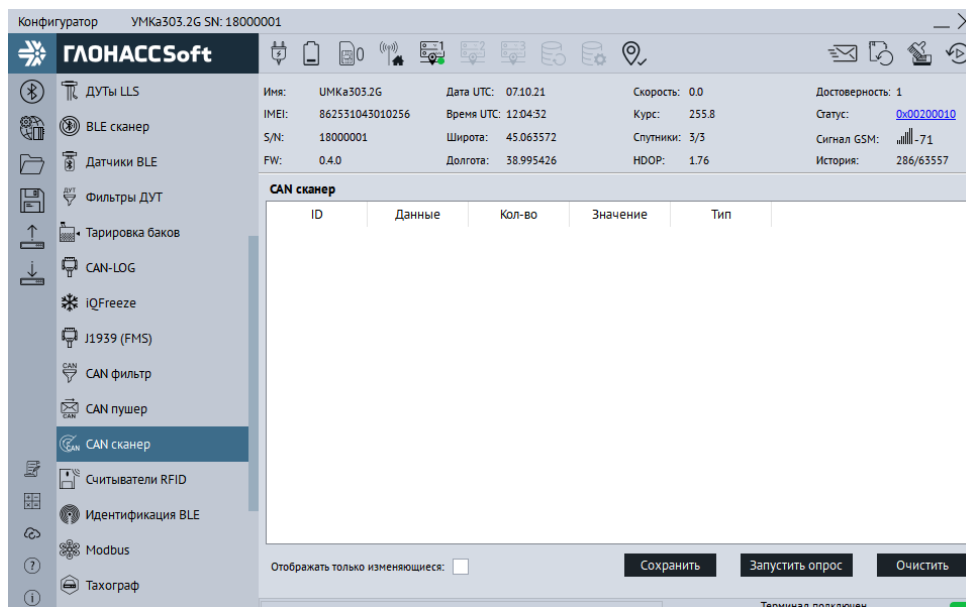


Рисунок 3.38 Вкладка «CAN сканер»

3.26 Вкладка «Считыватель RFID»

Для настройки и получения информации со считывателей RFID карт, использующих интерфейс RS-485, воспользуйтесь вкладкой «Считыватель RFID». Для указания адресов терминалу, достаточно записать их в поле «Настройка адресов RFID» и загрузить конфигурацию в терминал.

Так же на вкладке в столбце режим можно настроить режим сопряжения со считывателями RFID. Доступны следующие режимы работы: «АДМ-20 и УМКа200 без температуры», «УМКа200 с температурой», «RFID Exzotron(LLS)».



Внимание! Во вкладке «Интерфейсы» необходимо перевести интерфейс RS-485 в режим «RFID» или «ДУТ по LLS и RFID», установить для опции «Скорость» значение 19200 и записать настройки в терминал. Адреса считывателей не должны совпадать с адресами ДУТов.

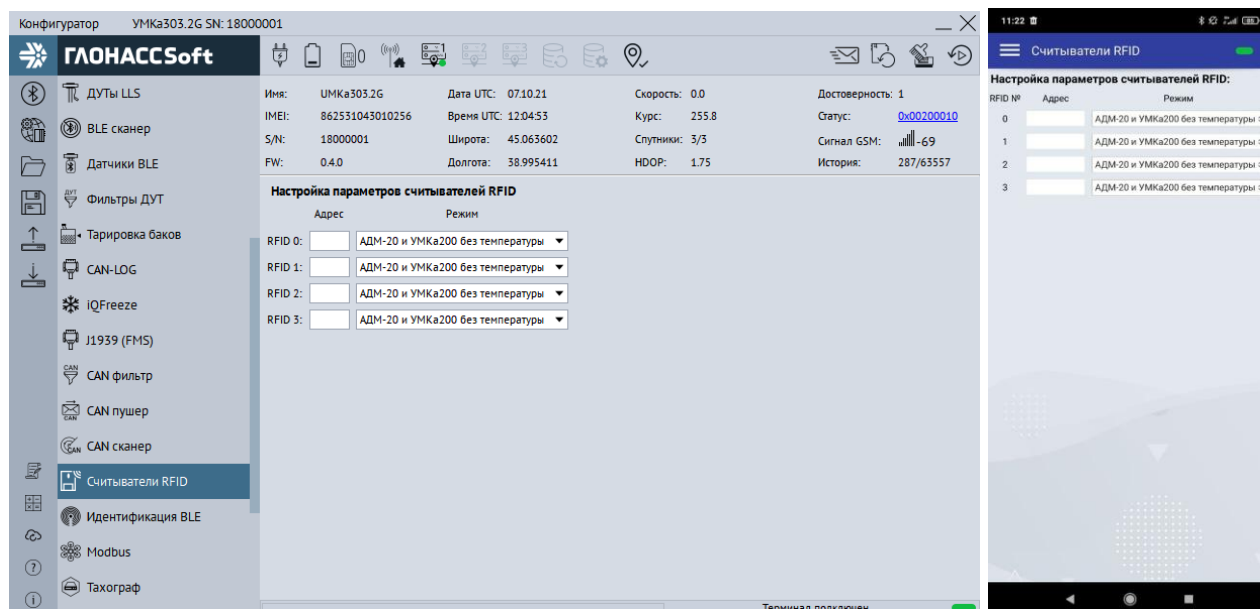


Рисунок 3.39 Вкладка «Считыватель RFID»

3.27 Вкладка «Идентификация BLE»

На вкладке «Идентификатор BLE» можно настроить терминал на режим приемника или на режим маяка.

В режиме приемника терминал отслеживает события заданной группы маяков.

В столбце «Режим» из выпадающей вкладки можно выбрать проверку совпадений по требуемым идентификаторам. Для отслеживания всех меток в радиусе следует выбрать «Любые».

В столбце радиус задается радиус прямой видимости, в котором будут отслеживаются метки.

В столбец «UUID» вводится уникальный идентификатор группы маяков.

В столбце «Major» вводится номер группы меток с одинаковым UUID.

В столбце «Minor» вводится номер группы меток с одинаковым UUID и Major

Поставив галочку на «Передавать 0» терминал будет слать на сервер значение «0» при отсутствии событий в радиусе отслеживания в соответствии с настроенным фильтром.

Поставив галочку на «Событие» терминал будет слать на сервер изменения в радиусе отслеживания в соответствии с настроенным фильтром.

Для включения режима маяка требуется установить галочку в соответствующее поле конфигулятора.

UUID - 128-битный уникальный идентификатор группы маяков, определяющий их тип или принадлежность одной организации. Для получения уникальных UUID следует нажать на кнопку сгенерировать UUID.

При помощи «Major» осуществляется настройка 16-битного беззнаковое значение, с помощью которого можно группировать маяки с одинаковым UUID. Значение в диапазоне от 0 до 65535

При помощи «Minor» осуществляется настройка 16-битного беззнаковое значение, с помощью которого можно группировать маяки с одинаковым UUID и Major. Значение в диапазоне от 0 до 65535

RSSI – опорный уровень сигнала на расстоянии в 1 метр. Необходим для более корректного определения расстояния до приёмника.

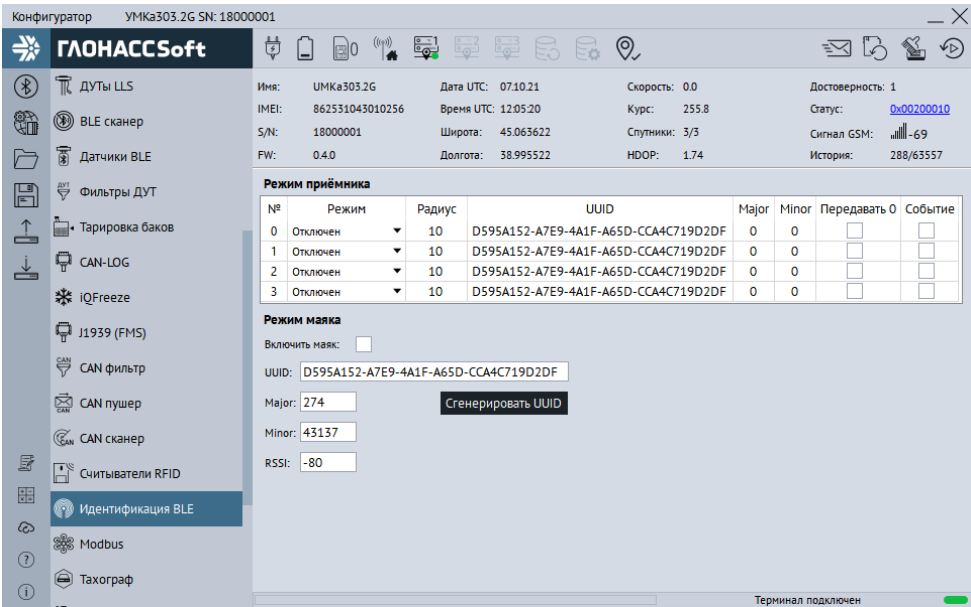


Рисунок 3.40 Вкладка «Идентификация BLE»

3.28 Вкладка «Modbus»

Для управления настройками протокола Modbus, воспользуйтесь вкладкой «Modbus».

Для передачи параметров на сервер установите галочку на «Разрешить передачу параметров».

Таблица на вкладке состоит из следующих столбцов:

№ – номер параметра от 0 до 31;

Значение – выводится текущее значение параметра;

Передача – для передачи параметров на сервер установите галочку;

Адрес – адрес устройства на шине от 1 до 247 или 0, если опрос отключен;

Запрос – тип запроса:

01 BIT – функция 1. Чтение 1 бита типа Coils;

02 BIT – функция 2. Чтение 1 бита типа Input Discrete;

03 UINT16 – функция 3. Чтение 1 регистра типа Holding Registers. Беззнаковое. 0...65535;

03 INT16 – функция 3. Чтение 1 регистра типа Holding Registers. Знаковое - 32768...32767;

04 UINT16 – функция 4. Чтение 1 регистра типа Input Register. Беззнаковое. 0...65535;

04 INT16 – функция 4. Чтение 1 регистра типа Input Register. Знаковое - 32768...32767;

03 FLOAT 1032 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032);

04 FLOAT 1032 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032);

03 INT32 1032 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032);

04 INT32 1032 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032);

03 INT32 3210 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210);

04 INT32 3210 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210);

03 FLOAT 3210 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210);

04 FLOAT 3210 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210).

Регистр – начальный адрес регистра или входа для выбранного запроса;

Формула – строка с формулой пересчета размером до 10 символов. В строке пересчета могут быть использованы целые и дробные числа вида 5, 2.25, 0.45, математические операции сложения (+), вычитания (–), умножения (*), деления (/), скобки. Исходное значение кодируется символом x или X. Если строка пустая, то исходное значение не пересчитывается. Пример формул пересчета: «2.5x–60», «5(x+10)», «x/2»;

Описание – описание параметра размером до 10. Допустимы только буквы A–Z, a–z и цифры 0–9. Описание параметра может быть пустым и сохраняется только для удобства пользователя.

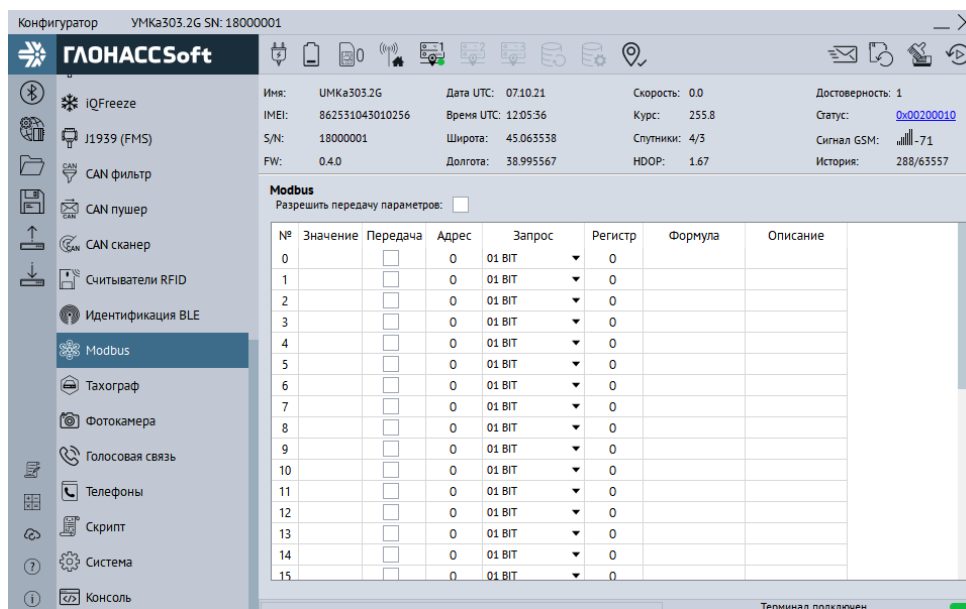


Рисунок 3.41 Вкладка «Modbus»

Более подробную информацию можно получить на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Поддержка протокола Modbus».

3.29 Вкладка «Тахограф»

На вкладке можно выбрать тип используемого тахографа. Поддерживаются следующие тахографы: ШТРИХ-Тахо RUS, АТОЛ Drive 5, АТОЛ Drive Smart, Меркурий ТА-001 и VDO DTCO 3283 (только выгрузка DDD файла).

Позволяет настроить ID пользователя и ключ авторизации.

В группе параметров «DDD файлы» можно выбрать номер карты водителя с которой требуется передавать DDD файл, а также на какой телематический сервер отправлять данные.

Поддерживается как передача текущих данных, так и передача DDD файлов карт водителей.

Для получение требуемых данных расставьте галочки напротив нужных параметров. Получаемые данные выводятся в колонку «значение».

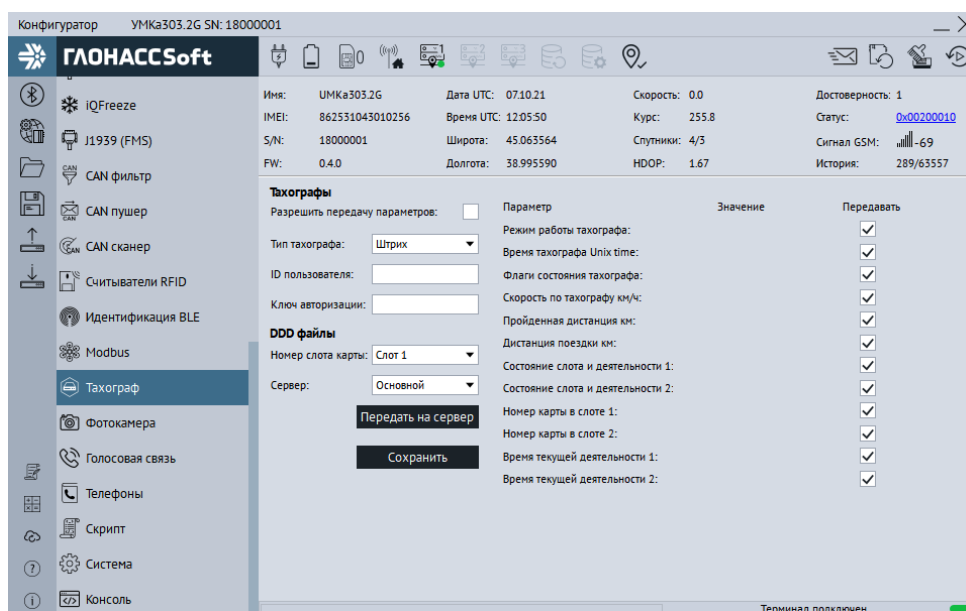


Рисунок 3.42 Вкладка «Тахографы»

Более подробную информацию можно получить на сайте <https://glonasssoft.ru/ru/equipment/umka303>, в разделе инструкции документ «Поддержка тахографов».

3.30 Вкладка «Фотокамера»

Вкладка используется для настройки фотокамер, подключаемых по аналоговым входам, а также по RS-232 или RS-485. Для работы с камерой введите адрес камеры, выберите разрешение и степень сжатия.

Выберите с какого канала камеры будет осуществляться снимок. Доступны два аналоговых канала и один цифровой.

Выберите на какой телематический сервер будет отправляться фотография с камеры.

При нажатии на кнопку «Передать или сохранить» терминал отправит текущее фото в зависимости от выбранного в опции «получатель» без вывода на экран.

При нажатии на кнопку «Получить снимок» терминал выведет на экран текущий снимок с камеры.

Группа опций «Настройки аналоговых камер» позволяет настроить коэффициент сжатия снимков (от 100% до 10%), наложение времени и координат на полученные снимки.

Группа опций «Настройки аналоговых камер» позволяет настроить время включения питания камеры до снимка и время выключения после получения снимка, также при необходимости включить постоянное питание камер.

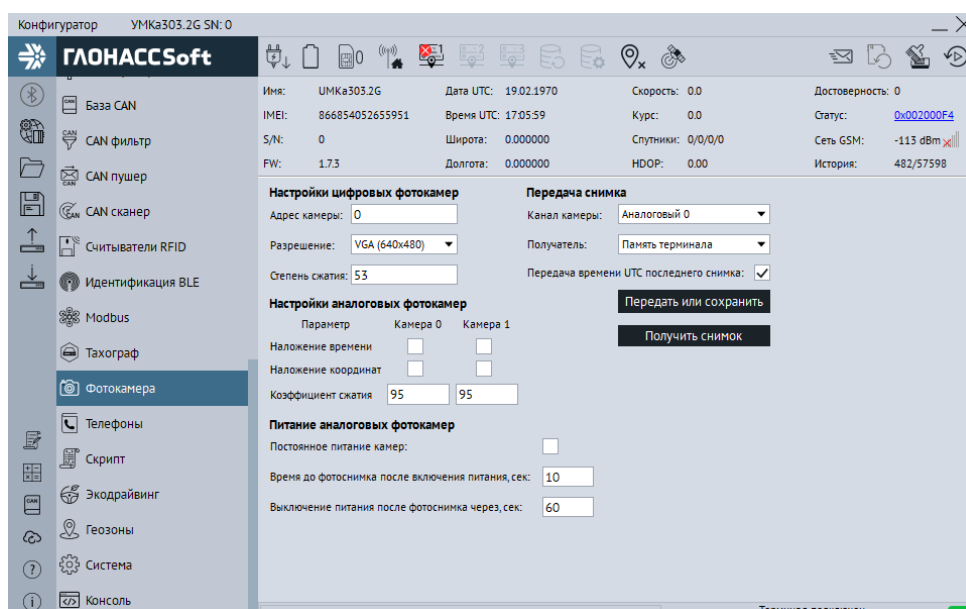


Рисунок 3.43 Вкладка «Фотокамера»

3.31 Вкладка «Телефоны»

Для добавления, редактирования и удаления телефонных номеров, имеющих доступ к конфигурированию терминала, используется вкладка «Телефоны» (Рисунок 3.44). Обращаем Ваше внимание на то, что количество номеров ограничено пятью.

Для добавления телефонного номера нажмите **+** «Добавить», в появившемся окне введите номер телефона и нажмите «ОК» (Рисунок 3.45).

Для редактирования телефонного номера выберите номер из списка и нажмите **✎** «Изменить», в появившемся окне введите номер телефона и нажмите «ОК» (Рисунок 3.45).

Для удаления телефонного номера выберите номер из списка и нажмите **🗑** «Удалить» в появившемся окне нажмите «Да» (Рисунок 3.46).

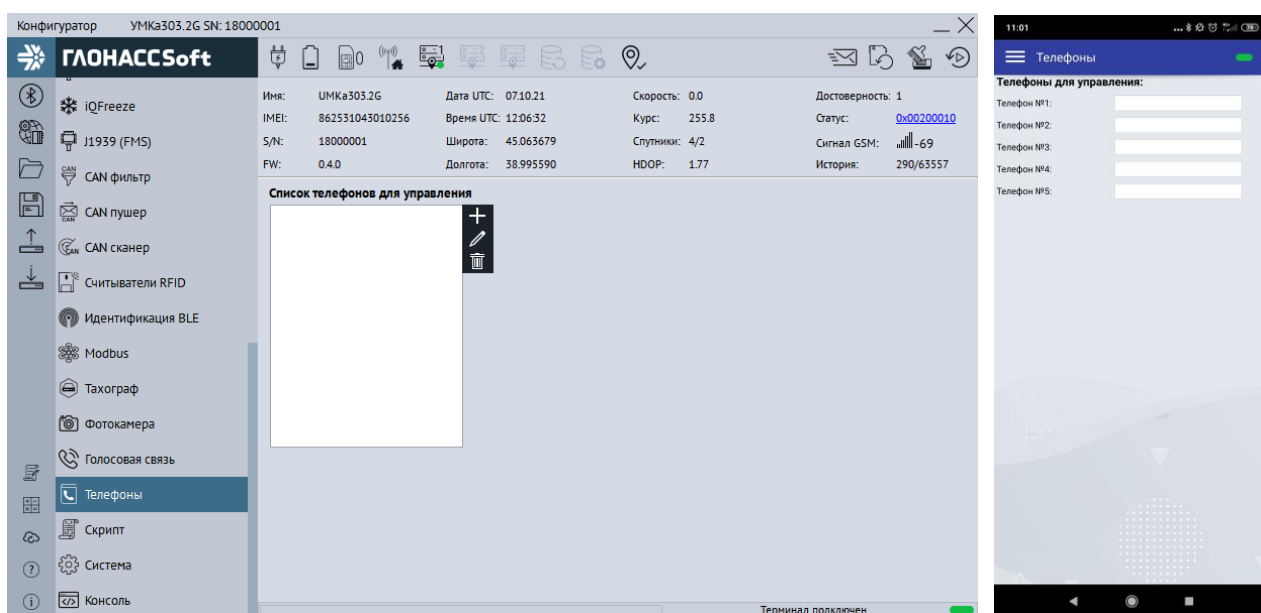


Рисунок 3.44 Вкладка «Телефоны»

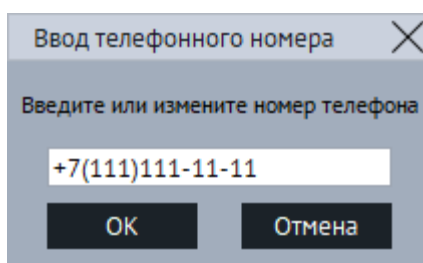


Рисунок 3.45 Окно ввода и изменения номера

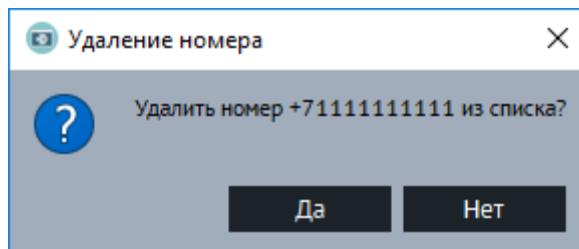


Рисунок 3.46 Окно подтверждения удаления номера

3.32 Вкладка «Скрипты» (MyLogic)

Для работы со скриптами используется вкладка «Скрипты» (Рисунок 3.47).

Нажмите на кнопку «Выбрать». В появившемся окне (выбор скрипта) нажмите на **+** и укажите путь к файлу скрипта. Выберите требуемый скрипт и нажмите «Выбрать». Для начала работы скрипта нажмите на кнопку «Запустить». В поле «значение» начнут появляться требуемые параметры. Установите галочки напротив, требуемых параметров для передачи на сервер.

Для передачи параметров на сервер установите галочку на параметре «Разрешить передачу параметров».

При установленной галочке «Автозапуск» скрипт будет запускаться сразу после включения терминала.

Для написания скриптов MyLogic используется простой, не типизированный 32-битный скриптовый язык программирования с синтаксисом, подобным языку Си. Для удобства построения сложных скриптов можно подключать различные библиотеки.

Основные назначение: построение не типовой логики работы устройства, поддержка специфического или редко используемого оборудования.

Компилятор генерирует байт-код запускаемый на виртуальной машине.

Для начала работы написания скриптов используйте кнопку  «Редактор скриптов». Откроется окно редактора (рисунок 3.48).

Более подробную информацию по работе со скриптами можно получить в документе «Руководство по написанию скриптов MyLogic». Документ находится в редакторе скриптов в меню «Справка-> Каталог документов» вместе с другой необходимой документацией по языку программирования.

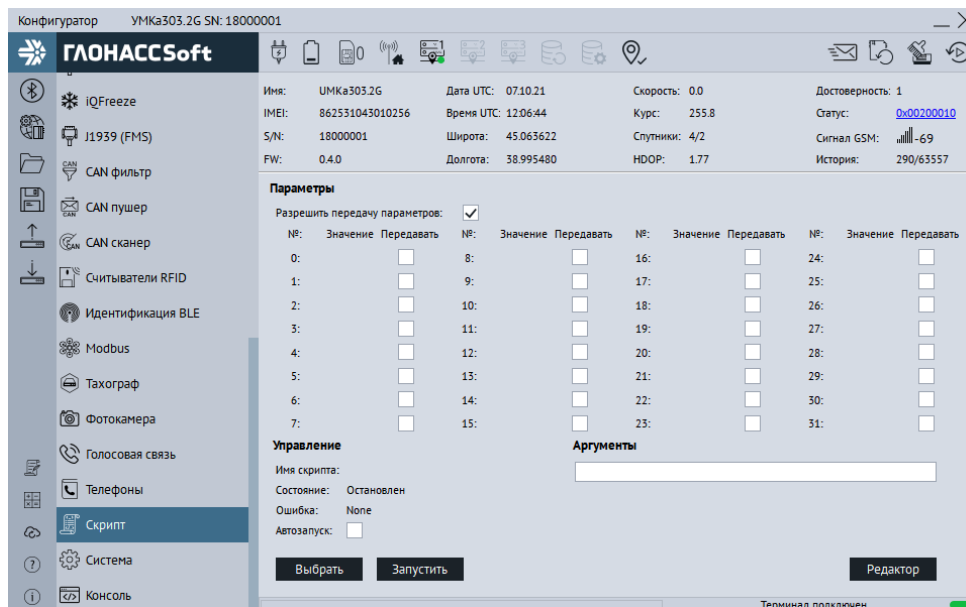


Рисунок 3.47 Вкладка «Скрипты»

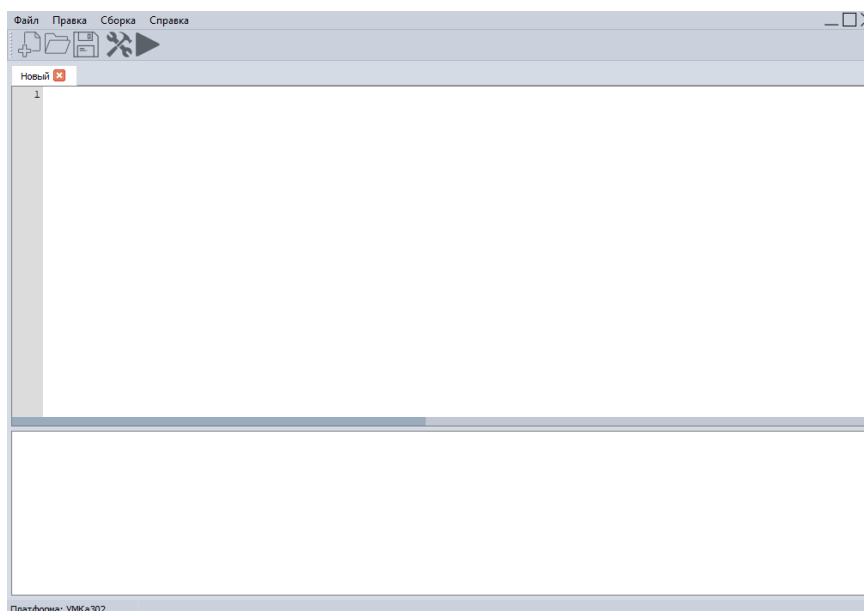


Рисунок 3.48 Окно редактора скриптов

3.33 Вкладка «Экодрайвинг»

Для работы режима экодрайвинга используется вкладка «Экодрайвинг» (Рисунок 3.49).

Для передачи параметров в систему мониторинга, установите галочку «Разрешить передачу параметров» и выполните запись конфигурации в терминал.

Перед началом использования функции экодрайвинга необходимо установить терминал так, чтобы он был жестко закреплен на кузове ТС. При этом ориентация

терминала не имеет значения и вычисляется терминалом автоматически на этапе калибровки.

После надежной фиксации терминала на кузове ТС следует установить ТС на максимально ровную горизонтальную поверхность и запустить калибровку либо командой «ECOZERO», либо нажав кнопку «Калибровка положения». Текущий статус калибровки можно узнать командой «ECOCONFIG». Первый параметр ответа показывает текущий режим работы и может принимать одно из 4-х значений: 0 – Отключен; 1 – Калибровка горизонта; 2 – Калибровка курса; 3 – Работа.

После того, режим поменяется с «1 – Калибровка горизонта» на «2 – Калибровка курса» следует приступить к этапу калибровки курса ТС.

Калибровка курса производится автоматически в процессе движения ТС на скорости выше 20 км/ч. Время калибровки можно сократить, совершая ускорения на прямых участках движения. В процессе калибровки терминал не учитывает резкие торможения, а также маневры, содержащие отклонения курса ТС более 3-х градусов.

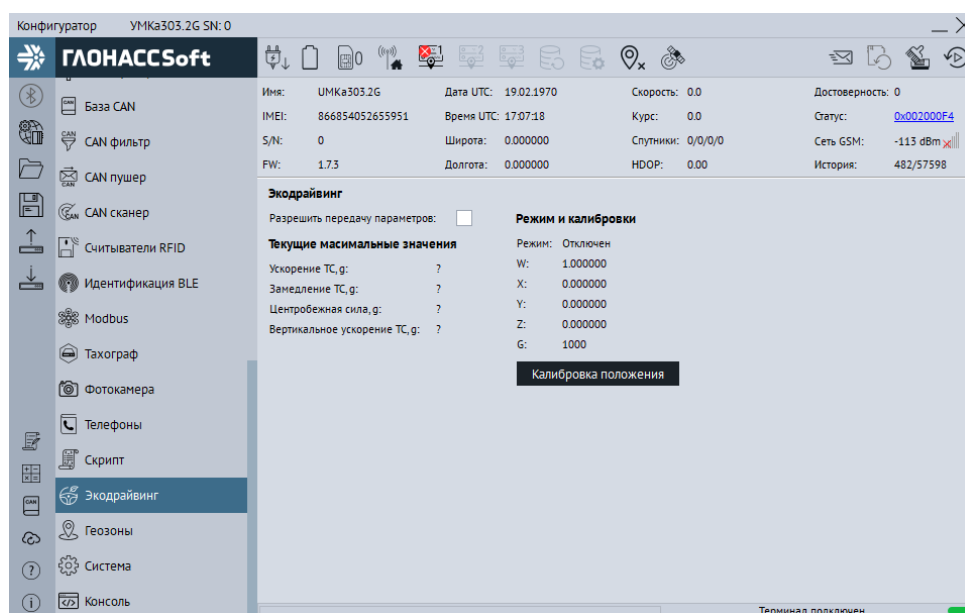


Рисунок 3.49 Вкладка «Экодрайвинг»

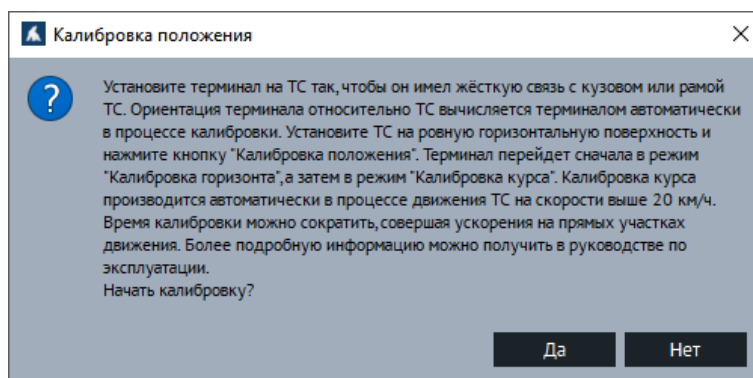


Рисунок 3.50 Окно подтверждения калибровки

3.34 Вкладка «Геозоны»

Терминал работает с геозонами в формате KML, который используется для отображения географических данных в геобраузерах, таких как Google Карты и д.р. KML создан на основе стандарта XML и использует основанную на тегах структуру с вложенными элементами и атрибутами.

Для начала работы с геозонами нажмите «Открыть KML файл» и укажите в открывшемся окне путь к требуемому KML файлу. Выберите место хранения. Возможна запись на «SD карту», «FLASH память», «EEPROM память». После выбора места хранения нажмите «Записать в терминал».

Если KML файл уже записан его можно считать из терминала при помощи кнопки «Считать из терминала». Или сохранить этот файл на компьютер с помощью кнопки «Сохранить KML файл».

В группе параметров «Текущая геозона» отображается «Номер» и «Имя» геозоны в которой на данный момент находится терминал.

В группе параметров «Параметры передачи» можно установить флажки на требуемых параметрах. «Разрешить передачу» позволяет начать передачу данных о геозонах на сервер. «Внеочередные точки» позволяет создавать внеочередные точки при попадании или выходе терминала из очередной геозоны. «Имя геозоны» позволяет передать имя геозоны на сервер при попадании в нее.

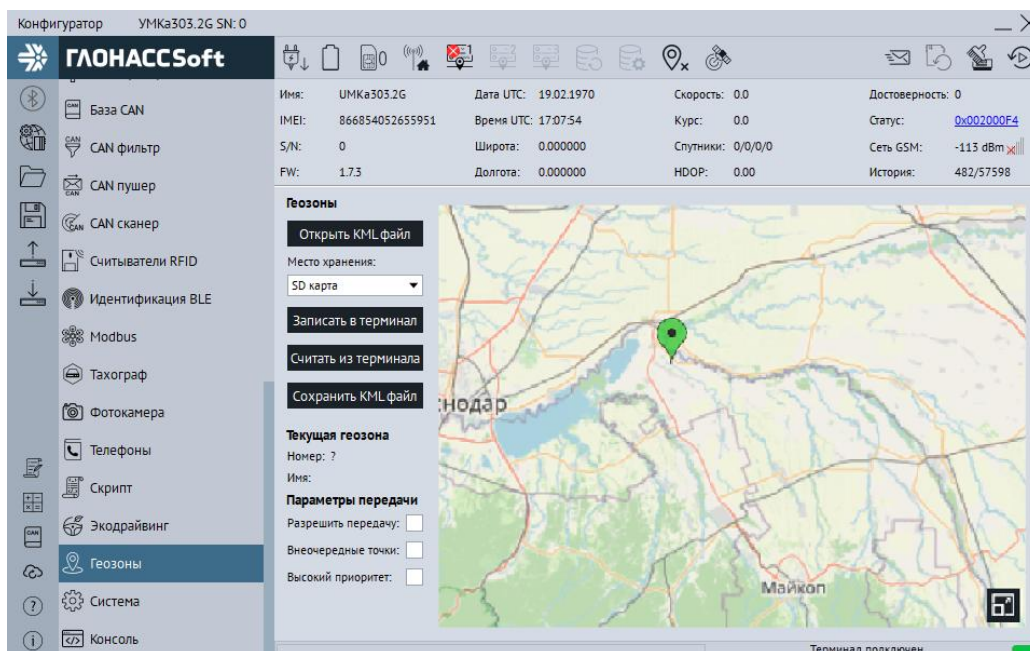


Рисунок 3.51 Вкладка «Геозоны»

3.35 Вкладка «Система»

Для настройки доступа к терминалу, используйте вкладку «Система» (Рисунок 3.52), где можно задать имя терминала и пароль доступа к нему. Этот же пароль используется и при дистанционном конфигурировании и конфигурировании терминала через SMS команды. Для смены пароля требуется нажать кнопку «Изменить пароль». Пароль может иметь от 1 до 8 цифр. Смена имени производится без подтверждения.

В группе опций «Общие параметры» можно настроить параметры аккумулятора:

Опция «Ёмкость АКБ, мА*Ч» позволяет установить емкость установленного аккумулятора для корректной работы. Диапазон значений от 250 до 1100 мА.

Опция «Быстрый заряд АКБ» включает режим быстрого заряда. Описание режима можно посмотреть в разделе «Менеджер питания».

Опция «Индикация терминала» позволяет управлять индикацией терминала. При включенном параметре индикация работает в штатном режиме. При выключенном индикация отключена (кроме зеленого светодиода).

Для настройки энергосбережения используйте группу опций «Энергосбережение в статике».

Опция «Режим бездействия, через:» позволяет установить время до перехода в режим бездействия (IDLE). Значение от 1 секунды до 24 часов. При установке значения «0» переход в режим бездействия не происходит.

Опция «Режим ожидания, через:» позволяет задать время до перехода в режим ожидания (STANDBY). Значение от 1 секунды до 7 дней. При установке значения «0» переход в режим ожидания не происходит.

Для настройки энергосбережения используйте группу опций «Энергосбережение по напряжению».

Опция «Контролируемый вход:» определяет аналоговый вход для режима энергосбережения по напряжению. Значения: «АКБ», «Питание», «IN0(AIN0)», «IN1(AIN1)». По умолчанию стоит «Питание».

Опция «Нижний порог бездействия, мВ:» определяет напряжение для перехода в режим бездействие. Значение от 0 до 42000. При установке значения «0» переход в режим бездействия не происходит.

Опция «Нижний порог ожидания:» определяет напряжение для перехода в режим ожидания. Значение 0 до 42000. При установке значения «0» переход в режим ожидания не происходит.

Для настройки работы от аккумулятора используйте группу опций «Энергосбережение от аккумулятора».

Опция «Режим бездействия, через» позволяет установить время до перехода в режим бездействия (IDLE) при работе от АКБ. Максимальное значение параметра 24 часа.

Опция «Отключение, через» позволяет установить ограничение времени работы от внутреннего аккумулятора в секундах при отсутствии основного напряжения питания. При установке значения «0» терминал будет продолжать работу максимально возможное время. Максимальное значение параметра 24 часа.

Группа опция “Окно активности” используется для настройки режима энергосбережения Окно активности (WINDOW).

Опция “Начало окна, UTC:” позволяет задать время перехода в режим Окно активности (WINDOW).

Опция “Продолжительность” задает время работы терминала в режиме Окно активности (WINDOW). Значение от 1 секунды до 24 часов. При установке значения «0» переход в режим бездействия не происходит.

Для включения постоянного удаленного конфигурирования используется опция «Постоянное соединение» в группе опций «Удаленное конфигурирование». При включении этой опции терминал находясь в режиме онлайн будет постоянно подключен к серверу конфигурации в ожидании подключения конфигуратора.

Для настройки Bluetooth используется параметр «Режим:» в группе опций «Bluetooth». Доступны следующие режимы: «Отключен», «Конфигурирование», «BLE», «Конфиг. и BLE».

Параметр “Часовой пояс” позволяет задать локальный часовой пояс для терминала. Диапазон от UTC-12:00 до UTC+12:00.

Для настройки черного ящика используется параметр «Черный ящик». В выпадающей вкладке «Место хранения» есть возможность выбрать место хранения черного ящика. Функция доступна при условии наличия опции поддержки SD-карты у терминала.



Внимание! Данную опцию можно включить только при установленном пароле отличным от пароля по умолчанию.

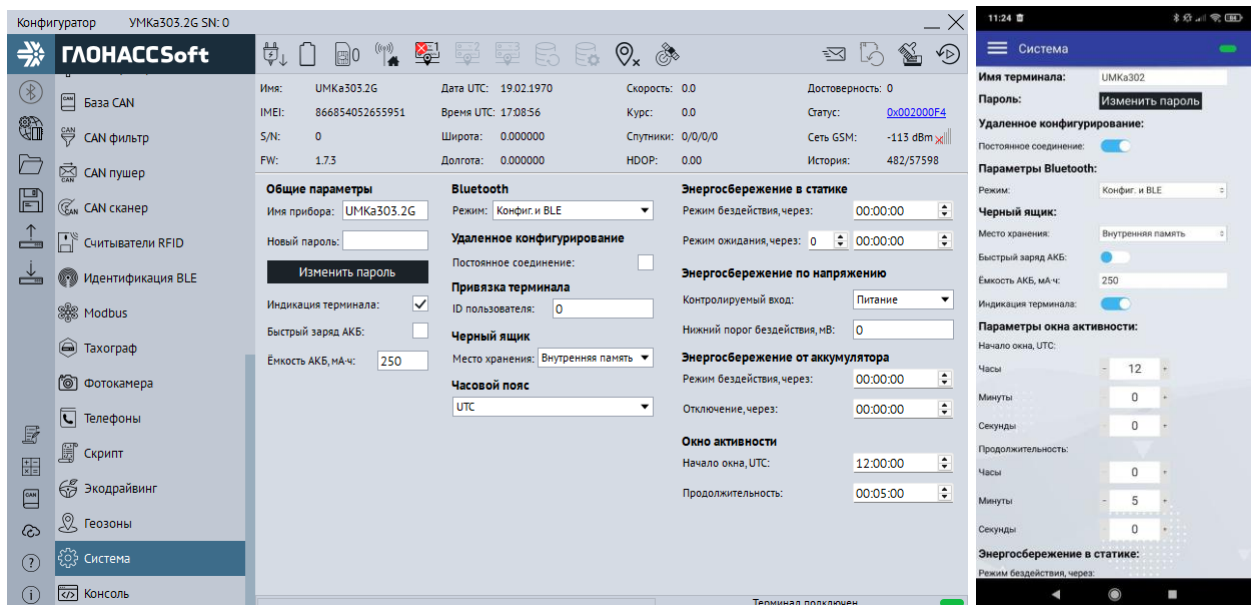


Рисунок 3.52 Вкладка «Система»

3.36 Вкладка «Консоль»

Для ручного ввода команд (Приложение А) и диагностики терминала используется вкладка «Консоль» (Рисунок 3.53).

Команды вводятся в поле в нижней части окна. При наборе отображаются ранее введенные команды. Для быстрого завершения ввода можно выбрать одну из них. Так же в выпадающем списке доступны все ранее введенные команды.

Отправка команды происходит по нажатию клавиши «Enter» или кнопки «Отправить».

Отправленные команды и результаты их выполнения отображаются в основном окне. При этом напротив команды отображается символ «>», а напротив ответа символ «<».

Для очистки консоли в контекстном меню выберите опцию «Очистить лог».

Для сохранения содержимого консоли в контекстном меню выберите опцию «Сохранить в файл».

Чтобы проанализировать работу отдельных модулей или терминала целиком можно использовать кнопку «Режим отладки». В результате появится окно (Рисунок 3.54) с возможностью выбора необходимого модуля («Источник») и фильтра уровня сообщений («Уровень»). После нажатия кнопки «Применить» в основном окне будут отображаться отладочные сообщения.

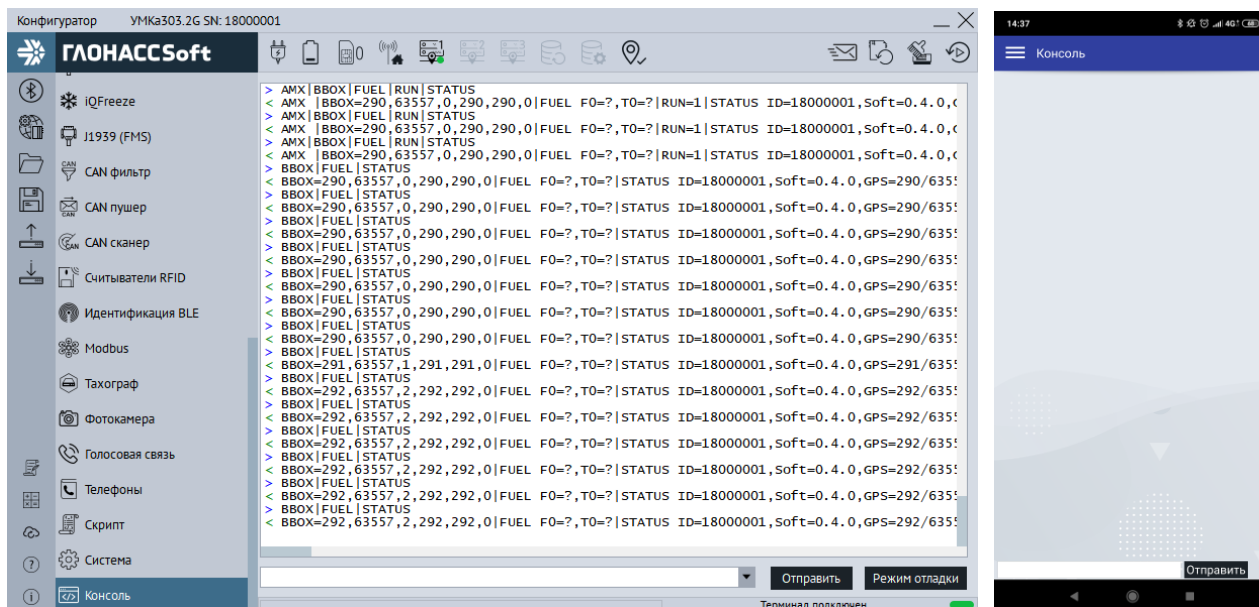


Рисунок 3.53 Вкладка «Консоль»

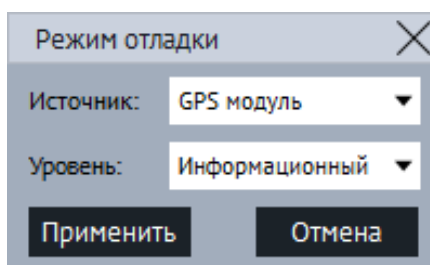


Рисунок 3.54 Окно «Режим отладки»

3.37 Конфигурирование посредством SMS сообщений

Терминал имеет возможность конфигурирования и диагностики через SMS-сообщения. На каждую команду, описанную в приложении А, от авторизованного номера, терминал высылает ответ. Перед началом работы с терминалом через SMS-сообщения, необходимо авторизовать номер телефона, с которого будут приходить команды командой AUTH.

Например, команда «AUTH 0», где «0» - пароль по умолчанию, авторизует номер с которого пришло SMS сообщение. В ответ на эту команду будет выслано AUTH OK +7XXXXXXXXXX. Чтобы удалить второй номер из списка пишем команду «AUTH 0,2,-», где «-» означает удалить номер.

Таким образом, некоторые из команд имеют обязательные и необязательные параметры для указания, что в свою очередь упрощает управление. Более подробно с перечнем команд и их назначением, можно ознакомиться в приложении А.



Внимание! По окончании конфигурирования терминала посредством SMS для вступления в силу изменённых параметров терминал требуется перезагрузить.

3.38 Система удаленного управления устройствами УМКа3ХХ

Для того что бы воспользоваться системой удаленного управления устройствами УМКа3ХХ (далее DRC-сервис), расположенной по адресу <https://drc.glonasssoft.ru/> необходимо обратиться с технической поддержкой и получить уникальный идентификатор клиента, а так же пароли для разных уровней доступа.

Если терминалом планируется управлять через DRC-сервис, то уникальный идентификатор клиента задается на вкладке «Система» (Рисунок 3.52) в поле «ID пользователя» или с помощью команды «DRCID».

Что бы отвязать терминал от DRC-сервиса необходимо записать идентификатор клиента равный 0.

4 АВАРИЙНЫЕ СИТУАЦИИ

С типичными неисправностями, возникающими при настройке и наладке терминалов, и способами их устранения можно ознакомиться в приложении Б настоящего документа. Предварительно рекомендуется внимательно ознакомиться с разделами «Подготовка к работе», «Описание операций» и руководством оператора на систему сбора данных.

5 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

5.1 Указание мер безопасности

Установку терминалов должен производить специально обученный персонал с базовыми знаниями основ электротехники и электробезопасности.

Установка производится в условиях нормальной освещенности в отсутствии дождя.

При подключении терминала к дополнительному оборудованию (ДУТ, расходомеры и т.д.) следует руководствоваться также эксплуатационной документацией на данное оборудование.

5.2 Эксплуатационные ограничения

Ограничения на использование терминалов накладываются предельными значениями технических характеристик, указанных в паспорте изделия УМКН.058.000.000 ПС и технических условиях ТУ 26.30.11-002-37094319-2024.

5.3 Техническое обслуживание

Техническое обслуживание (далее ТО) изделия должно осуществляться в соответствии с техническими условиями ТУ 26.30.11-002-37094319-2024.

ТО проводится с целью поддержания работоспособности или исправности изделия в течение всего срока его службы.

При эксплуатации изделия должны производиться следующие виды обслуживания:

- периодическое ТО;
- регламентированное ТО;
- неплановое ТО.

Периодическое ТО производится не реже одного раза в год.

Регламентированное ТО включает в себя проведение технического освидетельствования изделия. Техническое освидетельствование проводится с интервалом 2 года, после ремонта или модернизации изделия.

Неплановое ТО по устранению неисправностей производится немедленно при обнаружении неисправности.

При проведении ТО необходимо соблюдать правила предосторожности, указанные в п. 6.1 настоящего руководства.

Все проверки следует проводить в нормальных условиях:

- температура воздуха плюс $(25 \pm 10) ^\circ\text{C}$;
- относительная влажность воздуха от 45 до 80 %;
- атмосферное давление от 630 до 800 мм рт. ст.

Допускается проведение ТО в других условиях, если они не выходят за пределы допустимых. При этом значения величин, характеризующих эти условия, не должны выходить за пределы рабочих условий применения контрольно-измерительных приборов и аппаратуры (КИПиА).

При устранении неисправностей в работе изделия необходимо руководствоваться указаниями раздела 3 и приложения Б настоящего РЭ.

Ремонт изделия производится предприятием – изготовителем.

5.4 Транспортировка и хранение

При транспортировке и хранении следует руководствоваться техническими условиями ТУ 26.30.11-002-37094319-2024. Перевозки водным путем (кроме моря) и перевозки, включающие транспортирование морем – производятся в герметизированной упаковке, либо в сухих герметизированных отсеках или контейнерах. Перевозки воздушным транспортом – производятся в герметизированных отсеках. После транспортирования терминалов при отрицательных температурах необходима выдержка при комнатной температуре в течение 24 часов.

При наличии в терминале аккумуляторной батареи следует также руководствоваться ГОСТ Р МЭК 62133-2004. Также, необходимо ознакомиться с руководствующими документами производителя аккумулятора, где должны быть указаны условия эксплуатации и хранения аккумуляторов. Несоблюдение этих рекомендаций приводит к укороченному сроку службы или выходу аккумулятора из строя. Прежде всего, следует обратить внимание на такие определяющие факторы, как температура использования и условия длительного хранения.

Кроме того, необходимо помнить, что оператором сотовой связи могут накладываться дополнительные ограничения на использование SIM-карт и SIM-чипов при их длительном бездействии.

5.5 Гарантии изготовителя

Гарантийный срок эксплуатации – 5 лет с момента производства. Гарантия на батарею резервного питания и внешние антенны предоставляется отдельно и составляет 1 год.

В течении гарантийного срока изготовитель обязуется производить бесплатный ремонт (или замену на устройство аналогичной модификации) терминала УМКа303.

Настоящая гарантия действительна при предоставлении терминала с полностью, правильно и разборчиво заполненным актом возврата оборудования (акт размещен на сайте <https://glonasssoft.ru>). Доставка к месту ремонта осуществляется силами потребителя.

Производитель не несет ответственность за возможный материальный, моральный или иной вред, понесенный владельцем УМКа303 и третьими лицами вследствие нарушения требований Руководства по эксплуатации при использовании, хранении или транспортировке изделия.

Срок службы терминала, за исключением батареи резервного питания и антенн составляет 5 лет.

Гарантия не распространяется на:

- терминал с дефектами, вызванными нарушением правил его эксплуатации, хранения или транспортирования описанных в данном руководстве по эксплуатации.
- соединительные провода, разъёмы, контакты и держатели SIM-карт.
- терминал без корпуса или с механическими повреждениями и дефектами (трещинами и сколами, вмятинами, следами ударов и др.), возникшими по вине потребителя вследствие нарушения условий эксплуатации, хранения и транспортировки.
- терминал с внешними или внутренними следами окисления или других признаков попадания жидкостей в корпус изделия;
- терминал со следами ремонта или модернизации вне сервисного центра изготовителя;
- терминал со следами электрических и/или иных повреждений, возникших вследствие недопустимых изменений параметров внешней электрической сети или неправильной эксплуатации терминала;
- терминал, вышедший из строя по причине несанкционированного обновления программного обеспечения.

5.6 Сведения о рекламации

Изготовитель не принимает рекламации, если изделия вышли из строя по вине потребителя при неправильной эксплуатации и несоблюдения указаний, настоящего руководства, а также нарушения условий транспортирования транспортными организациями.

Адрес производителя: 350010, Краснодарский край, г. Краснодар, ул. Зиповская, д. 5/8, помещ. 1141

Сайт изготовителя: <https://glonasssoft.ru/>

Техническая поддержка: <https://support.glonasssoft.ru>

Телефон: 8(800)700 82 21

6 ОТВЕТЫ НА ЧАСТО ЗАДАВАЕМЫЕ ВОПРОСЫ

6.1 Как оптимизировать расход на GPRS трафик?

Снижения расходов на GPRS-трафик в режиме онлайн мониторинга можно достичь, воспользовавшись следующими советами:

1. Для более низкого потребления трафика рекомендуется использовать протокол Wialon Combine. Для смены протокола во вкладке «Сервера» в опции «протокол» из выпадающего меню выберите «Wialon Combine».

2. Отключить передачу неиспользуемых параметров. Для этого зайдите в конфигуратор во вкладку «Сервера» и в группе опций «Дополнительные параметры» снимите галки с неиспользуемых параметров.

3. Увеличить количество записей в пакете. Для этого во вкладке конфигуратора «Сервера» в группе опций «Режим on-line» измените параметр «Группировать записи по» на больший.

4. Увеличить период записи точек в память. Для этого во вкладке конфигуратора «Навигация» поменяйте параметр в группе опции «Установка периода записи в память» на большее значение.

5. Увеличить угол, при повороте на который прибор записывает точку, и расстояние, при превышении которого происходит запись точки. Для этого во вкладке конфигуратора «Навигация» поменяйте опции «Угол в градусах» и «Расстояние, м» на большее значение. Так же изменить параметр можно SMS командой «TRACK» (описание команды см. прил. А) Качество прорисовки маршрута ухудшится, но уменьшится расход трафика.

6. В случае использования CAN-LOG отключить неиспользуемые параметры. Для этого во вкладке конфигуратора «CAN-LOG» отключить параметры, которые не используются.

7. Отключить режим постоянного удаленного конфигурирования терминала. Состояние можно запросить командой REMCFG STATUS.

6.2 Как повторно выгрузить данные из черного ящика?

Для повторной выгрузки данных используется команда «Vbox Upload=X» работа которой описана далее.

При вводе команды в очередь на передачу добавляются все имеющиеся в чёрном ящике точки. При этом новые и ранее не переданные точки имеют приоритет в

соответствии с выбранной стратегией выгрузки данных и передаются в установленном порядке. Повторно выгружаемые точки добавляются в пакеты по остаточному принципу. При этом если нет актуальных точек на передачу - формируется пакет, состоящий только из повторно выгружаемых точек.

Команда действует до полной повторной выгрузки всех добавленных точек или до перезагрузки терминала. Команда и сама повторная выгрузка черного ящика не вносит изменений в файл черного ящика.

6.3 Как работать на несколько серверов на SIM-картах АО ГЛОНАСС?

С версии 1.0.0 для SIM-карт АО ГЛОНАСС (код сети 25077) поддерживается одновременная работа как на внутренний сервер ЭРА-ГЛОНАСС, так и на любые другие сервера, доступные в сети Internet.

Для использования данной функции необходимо в настройках SIM-карты указать точку доступа «internet». Далее терминалу необходимо указать какие из настроенных телематических серверов должны подключаться к внутренней сети АО ГЛОНАСС. Для этого введена команда "SERVCONTEXT [M]", где M - маска серверов, подключающихся к внутренней сети: 1 - Основной сервер, 2 - Альтернативный сервер, 4 - Дополнительный сервер. Если нужно несколько серверов подключить к внутренней сети, то следует указать сумму их значений. После перезагрузки сервера, указанные в маске команды "SERVCONTEXT", будут подключаться к внутренней сети, а остальные включая сервисы конфигурирования, обновления и синхронизации времени будут работать через обычную сеть Internet.

ПРИЛОЖЕНИЕ А. Таблица поддерживаемых SMS-команд

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
AUTH X,Y,Z Пример: AUTH 1234 AUTH 0,2 AUTH 0,1,+79001234567 AUTH 0,1,-	AUTH OK +79001234567, AUTH FAIL +79001234567	X – пароль (по умолчанию 0). Y=0..4 – номер ячейки памяти, где сохранить номер (не обязательный параметр), Z=телефонный номер в формате «+7xxxxxxxxx», который следует записать в ячейку (необязательный параметр, используется при отправке команды по GPRS и USB). Z=- -стереть номер в заданной ячейке	Авторизовать телефонный номер от которого было получено SMS, либо явно указанный номер Z и записать его в первую свободную ячейку, либо в ячейку памяти Y . Авторизация необходима только для управления терминалом через SMS. Номера всегда вводятся и выводятся в международном формате. Пример: +79001234567	0.5.6 и выше
PHONES X Пример: PHONES 0,,+798765432101	PHONES=,+7987654321 01,,,	X – пароль	Отобразить список авторизованных телефонов. Пароль необходим для СМС от неавторизованных телефонов.	0.5.6 и выше
STATUS	ID=0 Soft=0.3.0 GPS=0 Time=08:33:18 09.02.17 Nav=1 Lat=44.016106 Lon=39.173347 Speed=45.50 Course=0.0 SatCnt=9+4 SatCnt=0+0 HDOP=99.9 9 RSSI=-81 Stat=0x00000000	Команда без параметров	Запрос текущего состояния терминала. ID – серийный номер, Soft – версия программного обеспечения, GPS – текущий номер информационного пакета, Time – текущее время и дата по Гринвичу, Nav – достоверность координат, Lat – широта, Lon – долгота, Speed – скорость, Course – курс, SatCnt – количество спутников (GPS+ГЛОНАСС), Stat – статус.	0.5.6 и выше
PASS X,Y Пример: PASS 0,1234	PASS OK	X – старый пароль, по умолчанию X=0. Y – новый пароль.	Установка пароля.	0.5.6 и выше
IMEI Пример: IMEI	IMEI 866104027972994	Команда без параметров	Отобразить IMEI GSM- модуля, установленного в терминале. (Доступен в	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
			любое время. Копия сохраняется в конфигурации)	
SETGPRS0 X,Y,Z Пример: SETGPRS0 internet.beeline.ru,beeline,beeline	GPRS0: APN=internet.beeline.ru, user=beeline, pass=beeline	X – точка доступа, по умолчанию X=internet.beeline.ru Y – логин, по умолчанию Y=beeline Z – пароль, по умолчанию Z=beeline	Установка параметров GPRS для SIM-карты №0. Команда без параметров возвращает текущую настройку GPRS.	0.5.6 и выше
SETGPRS1 X,Y,Z Пример: SETGPRS1 internet.mts.ru,mts,mts	GPRS1: APN=internet.mts.ru, user=mts, pass=mts	X – точка доступа Y – логин Z – пароль	То же, что и SETGPRS0, но для SIM-карты №1.	0.5.6 и выше
SETSERV D1:P1,D2:P2,D3:P3	SERVER=D1:P1,D2:P2,D3:P	D1 – IP адрес или доменное имя первого (основного) сервера; P1 – порт первого (основного) сервера; D2 – IP адрес или доменное имя второго (альтернативного) сервера; P2 – порт второго (альтернативного) сервера; D3 – IP адрес или доменное имя третьего (дополнительного) сервера; P3 – порт третьего (дополнительного) сервера.	Настройка IP-адреса или доменного имени и порта основного и резервного серверов, к которым подключается терминал для передачи информации. Адреса и порты разделяются двоеточием. Если резервный сервер не указан - он отключен. Команда без параметров возвращает текущие адреса/имена и порты обоих серверов или только основного сервера.	0.5.6 и выше
PERIOD X,Y	PERIOD min=10,max=3600	X – период записи во время движения в секундах Y – период записи во время стоянки в секундах. X и Y могут принимать значения от 10 до 3600 и 0 (запись выключена)	Установка периода записи в память информационных пакетов во время движения и стоянки.	0.5.6 и выше
TRACK X,Y,Z,A,B,C,D	TRACK 3,10,300,10,20,30,0	X – минимальная скорость Y – угол в градусах Z – расстояние в метрах A – изменение скорости в км/ч	Команда, устанавливающая качество прорисовки маршрута. Новая точка на маршруте ставится, если направление движения изменилось больше, чем на угол	1.2.1

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		B - минимальное расстояние между точками в метрах. C - пороговая скорость «динамического угла» км/ч. D – формировать дополнительные точки по скорости ниже и выше минимальной. По умолчанию X = 3, Y = 10, Z = 300, A = 10, B = 2, C=0, D=0	Y, или расстояние до предыдущей точки больше Z, или изменение скорости за секунду больше A.	
RELOAD	Reloading...	Команда без параметров	Перезагрузка терминала.	0.5.6 и выше
RESET	Reloading...	Команда без параметров	Перезагрузка терминала.	0.5.6 и выше
WHO	DEV: UMKa300 FW: 0.2.26 SN: 17001234 OPT: None IMEI: 866104027988164	Команда без параметров	Возвращает информацию о терминале	0.5.6 и выше
NAME X Пример: NAME SuperCar NAME -	NAME "SuperCar" NAME ""	X – имя терминала, символ '-' сбрасывает имя на пустое	Установка имени терминала. Имя может содержать только буквы латинского алфавита и цифры. Длина имени не более 10 символов. Добавляется к SMS сообщениям.	0.5.6 и выше
PIN0 X пример: PIN0 1234 PIN0	PIN0 OK	X = PIN код X='-' - PIN код выключен	Установка PIN кода для SIM-карты №0. Команда без параметров отображает статус: PIN0 SET - пин установлен, PIN0 CLEAR - пин сброшен.	0.5.6 и выше
PIN1 X пример: PIN1 1234	PIN1 OK	X = PIN код X='-' - PIN код выключен	То же, что и PIN0, но для SIM-карты №1.	0.5.6 и выше
SIMMODE [X[,Y]]	SIMMODE=1,1000	X – режим работы: X=0 – только SIM0; X=1 – приоритет SIM0; X=2 – приоритет SIM1;	Выбор режима работы с SIM картами. А также приоритет SIM карты. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=3 – без приоритета; X=4 – по кругу; X=5 – только SIM1. Y – время переключения с карты на карту в секундах. От 600 до 86400 секунд. По умолчанию: X=0, Y=3600		
ERASE X Пример: ERASE EEPROM	EEPROM ERASED! Reloading...	X=FLASH – очистка «черного ящика»; X=EEPROM – восстановление заводских настроек терминала; X=SDCARD - форматирование SD карты; X=ALL - стирание всех информационных пакетов и восстановление заводских настроек.	Очистка «черного ящика» и перезагрузка терминала. Восстановление заводских настроек и перезагрузка терминала.	0.5.6 и выше
LLS485 X0,X1,X2,X3,X4,X5,X6 Пример: LLS485 0,1,2,3,4,5,6	LLS485 0,1,2,3,4,5,6	X0,X1,X2,X3,X4,X5,X6 - адреса датчиков LLS, подключенных к терминалу по интерфейсу RS485. X='-' - опрос выключен	Установка адресов датчиков LLS.	0.5.6 и выше
FUEL	FUEL F0=187, T0=19; F1=321, T1=21; F2=0, T2=0; F3=235, T3=21; F4=377, T4=24; F5=0, T5=0; F6=0, T6=0;	Команда без параметров	Отобразить текущие показания уровней топлива и температуры с датчиков уровня топлива подключенных по интерфейсу RS485. Если опрашиваемый датчик не отвечает, то в соответствующих полях F и T передается символ "?"	0.5.6 и выше
SN	SN 17003456	Команда без параметров	Возвращает серийный номер терминала.	0.5.6 и выше
UPDATE	Updating...	Команда без параметров	Подключение к серверу обновлений, проверка актуальной версии прошивки, обновление до актуальной версии.	0.5.6 и выше
INPUTS	INPUTS=0 (0),12875 (12875),1 (1),0 (0)	A – значение входа IN0 (AIN0) B – значение входа IN1 (AIN1) X – значение IN2 (DIN0)	Групповое чтение значений входов. Диапазон измеренных значений для входа определяется его настройкой. Аналоговые	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Y – значение IN3 (DIN1)	входы возвращаются в мВ. В скобках текущее состояние входа без обработки. Для AINn напряжение в мВ, для DINn текущий логический уровень.	
SETINPUT0 A SETINPUT1 B SETINPUT2 X SETINPUT3 Y SETINPUTS A,B,X,Y Пример: SETINPUTS 0,2,1,1	SETINPUTS=0,2,1,1	A – режим работы входа IN0 (AIN0) B – режим работы входа IN1 (AIN1) X – режим работы входа IN2 (DIN0) Y – режим работы входа IN3 (DIN1) Режимы (применимость): 0 – «Дискретный (+)» (все) 1 – «Дискретный (-)» (DIN0 и DIN1) 2 – «Аналоговый» (AIN0 и AIN1) 3 – «Расходомер DFM (+)» (DIN0 и DIN1) 4 – «Дифф. расходомер DFM (+)» (DIN0 и DIN1) 5 – «УСС (-)» (DIN0 и DIN1) 6 – «Частотный (+)» (DIN0 и DIN1) 7 – «Расходомер VZP (-)» (DIN0 и DIN1) 8 – «Дифф. расходомер VZP (-)» (DIN0 и DIN1) 9 – «Дискретный приоритетный (+)» (все) 10 – «Дискретный приоритетный (-)» (DIN0 и DIN1) 11 – «Частотный (-)» (DIN0 и DIN1) 12 – «Отключён» (все) 13 – «Аналоговый ДУТ» (AIN0 и AIN1) 14 – «Частотный ДУТ (+)» (DIN0 и DIN1) 15 – «Частотный ДУТ (-)» (DIN0 и DIN1) 16 – «Механический расходомер (+)» (DIN0 и DIN1)	Групповая настройка входов. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		17 – «Дифф. механический расходомер (+)» (DIN0 и DIN1) 18 – «Механический расходомер (–)» (DIN0 и DIN1) 19 – «Дифф. механический расходомер (–)» (DIN0 и DIN1) 20 – «Дискретный без событий (+)» (все) 21 – «Дискретный без событий (–)» (DIN0 и DIN1) 22 – «Дискретный выход» (DIN0)		
SETLIM0 X,Y Пример: SETLIM0 6000,8000 SETLIM0 6000	SETLIM0=6000,8000 SETLIM0=6000,6000	X – нижний порог переключения IN0 (AIN0). Y – верхний порог переключения IN0 (AIN0). Значения по умолчанию: X = 5000, Y = 6000.	Установка порогов переключения для входа IN0. Пороги задаются в мВ. Допускается указывать только один порог. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
SETLIM1 X,Y	SETLIM1= X,Y	X – нижний порог переключения IN1 (AIN1) Y – верхний порог переключения IN1 (AIN1) Значения по умолчанию: X = 5000, Y = 6000.	То же, что и SETLIM0, но для IN1	0.5.6 и выше
SETECO [X] Пример: SETECO=1	SETECO=1	X – режим передачи. X = 0 – передача отключена; X = 1 – передача включена.	Управление передачей параметров экодрайвинга на сервер.	1.0.0
INSTATIC X,Y Пример: INSTATIC 0,0 INSTATIC -1	INSTATIC=0,0 INSTATIC=-1,0	X – номер входа для режима статической навигации. Для отключения X = -1 или X = 255 Y – логический уровень входа в режиме статической навигации 0 или 1. Значения по умолчанию: X = -1, Y = 0	Выбор входа для режима статической навигации. Выбранный вход должен быть настроен командой SETINPUTx в режим 0 или 1. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
OUTPUT0 X Пример: OUTPUT0 0 OUTPUT0 1	OUTPUT0=0 OUTPUT0=1	X – значение выхода OUT (OUT0). X=0 – выход разомкнут; X=1 – выход замкнут на минус.	Управление дискретным выходом OUT (OUT0). Команда без параметра возвращает текущее значение.	0.5.6 и выше
STATMASK X,Y	STATMASK=0x0002020 0,0x00000000	X – маска событий по изменению статуса в десятичном или шестнадцатеричном формате Y – маска приоритетов событий по изменению статуса в шестнадцатеричном формате.	Маска поля статус. По изменению любого из установленных бит формируется внеочередная запись в черный ящик. Описание битов приведено в приложении 3. Значения по умолчанию: STATMASK=0x00028200,0x00008000.	0.5.6 и выше
SPEEDALARM X Пример: SPEEDALARM 90 SPEEDALARM -1	SPEEDALARM=90 SPEEDALARM=-1	X – скорость транспортного средства в км/ч в диапазоне от 0 до 1192. Для отключения X = -1. Значения по умолчанию: X = -1.	Управление дискретным выходом OUT (OUT0) терминала в зависимости от скорости ТС. Выход замыкается если скорость ТС больше X и размыкается если скорость меньше или равна X	0.5.6 и выше
OWSTATUS	OWSTATUS=ib=?,ow1=26,ow2=26,ow3=?,ow4=?	X – номер подключенного ключа iButton; Y1 – температура 0 датчика DS18; Y2 – температура 1 датчика DS18; Y2 – температура 2 датчика DS18; Y4 – температура 3 датчика DS18.	Статус подключенных к 1-wire датчиков	0.5.6 и выше
PSTATIC X Пример: PSTATIC 1	PSTATIC=1	X – режим статической навигации по акселерометру. X=0 – выключен; X=1 – включен.	Управление режимом статической навигации по акселерометру	0.5.6 и выше
MAXACC X,Y,Z Пример: MAXACC 100,300	MAXACC=100,300	X – порог срабатывания акселерометра в условных единицах. Y – время перехода в режим статической навигации в секундах. Z- количество срабатываний, после которых происходит выход из режима статической навигации.	Настройка порога срабатывания акселерометра и времени перехода в режим статической навигации По умолчанию Z=1.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
SETPROTOCOL P1,P2,P3 Пример: SETPROTOCOL 0,1,0	SETPROTOCOL=0,1,0	P1 – протокол первого (основного) сервера; P2 – протокол второго (альтернативного) сервера; P3 – протокол третьего (дополнительного) сервера. Для P1, P2, P3: 0 – протокол Wialon IPS v1.1; 1 – протокол Wialon IPS v2.0; 2 – протокол Wialon Combine v1.04; 3 – ADM 1.07 (скрыт); 4 – ASC-6 (скрыт); 5 – M2M-Avelon G6 2.0 (скрыт); 6 – M2M-Avelon G6 1.0 (скрыт); 7 – протокол ЕГТС; 8 – Scout Open; По умолчанию X = 0 ,Y = 0	Выбор протокола обмена между терминалом и сервером. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
ROAMING0 X Пример: ROAMING0 1	ROAMING0=1	X – Роуминг на SIM0. X=0 – выключен; X=1 – включен. Значение по умолчанию: X = 0.	Команда разрешает или запрещает SIM0 работу в роуминге. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
ROAMING1 X Пример: ROAMING1 1	ROAMING1=1	X – Роуминг на SIM1. X=0 – выключен; X=1 – включен. Значение по умолчанию: X = 0.	То же, что и ROAMING0, но для SIM1	0.5.6 и выше
SERIAL X Пример: SERIAL 1	SERIAL=1	X – Порядок передачи данных. X=0 – от старых записей к новым; X=1 – сначала актуальные. Значение по умолчанию: X = 0.	Настройка порядка передачи данных на сервер. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
OWTEMP X Пример: OWTEMP 1	OWTEMP=1	X – Передача данных датчиков DS18. X=0 – выключена;	Настройка передачи данных о температуре от внешних датчиков DS18B20 на сервер.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=1 – включена. Значение по умолчанию: X = 1.	Команда без параметров возвращает текущие настройки.	
OWIBUTTON X,Y Пример: OWIBUTTON 1,0	OWIBUTTON=1,0	X – Передача номера подключенного ключа iButton. X=0 – выключена; X=1 – включена. Значение по умолчанию: X = 1. Y - постоянная передача значения iButton если ключа на шине нет: Y=0 - параметр не передается; Y=1 - всегда передаётся 0.	Настройка передачи номера подключенного ключа iButton на сервер. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
TEMP	TEMP 35	X – Температура внутри терминала	Текущая температура внутри терминала.	0.5.6 и выше
SETTEMP X Пример: SETTEMP 1	SETTEMP=1	X – Передача температуры терминала. X=0 – выключена; X=1 – включена. Значение по умолчанию: X = 0.	Настройка передачи данных о температуре терминала на сервер. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
ACC	ACC X=27, Y=15, Z=103 1	X – ускорение по оси X терминала; Y – ускорение по оси Y терминала; Z – ускорение по оси Z терминала.	Текущее ускорение по осям терминала в mg.	0.5.6 и выше
SETACC X Пример: SETACC 1	SETACC=1	X – Передача ускорения терминала. X=0 – выключена; X=1 – включена. Значение по умолчанию: X = 0.	Настройка передачи данных о текущем ускорении по осям терминала на сервер. Команда без параметров возвращает текущие настройки.	0.5.6 и выше
RS485 X,Y,Z Пример: RS485 1,9600,0	RS485=2,19200,0	X – режим, в котором работает интерфейс: X=0 – интерфейс отключен; X=1 – режим опроса ДУТ с протоколом LLS; X=2 – режим опроса CAN-LOG; X=3 – режим опроса RFID считывателей;	Настройка интерфейса RS-485. Определение скорости передачи данных и режима работы.	1.5.6

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=4 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и RFID считывателей; X=5 – Trimble; X=6 – iQFreeze; X=7 – Скрипт; X=8 – Modbus; X=9 – Тахограф; X=10 – Фотокамера; X=11 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и MODBUS устройств; X=12 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и работы из Скрипта; X=13 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS, RFID считывателе и работы из Скрипта; Y – скорость, на которой работает интерфейс. Для Y поддерживаются следующие значения: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600 , 115200, 230400, 460800, 921600 бит/с. Z – формат передачи символа (биты, четность, стопы) Z=0 – 8 бит, без четности, 1 стоп (8-N-1) Z=1 – 8 бит, четность, 1 стоп (8-E-1) Z=2 – 8 бит, нечётность, 1 стоп (8-O-1) Без параметров возвращает текущие настройки.		
RS232 X,Y Пример: RS232 1,9600,0	RS232=0,9600,0	X – режим, в котором работает интерфейс: X=0 – интерфейс отключен; X=1 – режим опроса ДУТ с протоколом LLS;	Настройка интерфейса RS-232. Определение скорости передачи данных и режима работы.	1.5.6

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=2 – режим опроса CAN-LOG; X=3 – режим опроса RFID считывателей; X=4 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и RFID считывателей; X=5 – Trimble; X=6 – iQFreeze; X=7 – Скрипт; X=8 – Modbus; X=9 – Тахограф; X=10 – Фотокамера; X=11 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и MODBUS устройств; X=12 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS и работы из Скрипта; X=13 – совмещенный режим опроса ДУТ по LLS, RFID считывателе и работы из Скрипта; Y – скорость, на которой работает интерфейс. Для Y поддерживаются следующие значения: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600 , 115200, 230400, 460800, 921600 бит/с. Z – формат передачи символа (биты, четность, стопы); Z=0 – 8 бит, без четности, 1 стоп (8-N-1); Z=1 – 8 бит, четность, 1 стоп (8-E-1); Z=2 – 8 бит, нечётность, 1 стоп (8-O-1); Без параметров возвращает текущие настройки.		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
SETCANLOG X,Y Пример: SETCANLOG 1, 0x001FFF7F	SETCANLOG=1,0x001fff7f	X – режим опроса CAN-LOG'a: X=0 – опрос CAN-LOG отключен; X=1 – опрос CAN-LOG включен. Y – маска передаваемых параметров вида 0x001FFF7F, где 1 в значении бита – параметр передается, 0 – параметр не передается.	Настройка опроса CAN-LOG и маски передаваемых параметров.	0.5.6 и выше
CANLOG Пример: CANLOG	CANLOG S=0x026F1B,A=10540.00...	Команда без параметров. Ответ вида: «CANLOG S=0x026F1B,A=10540.00...», где «S» и «A» префиксы протокола	Опрос текущих значений CAN-LOG'a.	0.5.6 и выше
RS2USB X,Y Пример: RS2USB 0,9600	- без ответа -	X – Интерфейс: X=0 – RS-485; X=1 – RS-232. X=2 – GNSS модуль X=3 – Модем X=4 – UART плата расширения Y – скорость, на которой работает интерфейс. Y=0 автоматическое назначение скорости	Вход в режим преобразователя интерфейсов. В этом режиме терминал будет находится до отключения от хоста. Команда доступна для ввода только по USB.	0.5.6 и выше
GNSSRESTART X Пример: GNSSRESTART 1	GNSSRESTART=1	X – режим старта GNSS модуля после перезапуска: X=0 – Горячи старт; X=1 – Теплый старт; X=2 – Холодный старт; X=3 – Полный холодный старт.	Выполнить перезапуск GNSS модуля. Только запись без чтения.	0.5.6 и выше
GNSSMODE X Пример: GNSSMODE 1	GNSSMODE=1	X – Группировка спутников: X=0 – GPS и ГЛОНАСС; X=1 – только ГЛОНАСС; X=2 – только GPS; X=5 – только GALILEO; X=6 – только BEIDOU; X=7 – GPS и GALILEO;	Выбор группировки спутников, с которой работает GNSS.	1.4.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=8 – GPS и BEIDOU; X=10 – GPS, ГЛОНАСС и GALILEO; X=12 – ГЛОНАСС и GALILEO. По умолчанию X=10		
GEO	GEO=X,Y	X – номер геозоны или 0, если терминал не в геозоне, Y – имя геозоны, если оно задано	Возвращает номер и имя текущей геозоны в которой находится терминал.	1.0.0
TRAFFIC X,Y,Z Пример: TRAFFIC 1,0,1460	TRAFFIC=1,0,1460	X – группировка по количеству. Если X = 1 - группировка отключена; Y – время на группировку в секундах. Если Y = 0 - группировка по времени отключена. Z – Максимальный размер пакета на передачу. Значение в диапазоне от 536 до 1460.	Группировка точек по количеству и по времени в один пакет для уменьшения расхода трафика.	0.5.6 и выше
ICCID	ICCID="89999999999999999999"	Команда без параметров	Возвращает ICCID активной SIM-карты	0.5.6 и выше
MAXHDOP X Пример MAXHDOP 5.5	MAXHDOP=5.5	X – максимальный HDOP Значение X от 0 до 12	Устанавливает ограничение максимального HDOP. Все координаты с HDOP больше установленного будут передаваться как недостоверные. По умолчанию X=5.0	0.5.6 и выше
SATHDOP X,Y Пример: SATHDOP 3,5.5	SATHDOP=3,5.50	X – минимальное количество спутников. Значение от 1 до 10. Y – максимальный HDOP. Значение 0 до 25.	Устанавливает ограничение максимального HDOP при минимальном количестве спутников. Все координаты с HDOP больше, чем Y, и количестве спутников меньше, чем X, будут передаваться, как недостоверные. По умолчанию X=6,Y=2.0.	0.5.6 и выше
NAVMODULE	NAVMODULE="B03V02 SIM868_96"	Команда без параметров	Возвращает версию прошивки GNSS модуля. Если версия не определена возвращает «NONE».	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
SETRFID A,B,C,D Пример SETRFID 10,11,14	SETRFID=10,11,14	A – адрес первого считывателя, B – второго и т.д. Адреса должны быть в диапазоне от 0 до 254. Без параметров возвращает текущие настройки.	Включить и настроить адреса до 4-х считывателей.	0.5.6 и выше
RFID	RFID=2423025,0;?;?;0,100460	n – номер считывателя от 1 до 4; Xn – номер RFID-карты; Yn – номер радиометки (обычно 0). Если считыватель не отвечает - команда вернет «?,?». Например, ответ вида «RFID=2423025,0;?;?;0,100460» значит, что в считыватель 1 установлен карта 2423025, считыватель 2 не отвечает на запросы, считыватель 3 принял сигнал от метки 100460, а считыватель 4 не опрашивается.	Запрос текущих номеров RFID-карты и радиометки.	0.5.6 и выше
SETODM X Пример: SETODM 1	SETODM=1	X – режим работы виртуального одометра: X=0 – одометр отключен; X=1 – одометр включен.	Настройка передачи значения виртуального одометра на сервер.	0.5.6 и выше
ODM X Пример: ODM 150	ODM=150	Если X задан – установка начального пробега. X – начальный пробег в метрах.	Получить или установить значение виртуального одометра. Возвращает пробег в метрах или «?» если ошибка.	0.5.6 и выше
SETRSSI X Пример: SETRSSI 1	SETRSSI=1	X – режим передачи уровня сигнала: X=0 – передача выключена; X=1 - передача включена.	Настройка передачи уровня сигнала RSSI на сервер.	0.5.6 и выше
UPDATE VER=X.Y.Z Пример: UPDATE VER=0.13.2	Updating...	VER=X.Y.Z для обновления до заданной версии. X.Y.Z – три числа версии, разделенных точкой.	Обновление до указанной версии прошивки, но не ниже текущей.	0.5.6 и выше
SENDSMS X,Y	SENDSMS=OK,+7111111111	X – номер телефона, на который будет отправлен ответ на команду Y.	Передача ответа на команду Y в виде СМС на номер X.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
Пример: SENDSMS +71111111111,WHO		Y – команда, ответ на которую будет отправлен на номер X.		
CHARGE [X[,Y]] Пример: CHARGE 1,250	CHARGE=1,250	X – режим быстрого заряда АКБ; X=0 – быстрый заряд выключен; X=1 – быстрый заряд включен. Y – емкость АКБ в мАч от 250 до 1100. По умолчанию X = 0, Y = 250	Команда управляет функцией быстрого заряда АКБ	0.5.6 и выше
CAMPWRLIM [MIN,MAX] Пример: CAMPWRLIM 10000,12000	CAMPWRLIM=10000,1 2000	MIN – нижняя граница в мВ. Диапазон от 10000 до 40000 мВ. MAX – верхняя граница в мВ. Диапазон от 10000 до 40000 мВ. Значения по умолчанию: MIN=10000, MAX=15000 или MIN=10000, MAX=40000 для комплектации Р.	Установка границ напряжения питания терминала, в которых может быть включен источник питания камер.	0.6.0
CAMPWRCONFIG [EN[,ON[,OFF]]] Пример: CAMPWRCONFIG 0,20,100	CAMPWRCONFIG=0,20, 100	EN – постоянное питание камер: EN =0 – выключено; EN =1 – включено. ON – время в секундах от включения питания до момента фотоснимка. Диапазон от 0 до 30 секунд. OFF – время в секундах от момента фотоснимка до выключения питания камер. Диапазон от 60 до 86400 секунд. Значения по умолчанию: EN=0, ON=10, OFF=60.	Установка поведения источника питания камер.	0.6.0
CAMANALOGn [RATIO] Пример: CAMANALOG0 50	CAMANALOG0=50	n – номер канала: n=0 – аналоговая камера 0; n=1 – аналоговая камера 1. RATIO – коэффициент сжатия в диапазоне от 10 до 100 Значения по умолчанию: RATIO=95.	Установка коэффициента сжатия фотографии аналоговой камеры.	0.6.1

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
CAMOVERLAYn [TIME[,POS]] Пример: CAMOVERLAY0 1,1	CAMOVERLAY0=1,1	n – номер канала: n=0 – аналоговая камера 0; n=1 – аналоговая камера 1. TIME – наложение времени: TIME=0 – выключено; TIME=1 – включено. POS – наложение координат: POS=0 – выключено; POS=1 – включено. Значения по умолчанию: TIME=0, POS=0.	Установка режима наложения даты и координат на фотографии аналоговой камеры.	0.6.1
DISCHARGE X,Y Пример: DISCHARGE 3000,1200	DISCHARGE=3000,1200	X – время в секундах от 1 до 86400 до полного отключения при работе от АКБ. Если X = 0 – максимальное время работы не ограничивается. Y – время в секундах от 1 до 86400 до перехода в режим бездействия (IDLE) при работе от АКБ. Если Y = 0 – переход в режим бездействия не происходит. По умолчанию X = 0 и Y = 0.	Задаёт максимальное время работы терминала от АКБ и время перехода в режим экономии энергии.	0.5.6 и выше
SETEXT X Пример: SETEXT 1	SETEXT=1	X – передача напряжения питания на сервер; X=0 – передача выключена; X=1 – передача включена. По умолчанию X = 1	Настройка передачи напряжения питания на сервер.	0.5.6 и выше
ECO	ECO MaxAcc=0.000,MaxBrk =0.010,MaxCrn=0.001, MaxV rt=0.004	MaxAcc – максимальное ускорение ТС между точками, g. MaxBrk – максимальное замедление ТС между точками, g.	Опрос текущих максимальных значений ускорений экодрайвинга	1.0.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		MaxCrn – максимальная центробежная сила, действующая на ТС между точками, g. MaxVrt – максимальное вертикальное ускорение ТС между точками, g		
ECOCONFIG [M[,W,X,Y,Z[,G]]]		M – режим работы: M=0 – Отключен; M=1 – Калибровка горизонта; M=2 – Калибровка курса; M=3 – Работа W,X,Y,Z,G – калибровки положения терминала относительно ТС.	Прочитать или задать режим и калибровки экодравинга.	1.0.0
ECZERO	ECZERO=1	Команда без параметров.	Запустить калибровку положения терминала внутри ТС для функции экодравинга.	1.0.0
SETAKB X Пример: SETAKB 1	SETAKB=1	X – передача напряжения АКБ на сервера X=0 – передача выключена; X=1 - передача включена. По умолчанию X = 1	Настройка передачи напряжения АКБ на сервер.	0.5.6 и выше
SERVPASS [P1[,P2[,P3]]]	SERVPASS=P1,P2,P3	P1 – пароль первого (основного) сервера; P2 – пароль второго (альтернативного) сервера; P3 – пароль третьего (дополнительного) сервера. Пароль может иметь от 0 до 15 символов. Допускаются символы 0-9A-Za-z По умолчанию используются пустые пароли	Задать пароли для подключения к серверам.	1.0.0
SERVCONTEXT [M] Пример: SERVCONTEXT 2	SERVCONTEXT=2	M - маска серверов, подключающихся через должны подключаться к внутренней сети АО ГЛОНАСС на SIM-картах АО ГЛОНАСС (код сети 25077):		1.0.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		1 - Основной сервер; 2 - Альтернативный сервер; 4 - Дополнительный сервер.		
GNSSTIME X Пример: GNSSTIME 04.04.2018 15:12:41	GNSSTIME=04.04.2018 15:12:41	X – время UTC в формате «DAY.MON.YEAR HOUR:MIN:SEC» например «29.12.2017 12:45:05». Время UTC = MSK – 3 ч. Где MSK – Краснодарское время.	Установить время терминала, когда терминал по каким либо причинам не видит ни одного спутника.	0.5.6 и выше
ENABLELEDS X Пример: ENABLELEDS 1	ENABLELEDS=1	X – режим индикации. X = 0 – индикация всегда отключена; X = 1 – индикация в штатном режиме. По умолчанию X = 1	Управление режимом работы светодиодов (кроме зеленого).	0.5.6 и выше
SDLOG X Пример: SDLOG 0	SDLOG=0	X – режим записи ЧЯ. X = 0 – запись ЧЯ во внутреннюю память. X = 1 – запись ЧЯ на SD-карту. По умолчанию X = 0	Режим записи черного ящика (ЧЯ) на SD-карту.	0.5.6 и выше
POWERSAVE X,Y Пример: POWERSAVE 0,1500	POWERSAVE=0,1500	X – время в секундах от 1 до 592200 до перехода в режим ожидания (STANDBY). Если X = 0 – переход в режим ожидания не происходит. Y – время в секундах от 1 до 86400 до перехода в режим бездействия (IDLE). Если Y = 0 – переход в режим бездействия не происходит. По умолчанию X = 0 и Y = 0.	Задаёт время перехода в режимы бездействия и ожидания в режиме статической навигации.	0.5.6 и выше
REMCFG STATUS	REMCFG=OK,Disable, medium.glonasssoft.ru: 12358	X – Постоянное подключение к серверу дистанционного конфигурирования: X = Disable – Отключено; X = Enable – Включено; Y:Z – Адрес и порт сервера дистанционного конфигурирования.	Запрос настроек режима дистанционного конфигурирования.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		По умолчанию X = Disable, Y:Z = medium.glonasssoft.ru:12358		
REMCFG ENABLE	REMCFG=OK	Команда без параметров	Включить постоянное подключение к серверу дистанционного конфигурирования	0.5.6 и выше
REMCFG DISABLE	REMCFG=OK	Команда без параметров	Выключить постоянное подключение к серверу конфигурирования.	0.5.6 и выше
REMCFG DEFAULT	REMCFG=OK	Команда без параметров	Вернуть настройки по умолчанию.	0.5.6 и выше
REMCFG START	REMCFG=OK,1800,861510030390799	1800 – продолжительность сеанса в секундах. Y – IMEI терминала.	Начать сеанс удаленного конфигурирования продолжительностью 30 минут.	0.5.6 и выше
REMCFG START=A	REMCFG=OK,1800,861510030390799	A – продолжительность сеанса. Может быть указана в секундах, минутах или часах. Например, если A = 600 или A = 600s – продолжительность сеанса 600 секунд, если A = 30m – 30 минут, если A = 2h – 2 часа. X – продолжительность сеанса в секундах. Y – IMEI терминала.	Начать сеанс удаленного конфигурирования заданной продолжительностью.	0.5.6 и выше
REMCFG STOP	REMCFG=OK	Команда без параметров	Завершить сеанс удаленного конфигурирования	0.5.6 и выше
REMCFG	REMCFG=OK,1800,861510030390799	X – продолжительность сеанса в секундах. Y – IMEI терминала.	Команда без параметра эквивалентна команде «REMCFG START»	0.5.6 и выше
SU X,Y	Ответ на команду Y.	X – Пароль терминала. Y – Команда с параметрами, которая должна быть выполнена. В случае успеха вернет ответ на команду Y.	Выполнить команду без предварительной авторизации на терминале («Super User»).	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
OWFIXED A0,A1,A2,A3	OWFIXED=132,521,752, 126	A0,A1,A2,A3- адреса датчиков температуры.	Задать адреса датчиков температуры.	0.5.6 и выше
GSMMODULE	GSMMODULE=1418B02 SIM868E32_BLE_DS_TL S12	Команда без параметров	Запросить версию прошивки модема.	0.5.6 и выше
SETIQFREEZE X,Y	SETIQFREEZE=0,0x1ffff ff	X – режим опроса iQFreeze'a: X=0 – опрос iQFreeze отключён; X=1 – опрос iQFreeze включён. Y – маска передаваемых параметров вида 0x1FFFFFFF, где 1 в значении бита – параметр передаётся, 0 – параметр не передаётся.	Номера битов соответствуют следующим параметрам: 0 - бинарные параметры, 1 - MT (Температура ХОУ) 2 - T2 (Температура рефрижератора в секции 2) 3 - T3 (Температура рефрижератора в секции 3) 4 - SP (Температура установленная) 5 - SP2 (Температура установленная 2) 6 - SP3 (Температура установленная 3) 7 - AMBT (Температура окр. Воздуха) 8 - AFZT (Температура ОЖ) 9 - RPM (Обороты двигателя) 10 - CONF (Конфигурация компрессора) 11 - STATE (Состояние системы) 12 - STATE2 (Состояние системы в секции 2) 13 - STATE3 (Состояние системы в секции 3) 14 - BATV (Напряжение аккумулятора) 15 - BATA (Сила тока аккумулятора) 16 - ADC1 (Данные датчика температуры 1) 17 - ADC2 (Данные датчика температуры 2) 18 - ADC3 (Данные датчика температуры 3) 19 - ADC4 (Данные датчика температуры 4) 20 - ADC5 (Данные датчика температуры 5) 21 - ADC6 (Данные датчика температуры 6)	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
			22 - HM (Моточасы работы от двигателя) 23 - HME (Моточасы работы от сети) 24 - HMT (Моточасы общие) 25 - UPTIME (Количество секунд с момента начала работы) 26 - TIME (Время по UTC) 27 - REGTIME (Актуальное время регистрации последней записи (UTC)) 28 - ALCOUNT (Количество ошибок) IQFR_ALARM_TAG	
IQFREEZE	IQFREEZE flags=0x0A48,t1=16.2,.. alc=0	где: flags - бинарные данные, t1, alc и др. - параметры согласно протокола iQFreeze	Запрос текущих данных.	0.5.6 и выше
IQFREEZEINFO	IQFREEZEINFO dtp=0,sn=65432667226 6736,...,btn =iQF654326672266736,	где: dtp, sn, btn и др. - параметры согласно протокола iQFreeze.	Запрос информации об iQFreeze.	0.5.6 и выше
IQFREEZEHO	IQFREEZEHO ncn=0,...,alc=0,	где: ncn, alc и др. - параметры согласно протокола iQFreeze.	Запрос параметров подключённой к iQFreeze XOY.	0.5.6 и выше
EGTSPROTOCOL X	EGTSPROTOCOL=0	X - Object Identifier (OID) может быть указан в диапазоне от 0 до 4294967295	Если X равен 0, то OID формируется из 9 - 14 цифр IMEI.	0.5.6 и выше
SETRFIDTEMP X0,X1,X2,X3	SETRFIDTEMP=1,0,0,0	Xn – режим передачи температуры метки УМКа100 для каждого из подключённых считывателей: X0 – передача для считывателя 0; X1 – передача для считывателя 1; X2 – передача для считывателя 2; X3 – передача для считывателя 3 Xn=0 – передача температуры отключена; Xn=1 – передача температуры включена;	Команда устанавливает параметры передачи температуры от меток УМКа100	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
UPTIME	UPTIME=13732	Команда без параметров	Команда возвращает время работы от последней перезагрузки в секундах	0.5.6 и выше
UPQUEUE UPQUEUE STATUS	UPQUEUE=A,B,C	Где: А – количество снимков в очереди для основного сервера; В – количество снимков в очереди для альтернативного сервера; С – количество снимков в очереди для дополнительного сервера	Запросить количество снимков в очереди передачи по всем серверам	0.5.11
UPQUEUE SERV=X	UPQUEUE=X,A,B,C	Х – сервер, для которого выполняется запрос: Х=0 – основной сервер; Х=1 – альтернативный сервер; Х=2 – дополнительный сервер А – количество снимков в очереди; В – Размер файлов в очереди в байтах; С – Размер файлов на диске в байтах.	Запросить расширенную информацию очереди по заданному серверу	0.5.11
UPQUEUE CLEAN=X	UPQUEUE=X,A,B,C	Х – сервер, для которого выполняется очистка очереди: Х=0 – основной сервер; Х=1 – альтернативный сервер; Х=2 – дополнительный сервер. А – количество снимков в очереди; В – Размер файлов в очереди в байтах; С – Размер файлов на диске в байтах.	Очистить очередь передачи по заданному серверу.	0.5.11
BBOX	BBOX=0,21064,0,0,0,0	На запрос без параметров возвращается ответ вида BBOX=X,Y,A,B,C,Z где: Х - количество точек, прошедших через ЧЯ. Обнуляется каждые 255*Y точек. Y - количество точек, которые может хранить ЧЯ	Команда возвращает статус чёрного ящика (ЧЯ).	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		А - количество точек в ЧЯ, не переданных на основной сервер В - количество точек в ЧЯ, не переданных на альтернативный сервер С - количество точек в ЧЯ, не переданных на дополнительный сервер Z - количество обнаруженных ошибок ЧЯ от включения питания		
HISTORY X	HISTORY=2,0,0,0,0,0,0 ...	X - номер точки, которую надо прочитать из ЧЯ.	Команда чтения истории из ЧЯ. При запросе без параметров возвращает конфигурацию ЧЯ.	0.5.6 и выше
SETLBS X	SETLBS=1	X - передавать данные LBS на сервер: X=0 - параметр не передаются; X=1 - параметр передаются.	Настройка передачи параметра LBS;	0.5.6 и выше
SETVIB X	SETVIB=1	X - передавать данные уровня вибрации на сервер: X=0 - параметр не передаются; X=1 - параметр передаются.	Настройка передачи уровня вибрации;	0.5.6 и выше
VIB	VIB=4	Команда без параметров	Текущий (мгновенный) уровень вибрации	0.5.6 и выше
POWER	POWER=0.000,0.000,30,USB	На запрос без параметров возвращается ответ вида POWER=A,B,C,Z где: А - напряжение питания В. В - напряжение аккумулятора В А - температура микроконтроллера Z - режим работы системы питания. Один из следующих статусов: INIT - инициализация; MAIN - питание от основного источника; АКВ - питание от АКБ; USB - питание от USB;	Команда возвращает статус системы питания.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		REPAIR - восстановление глубоко разряженного АКБ; SLOW - медленный заряд АКБ; FAST - быстрый заряд АКБ; FUSE - неисправность АКБ; OFF - отключение.		
BLEMODE X	BLEMODE=1	X – Режим работы модуля BLE (Bluetooth): X = 0 – Отключён; X = 1 – Конфигурирование;	Команда устанавливает режим работы модуля BLE (Bluetooth). Без параметров возвращает установленный режим	0.5.6 и выше
BASECONFIG [X] Пример: BASECONFIG 2	BASECONFIG=2	X – номер парсинга, например: X=1 – BMW 4 2014-2020; X=2 – BMW 5 2003-2010; X3-Xn – см. таблицу «Перечень поддерживаемых ТС и их номера».	Установить номер парсинга ТС.	1.0.0
BASE Пример: BASE	BASE VDHR=32029.00,LFC=0.0,FL=33.0,RPM=698,ET=98,VS=0	Где: HOUR - время работы двигателя в часах; VDHR - пробег транспортного средства; LFC - полный расход топлива; LFE - расход топлива в л/ч; FL - уровень топлива в л или %; RPM - скорость вращения двигателя; ET - температура двигателя; VS - скорость транспортного средства.	Опрос текущих значений ТС из встроенной базы	1.0.0
SETBASE [X,Y] Пример: SETBASE 1,0x000000FF	SETBASE=1,0x000000FF	X – управление: X=0 – отключить работу базы данных ТС; X=1 – включить работу базы данных ТС. Y – Маска передаваемых параметров в шестнадцатеричном формате.	Включить или отключить работу базы данных ТС.	1.0.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Биты маски имеют следующее значение: 0x00000001 - HOUR - Полное время работы двигателя в часах; 0x00000002 - VDHR - Пробег в км; 0x00000004 - LFC - Общепотреблённое топливо в л; 0x00000008 - LFE - Мгновенный расход л/ч; 0x00000010 - FL - Уровень топлива в % или л; 0x00000020 - RPM - Обороты двигателя в об/мин; 0x00000040 - ET - Температура ОЖ в °C; 0x00000080 - VS - Скорость ТС в км/ч; По умолчанию X=0,Y=0x0.		
BASEMASK X Пример: BASEMASK 2	BASEMASK=2,0x00000072	X – номер парсинга, например: X=1 – BMW 4 2014-2020; X=2 – BMW 5 2003-2010; X3-Xn – см. таблицу «Перечень поддерживаемых ТС и их номера».	Получить маску поддерживаемых параметров по номеру парсинга. Маска соответствует команде «SETBASE»	1.0.0
BASEFIND			Тоже, что и «BASEFIND STATUS»	1.5.5
BASEFIND START		Команда без параметров	Запустить поиск подходящих программ в базе CAN. Ответ соответствует команде «BASEFIND STATUS»	1.5.5
BASEFIND STOP		Команда без параметров	Остановить поиск подходящих программ в базе CAN. Ответ соответствует команде «BASEFIND STATUS»	1.5.5
BASEFIND STATUS	BASEFIND =X,Y	X – режим работы: X=0 – CAN–сканер отключен;	Статус работы поиска подходящих программ в базе CAN	1.5.5

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=1 – CAN–сканер включен. Y – количество уникальных идентификаторов на шине		
BASEFIND GET	CANSCAN=X,Y...	X – режим работы: X=0 – CAN–сканер отключен; X=1 – CAN–сканер включен. Y... – список наиболее подходящих программ, разделенный запятыми	Получить список подходящих программ в базе CAN	1.5.5
VOLTSAVE X, Y, Z	VOLTSAVE=-1,0,0	X – номер аналогового входа для режима энергосбережения по напряжению. Для УМКa3xx допускаются следующие значения: -2 - канал измерения напряжения АКБ; -1 -канал измерения напряжения питания; 0 - канал AIN0; 1 - канал AIN1; Y - напряжение в милливольтках от 0 до 42000 для перехода в режим ожидания (STANDBY). Переход происходит если напряжение на входе меньше (Y - 50), возврат если больше (Y + 50). Z - напряжение в милливольтках от 0 до 42000 для перехода в режим бездействия (IDLE). Переход происходит если напряжение на входе меньше (Z - 50), возврат если больше (Z + 50). По умолчанию X = -1, Y = 0 и Z = 0.	Задаёт номер аналогового входа и уровни напряжения для перехода в режимы бездействия и ожидания.	0.5.6 и выше
ACTIVWIN X,Y Пример: ACTIVWIN 40000, 150	ACTIVWIN=43200,300	X - начало окна активности. Смещение в секундах относительно начала суток по UTC. Y - продолжительность окна активности в	Задаёт параметры окна активности.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		секундах. 0 - если отключено. Минимальное время 300 секунд. По умолчанию X = 43200 и Y = 300. Окно активность открывается на 5 минут в 15.00 по Краснодарскому времени.		
SMOOTH	SMOOTH=0	X - опорный коэффициент фильтрации из диапазона 1 - 100. При X=0 фильтр отключён. По умолчанию X=0.	Сглаживание трека фильтром Калмана.	0.5.6 и выше
NETMON	«NETMON=1,Mcc=250, Mnc=2,Lac=2302,Cid=3 0926» где NETMON=1 - данные валидны.	Mcc - мобильный код страны; Mnc - код мобильной сети; Lac - код локальной зоны; Cid - идентификатор соты.	Возвращает данные Net-монитора.	0.5.6 и выше
SATS	SATS A,24,263,72,29,A,17,50 ,37,23,A,2,159,23 ,28,V,6,0,0,29,V,12,0,0, 26,N,74,0,0,0	Ведущая буква по каждому из спутников может принимать одно из следующих значений: A - Активный (Active). Данный спутник используется в решении навигационной задачи. V - Видимый (Visible). Спутник отслеживается приёмником, но в решении навигационной задачи не участвует. N - Не отслеживаемый (Not tracked). Приёмник не отслеживает спутник, но знает, что он где-то тут должен быть. Следом за ведущей буквой идёт номер спутника. За номером спутника идёт азимут на спутник в градусах от 0 до 359.	Возвращает список видимых спутников.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		За азимутом располагается угол возвышения спутника над горизонтом в градусах от 0 до 90. Последним параметром в группе является отношение сигнал/шум (SNR). Чем больше, тем лучше.		
BBOX UPLOAD X	BBOX=33,21064,33,33,33,0	X=0 - повторная передача ЧЯ на сновной сервер; X=1 - повторная передача ЧЯ на альтернативный сервер; X=2 - повторная передача ЧЯ на дополнительный сервер.	Повторная передача ЧЯ на выбранный телематический сервер. Передача данных на сервер происходит согласно выбранной стратегии SERIAL X: X=0 – от старых записей к новым; X=1 – сначала актуальные.	0.5.6 и выше
BBOX UPLOAD	BBOX=33,21064,33,33,33,0	Эквивалентна «BboxUpload=0».	Повторная передача ЧЯ на основной телематический сервер.	0.5.6 и выше
LLSREPORT	Addr0=0,Type0=NONE, Addr1=1,Type1=TD100, Sn1=86137,Fw1=1.9.1, Mode1=I,Level1=7,Addr2=2,Type2= NONE...	AddrX - адрес на шине. TypeX - тип ДУТа: TypeX=NONE - ДУТ в опросе, но не подключён; TypeX=UNKNOWN - ДУТ в опросе и подключён, тип не определён; TypeX=ESCORT - ДУТ типа «Эскорт» с кириллицей на голове; TypeX=TD500 - ДУТ «Эскорт ТД-500»; TypeX=TD100 - ДУТ «Эскорт ТД-100»; TypeX=TD150 - ДУТ «Эскорт ТД-150». SnX - серийный номер. FwX - версия прошивки. ModeX - режим сглаживания: ModeX=I - «Интеллектуальный»; ModeX=M - «Медианный».	Возвращает сводный отчёт по подключённым ДУТам.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		LevelX - уровень сглаживания от 0 до 15.		
IMSI	IMSI=25001861122222	Команда без параметров	Команда возвращает IMSI SIM-карты	0.5.6 и выше
REMCFGCONFIG E,D:P	REMCFGCONFIG=0,medium.glonasssoft.ru:12358	E - постоянное подключение к сервису дистанционного конфигурирования: E=0 - выключено E=1 - включено D - домен сервиса дистанционного конфигурирования; P - порт сервиса дистанционного конфигурирования. Команда дублирует «REMCFG STATUS», «REMCFG SETSERV», «REMCFG ENABLE», «REMCFG DISABLE».	Команда управления сервисом дистанционного конфигурирования.	0.5.6 и выше
RFIDCONFIG X	RFIDCONFIG=1	X=0 - ID обычной длины. Длина 3 или 4 байта. Зависит от стандарта карты. X=1 - короткий ID. Только 2 последних байта. По умолчанию X=0	Для RFID считывателей включает передачу короткого ID карт (2-байта) для совместимости с терминалами ADM.	0.5.6 и выше
LLSBLE	LLSBLE=X0,Y0,X1,Y1,X2,Y2,X3,Y3,X4,Y4,X5,Y5,X6,Y6,X7,Y	Команда без параметров. X0-X7 - режим опроса ДУТ с 0 по 7. Xn=0 - опрос отключён; Xn=1 - опрос ДУТ ЭСКОРТ TD-BLE; Xn=2 – опрос датчика температуры ЭСКОРТ; Xn=3 – опрос датчика температуры и освещенности ЭСКОРТ; Xn=4 - опрос датчика температуры НЕОМАТИКА ADM31; Xn=5 – опрос датчика наклона НЕОМАТИКА ADM 32;	Запрос текущих настроек всех беспроводных датчиков за один раз. Команда без параметров.	1.2.5

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Xn=6 – опрос датчика наклона ЭСКОРТ; Xn=7 - Расходомер топлива DFM. Параметры; Xn=8 - Расходомер топлива DFM. Суммарный расход; Xn=9 - Расходомер топлива DFM. Время работы; Xn=10 - Расходомер топлива DFM. Расход по камерам. Xn=11 - ДУТ GL-TV BLE. Xn=12 – Датчик температуры ELA Blue COIN T; Xn=13 – Датчик «TESLiOT»; Xn=14 – Датчик наклона Eurosens Degree BT; Xn=15 – ДУТ Eurosens Dominator Bt. X = 16 - ДУТ MIELTA FANTOM; X = 17 - датчик GNOM DDE S7; X = 18 - датчик ADM35; X = 19 - датчик Эсорт TH-BLE; X = 20 - ДУТ ITALON BLE. X = 21 - датчик Teltonika BTSMP1; X = 22 - датчик Эсорт TH-BLE с дискретными входами. X = 23 - ДУТ TKLS-Air (ТехноКом); X = 24 - датчик температуры Eurosens DTS BT; X = 25 - датчик наклона (нагрузки на ось) Eurosens DDS BT; X = 26 - датчик ДУТ-P7 BLE X = 27 - датчик угла наклона ДУ-P2 BLE;		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X = 28 - датчик температуры ДУ-P2 BLE; X = 29 - датчик вращения ДУ-P2 BLE; X = 30 - датчик моточасов ДУ-P2 BLE; 1.7.2 X = 31 - датчик работы экскаватора ДУ-P2 BLE; X = 32 – датчик пневматического давления Eurosens DPS BT. Y0-Y7 - MAC-адреса ДУТ с 0 по 7. MAC адрес состоит из 6 пар шестнадцатеричных чисел, разделённых символом «:». Пример MAC: «C7:3B:E0:66:C6:3C» По умолчанию X0-X7=0, Y0-Y7=00:00:00:00:00:00		
CANMODE X,Y,Z	CANMODE=0,250000,0	X – режим, в котором работает интерфейс: X=0 – интерфейс отключен; X=1 – режим J1939 (FMS); X=2 – режим пользовательских фильтров; X=3 – совмещенный режим J1939 (FMS) и пользовательские фильтры. X=4 – режим базы данных CAN; X=5 – режим базы CAN и пользовательские фильтры Y – скорость, на которой работает интерфейс. Для Y поддерживаются следующие значения: 10000, 20000, 50000, 83333, 100000, 125000, 250000, 500000 и 1000000 бит/с.	Настройка интерфейса CAN.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Z - активный режим интерфейса: Z=0 - пассивный режим (рекомендуется); Y=1 - активный режим (работа через мост). Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=250000, Z=0		
SETFMS X,Y	SETFMS=0,0x00002AEB	X – режим обработки протокола J1939: X=0 – обработка протокола J1939 отключена; X=1 – обработка протокола J1939 включена. Y – маска передаваемых параметров вида 0x7FFF, где 1 в значении бита – параметр передаётся, 0 – параметр не передаётся. Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=0x0	Настройка протокола J1939. Биты имеют следующее назначение: Y.0 – TFU - Total Fuel Used или полный расход топлива; Y.1 – FL - Fuel Level или уровень топлива в баке; Y.2 – ECT - Engine Coolant Temperature или температура двигателя; Y.3 – ES - Engine Speed или скорость оборотов двигателя Y.4 – ETH - Engine total hours или время работы двигателя Y.5 – HRTVD- High resolution total vehicle distance или пробег транспортного средства Y.6 – EPL - Engine Percent Load At Current Speed или нагрузка на двигатель Y.7 – APP - Accelerator Pedal Position или позиция педали акселератора Y.8 – AW1 - Axel weight или нагрузка на ось 1 Y.9 – AW2 - Axel weight или нагрузка на ось 2 Y.10 –AW3 - Axel weight или нагрузка на ось 3	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
			Y.11 –AW4 - Axel weight или нагрузка на ось 4 Y.12 –AW5 - Axel weight или нагрузка на ось 5 Y.13 – HRLFC- High Resolution Fuel Consumption (Liquid) или полный расход топлива высокой точности Y.14 – Fuel Level 2 или уровень топлива во втором баке	
FMS	FMS TFU=123.4,ECT=85,...	Команда без параметров.	Опрос текущих значений протокола J1939.	0.5.6 и выше
SETCAN X,Y	SETCAN=0,0x00000000	X – режим передачи пользовательских фильтров: X=0 – передача отключена; X=1 – передача включена. Y – маска передаваемых параметров вида 0xFFFF, где 1 в значении бита – параметр передается, 0 – параметр не передается. Имеет смысл только если X=1. Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=0x0	Настройка передачи значений пользовательских фильтров.	0.5.6 и выше
CANFILTERn X,Y,Z,A,B,C	CANFILTER1=0x04214001 ,24,8,0,x-40,ET	n – номер фильтра в диапазоне от 0 до 31. X – идентификатор сообщения в шине вида 0x285. Y – смещение параметра в битах от начала пакета в диапазоне от 0 до 63. Для нулевого байта смещение 0, для первого 8 и т.д. Z – длина параметра в битах от 0 до 32. Если 0 – параметр не обрабатывается.	Настройка пользовательского фильтра.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		A – первичное преобразование параметра: A=0 – Big endian. Беззнаковый. Без преобразования исходной последовательности бит. Первый бит – старший. A=1 – Big endian. Знаковый. Без преобразования исходной последовательности бит. Первый бит – старший и кодирует знак значения в дополнительном коде. A=2 – Little endian. Беззнаковый. С перестановкой байт. Только для значений длиной 16, 24 или 32 бита. A=3 – Little endian. Знаковый. С перестановкой байт. Только для значений длиной 16, 24 или 32 бита. После перестановки байт первый бит – старший и кодирует знак значения в дополнительном коде. A=4 – короткий счетчик с переполнением и накоплением в EEPROM. Big endian. Беззнаковый. A=5 – счетчик моментального расхода с накоплением в EEPROM. Big endian. Беззнаковый. A=6 – короткий счетчик с переполнением и накоплением в EEPROM. Little endian. Беззнаковый. A=7 – счетчик моментального расхода с накоплением в EEPROM. Little endian. Беззнаковый.		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Для A=2 и A=3, A=6, A=7 в 32 битном значении местами меняются 1 – 4 и 2 – 3 байты, в 24 битном 1 – 3 байты, в 16 битном 1 – 2 байты. В – строка с формулой пересчета размером до 10 символов. В строке пересчета могут быть использованы целые и дробные числа вида 5, 2.25, 0.45, математические операции сложения (+), вычитания (–), умножения (*), деления (/), возведения в степень «^», остаток от деления «%», скобки. Исходное значение кодируется символом x или X. Если строка пустая, то исходное значение не пересчитывается. Пример формул пересчета: «2.5x–60», «5(x+10)», «x/2». С – описание параметра размером до 10. Допустимы только буквы A–Z, a–z и цифры 0–9. Описание параметра может быть пустым и сохраняется только для удобства пользователя.		
CANFILTERS	CANFILTERS X0,Y0,Z0,A0,B0,C0,...,X31,Y31,Z31,A31,B31,C31.	Описание параметров Xn,Yn,Zn,An,Bn и Cn соответствует команде «CANFILTERn»	Чтение настроек всех пользовательских фильтров.	0.5.6 и выше
CAN	CAN F0=50.5,F1=1619,F2=37	Fn – значение параметра пользовательского фильтра.	Чтение текущих значений пользовательских фильтров	0.5.6 и выше
CANAUTOBAUD	CANAUTOBAUD=0	Поддерживает следующие скорости: 125000, 250000, 500000, 20000, 50000, 83333, 10000, 100000 и 1000000 бит/с	Возвращает скорость шины CAN или 0 если скорость определить не удалось.	0.5.6 и выше
CANSCAN STATUS	CANSCAN=X,Y	X – режим работы: X=0 – CAN–сканер отключен;	Статус работы CAN–сканера	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=1 – CAN–сканер включен. Y – количество уникальных идентификаторов на шине		
CANSCAN	CANSCAN=0,0	Команда без параметров.	Тоже, что и «CANSCAN STATUS»	0.5.6 и выше
CANSCAN START	CANSCAN=1,0	Команда без параметров.	Запустить CAN–сканер. Ответ соответствует команде «CANSCAN STATUS»	0.5.6 и выше
CANSCAN STOP	CANSCAN=0,0	Команда без параметров.	Остановить CAN–сканер. Ответ соответствует команде «CANSCAN STATUS»	0.5.6 и выше
CANSCAN GET=A,B	CANSCAN=0,0,0,0	A – номер первой записи. B – количество записей для чтения. Ответ вида «CANSCAN=X,Y,A,B,C0,ID0,DLC0,B00,...,B0m,Cn,IDn,DLCn, Bn0,...,Bnm» X – режим работы сканера; Y – количество уникальных идентификаторов на шине (записей); A – номер первой записи в ответе; B – количество записей в ответе; C0, Cn – счетчик количества пакетов с заданным идентификатором; ID0, IDn – идентификатор; DLC0, DLCn – длина поля данных, B00, Bn0 – первый байт поля данных если DLC > 0; B0m, Bnm – последний байт поля данных если DLC > 1	Прочитать одну или несколько записей из CAN–сканера.	0.5.6 и выше
SETINCLINE X	SETINCLINE=1	X – режим передачи. X = 0 – передача отключена; X = 1 – передача включена.	Управление передачей показаний инклинометра на сервер.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
INCLINE	INCLINE X=-7,Y=3,Z=82	Команда без параметров.	Запрос текущих показаний инклинометра. Измерения угла наклона различных объектов относительно гравитационного поля Земли	0.5.6 и выше
INCLINEZERO		Команда без параметров.	Выполнить калибровку встроенного инклинометра. Устанавливает текущее положение терминала как 0 по осям X и Y. В случае успеха возвращает 1.	1.0.0
STATUS	STATUS ID=30200007,Soft=2.15.8,GPS=91923/43884,Time=11:13:12,18.12.20,Nav=1,Lat=45.063698,Lon=38.995369,Speed=0.0,Course=136.6,SatCnt=7+1+2+3,HDO P=1.17,RSSI=-63,Stat=0x00220054	ID – серийный номер; Soft – версия программного обеспечения; GPS – первое число – количество точек, записанных в ЧЯ. Второе число – глубина ЧЯ в точках; Time – текущее время и дата по Гринвичу; Nav – достоверность координат; Lat – широта; Lon – долгота; Speed – скорость; Course – курс; SatCnt – количество спутников (GPS/ГЛОНАСС/GALILEO/BEIDOU); RSSI – уровень сигнала сотовой сети; Stat – статус терминала. Битовое поле.	Запрос текущего состояния терминала.	1.4.0
LLSFILTERn X,Y,Z	LLSFILTER2=0,1,0	n – номер ДУТа. n=0...6 – для проводных ДУТ; n=7...14 – для беспроводных; n=15...16 – для аналоговых; n=17...18 – для частотных. n=19...20 – CAN FMS – уровень в баках; n=21...22 – CAN-фильтры 0 и 1; n=23 – База CAN.	Запись настроек фильтрации уровня топлива.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X – режим фильтрации: X=0 – без фильтрации; X=1 – простой фильтр нижних частот (ФНЧ); X=2 – составной фильтр (Медианный+ФНЧ). Y – уровень фильтрации в диапазоне от 1 до 20. Z – шаг изменения уровня топлива для генерации события. Если Z=0 – генерация событий отключена. По умолчанию X=0, Y=1, Z=0		
LLSFILTERS	LLSFILTERS 0,X0,Y0,Z0,...n,Xn,Yn,Zn	Значения параметров и номера фильтров соответствуют команде «LLSFILTERn	Чтение настроек всех фильтров	0.5.6 и выше
LLSDETECTORn X,Y	LLSDETECTOR3=10,30	n – номер ДУТа. n=0...6 – для проводных ДУТ; n=7...14 – для беспроводных; n=15...16 – для аналоговых; n=17...18 – для частотных. n=19...20 – CAN FMS – уровень в баках; n=21...22 – CAN-фильтры 0 и 1; n=23 – База CAN. X – Время работы детектора для заправки в диапазоне от 0 до 120. 0 – детектор для заправки отключен. Y – Время работы детектора для слива в диапазоне от 0 до 120. 0 – детектор для слива отключен. По умолчанию X=10, Y=30	Запись настроек детектора сливов заправкок.	0.5.6 и выше
LLSDETECTORS	LLSDETECTORS 0,X0,Y0,Z0,...n,Xn,Yn,Zn	Значения параметров и номера детекторов соответствуют команде «LLSDETECTORn	Чтение настроек всех детекторов. Ответ вида	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
LLSBLEn X,Y	LLSBLE1=0,00:00:00:00:00:00	n - номер ДУТа от 0 до 7. X=0 - опрос отключён; X=1 - опрос ДУТ ЭСКОРТ TD-BLE; X=2 - опрос датчика температуры ЭСКОРТ; X=3 - опрос датчика температуры и освещенности ЭСКОРТ; X=4 - опрос датчика температуры НЕОМАТИКА ADM31; X=5 - опрос датчика наклона НЕОМАТИКА ADM32; Xn=6 - опрос датчика наклона ЭСКОРТ; Xn=7 - Расходомер топлива DFM. Параметры; Xn=8 - Расходомер топлива DFM. Суммарный расход; X n=9 - Расходомер топлива DFM. Время работы; Xn=10 - Расходомер топлива DFM. Расход по камерам; Xn=11 - ДУТ GL-TV BLE. Xn=12 – Датчик температуры ELA Blue COIN T; Xn=13 – Датчик «TESLiOT»; Xn=14 – Датчик наклона Eurosens Degree BT; Xn=15 – ДУТ Eurosens Dominator Bt. X = 16 - ДУТ MIELTA FANTOM; X = 17 - датчик GNOM DDE S7; X = 18 - датчик ADM35; X = 19 - датчик Эсорт TH-BLE; X = 20 - ДУТ ITALON BLE.	Запись настроек беспроводных датчиков.	1.7.2

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X = 21 - датчик Teltonika BTSMP1; X = 22 - датчик Эсорт TH-BLE с дискретными входами. X = 23 - ДУТ TKLS-Air (ТехноКом); X = 24 - датчик температуры Eurosens DTS BT; X = 25 - датчик наклона (нагрузки на ось) Eurosens DDS BT; X = 26 - датчик ДУТ-P7 BLE X = 27 - датчик угла наклона ДУ-P2 BLE; X = 28 - датчик температуры ДУ-P2 BLE; X = 29 - датчик вращения ДУ-P2 BLE; X = 30 - датчик моточасов ДУ-P2 BLE; 1.7.2 X = 31 - датчик работы экскаватора ДУ-P2 BLE; X = 32 – датчик пневматического давления Eurosens DPS BT. Y - MAC-адрес ДУТ. MAC адрес состоит из 6 пар шестнадцатеричных чисел, разделённых символом«:». Пример MAC: «C7:3B:E0:66:C6:3C» По умолчанию X=0, Y=00:00:00:00:00:00		
IOFUELLIMn MIN,MAX	IOFUELLIM2=0,65535	n – номер входа n=0 – IN0 (AIN0) n=1 – IN1 (AIN1) n=2 – IN2 (DIN0) n=3 – IN3 (DIN1) MIN – минимальное рабочее значение ДУТ	Настройка диапазона валидности входного сигнала для ДУТ, подключенных к аналоговым и цифровым входам, настроенным в режимы «Аналоговый ДУТ», «Частотный ДУТ (+)» и «Частотный ДУТ (–)».	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		MAX – минимальное рабочее значение ДУТ.		
FUEL	FUEL F0=?,T0=?,F7=?,T7=?,B7=?,S7=?,F10=?,T10=?,B10=?,S10=?	Соответствие полей и датчиков: F0 – уровень топлива 1-го ДУТ RS-485; T0 – температура топлива 1-го ДУТ RS-485; F1 – уровень топлива 2-го ДУТ RS-485; T1 – температура топлива 2-го ДУТ RS-485; F2 – уровень топлива 3-го ДУТ RS-485; T2 – температура топлива 3-го ДУТ RS-485; F3 – уровень топлива 4-го ДУТ RS-485; T3 – температура топлива 4-го ДУТ RS-485; F4 – уровень топлива 5-го ДУТ RS-485; T4 – температура топлива 5-го ДУТ RS-485; F5 – уровень топлива 6-го ДУТ RS-485; T5 – температура топлива 6-го ДУТ RS-485; F6 – уровень топлива 7-го ДУТ RS-485; T6 – температура топлива 7-го ДУТ RS-485; F7 – уровень топлива 1-го ДУТ BLE; T7 – температура топлива 1-го ДУТ BLE; B7 – напряжение батареи 1-го ДУТ BLE; S7 – уровень сигнала dBm 1-го ДУТ BLE; F8 – уровень топлива 2-го ДУТ BLE; T8 – температура топлива 2-го ДУТ BLE; B8 – напряжение батареи 2-го ДУТ BLE; S8 – уровень сигнала dBm 2-го ДУТ BLE; F9 – уровень топлива 3-го ДУТ BLE; T9 – температура топлива 3-го ДУТ BLE; B9 – напряжение батареи 3-го ДУТ BLE; S9 – уровень сигнала dBm 3-го ДУТ BLE; F10 – уровень топлива 4-го ДУТ BLE;	Отобразить текущие показания уровней топлива (F), температуры (T, если есть), заряда батареи (B, только для BLE если есть) и уровня сигнала (S, только для BLE) с датчиков уровня топлива подключенных к интерфейсам RS485, BLE, CAN и к аналоговым и частотным входам. Если опрашиваемый датчик не отвечает, то в соответствующих полях F, T, B и S передается символ "?".	1.0.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		T10 – температура топлива 4-го ДУТ BLE; B10 – напряжение батареи 4-го ДУТ BLE; S10 – уровень сигнала dBm 4-го ДУТ BLE; F11 – уровень топлива 5-го ДУТ BLE; T11 – температура топлива 5-го ДУТ BLE; B11 – напряжение батареи 5-го ДУТ BLE; S11 – уровень сигнала dBm 5-го ДУТ BLE; F12 – уровень топлива 6-го ДУТ BLE; T12 – температура топлива 6-го ДУТ BLE; B12 – напряжение батареи 6-го ДУТ BLE; S12 – уровень сигнала dBm 6-го ДУТ BLE; F13 – уровень топлива 7-го ДУТ BLE; T13 – температура топлива 7-го ДУТ BLE; B13 – напряжение батареи 7-го ДУТ BLE; S13 – уровень сигнала dBm 7-го ДУТ BLE; F14 – уровень топлива 8-го ДУТ BLE; T14 – температура топлива 8-го ДУТ BLE; B14 – напряжение батареи 8-го ДУТ BLE; S14 – уровень сигнала dBm 8-го ДУТ BLE; F15 – уровень топлива на входе IN0 (AIN0) F16 – уровень топлива на входе IN1 (AIN1) F17 – уровень топлива на входе IN2 (DIN0) F18 – уровень топлива на входе IN3 (DIN1) F19 – уровень топлива в первом баке FMS FL F20 – уровень топлива во втором баке FMS FL2 F21 – уровень топлива CAN фильтра 0 F22 – уровень топлива CAN фильтра 1 F23 – уровень топлива базы CAN		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
GSMSTATUS	GSMSTATUS=1,State=0 x01000000,CMEErr=-1,CMSErr=-1	State – состояние модема; CMEErr – последняя ошибка модема. -1 - нет последней ошибки; CMSErr - последняя ошибка сети. -1 - нет последней ошибки;	Запрос состояния и последних ошибок модема. Описание статусов смотри в приложении Ж.	0.5.6 и выше
SETGSMSTATUS X	SETGSMSTATUS=0	X – запись состояний и ошибок в ЧЯ: X=0 – запись отключена; X=1 – запись включена;	Настройка записи состояний и ошибок модема в черный ящик.	0.5.6 и выше
BLESENS	BLESENS=T0=27.0,P0=3.4,P1=-67,P2=35,F1=1,T1=23.0,P8=3.5,P9=-61	Команда без параметров. Fn – уровень топлива датчика n; Tn – температура датчика n; Pn – произвольный параметр. Номер датчика n / 8, номер параметра для датчика n % 8.	Запрос текущих значений всех BLE датчиков	0.5.6 и выше
SETMDB X,Y	SETMDB=0,0x00000005	X – режим передачи параметров modbus: X=0 – передача отключена; X=1 – передача включена. Y – маска передаваемых параметров вида 0xFFFF, где 1 в значении бита – параметр передается, 0 – параметр не передается. Имеет смысл только если X=1. Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=0x0	Настройка передачи параметров modbus.	0.5.6 и выше
MDBPARAMn X,Y,Z,A,B	MDBPARAM5=0,0,0,,	n – номер параметра в диапазоне от 0 до 31. X – адрес устройства на шине от 1 до 247 или 0, если опрос отключен. Y – тип запроса: Y=0 – функция 1. Чтение 1 бита типа Coils;	Настройка параметра modbus.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Y=1 – функция 2. Чтение 1 бита типа Input Discrete; Y=2 – функция 3. Чтение 1 регистра типа Holding Registers. Беззнаковое. 0...65535. Y=3 – функция 3. Чтение 1 регистра типа Holding Registers. Знаковое -32768...32767 Y=4 – функция 4. Чтение 1 регистра типа Input Register. Беззнаковое. 0...65535. Y=5 – функция 4. Чтение 1 регистра типа Input Register. Знаковое -32768...32767 Y=6 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032). Y=7 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032). Y=8 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032). Y=9 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в младшем регистре (Порядок байт 1032). Y=10 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как float. Младшая		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		половина в старшем регистре (Порядок байт 3210). Y=11 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как float. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210). Y=12 – функция 3. Чтение 2 регистров типа Holding Registers. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210). Y=13 – функция 4. Чтение 2 регистров типа Input Register. Регистры обрабатываются как знаковое целое. Младшая половина в старшем регистре (Порядок байт 3210). Z – начальный адрес регистра или входа для выбранного запроса. A – строка с формулой пересчета размером до 10 символов. В строке пересчета могут быть использованы целые и дробные числа вида 5, 2.25, 0.45, математические операции сложения (+), вычитания (–), умножения (*), деления (/), скобки. Исходное значение кодируется символом x или X. Если строка пустая, то исходное значение не пересчитывается. Пример формул пересчета: «2.5x–60», «5(x+10)», «x/2». B – описание параметра размером до 10. Допустимы только буквы A–Z, a–z и цифры 0–9. Описание параметра может быть		

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		пустым и сохраняется только для удобства пользователя.		
MDB	MDB P0=27.0,P1=3.4,P2=-67»	Команда без параметров. Pn – значение параметра n;	Запрос текущих значений всех параметров modbus	0.5.6 и выше
BLEIDBEACON EN,UUID,MAJOR,MINOR,ONEPWR	BLEIDBEACON=0,D595A152-A7E9-4A1F-A65D-CCA4C719D2DF,460,53447,-80	EN – режим работы маяка: EN=0 – маяк выключен; EN=1 – маяк включен; UUID – UUID вида D595A152-A7E9-4A1F-A65D-CCA4C719D2DF; MAJOR – Major в диапазоне от 0 до 65535; MINOR – Minor в диапазоне от 0 до 65535; ONEPWR – измеренная мощность маяка на расстоянии одного метра.	Настройка маяка.	0.5.6 и выше
BLEIDLISTENn MODE,MAXDIST,DEFEN,EVENTEN,UUID,MAJOR,MINOR	BLEIDLISTEN2=0,10,0,0,D595A152-A7E9-4A1F-A65D-CCA4C719D2DF,0,0	n – канал прослушивания от 0 до 3; MODE – режим работы канала прослушивания; MODE=0 – канал прослушивания выключен MODE=1 – прием меток с точным совпадением UUID, Major и Minor; MODE=2 – прием меток с точным совпадением UUID и Major. Minor может быть любым; MODE=3 – прием меток с точным совпадением UUID. Major и Minor может быть любым; MODE=4 – прием всех меток с любыми UUID, Major и Minor; MAXDIST – максимальное расстояние приема меток. Правильно настроенная метка находящаяся за пределами круга с	Настройка канала прослушивания.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		радиусом MAXDIST точно не будет «услышана». Все что ближе – как повезет. Максимальное значение ограничено 100 метрами. DEFEN – передавать или нет значение по умолчанию если рядом нет подходящих меток. DEFEN=0 – когда рядом нет подходящих меток ничего не передается на сервер; DEFEN=1 – когда рядом нет подходящих меток на сервер передается 0; EVENTEN – запись точки в ЧЯ при каждом изменении значения канала; EVENTEN=0 – запись точки в ЧЯ по изменению не производится; EVENTEN=1 – запись точки в ЧЯ по любому изменению состоянию канала; UUID – UUID вида D595A152-A7E9-4A1F-A65D-CCA4C719D2DF; MAJOR – Major в диапазоне от 0 до 65535; MINOR – Minor в диапазоне от 0 до 65535;		
BLEID	BLEID=ID0=12345,DST0=15,...,ID3=543210,DST3=51	Команда без параметров. IDn – идентификатор видимой метки в канале n; DSTn – оценочное расстояние до метки в канале n. Оценка осуществляется по уровню сигнала от метки.	Запрос видимых меток по всем каналам идентификации.	0.5.6 и выше
DRCID [ID]		ID – идентификатор клиента. Если ID=0 – идентификатор не задан. По умолчанию ID=0.	Установка идентификатора клиента для DRC.	0.5.11

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
CANPUSHn PERIOD,0xID,EXT,RTR, LEN,0xD0...,0xD8	CANPUSH2=2,0x456,1,0 ,1,0xAA	n – номер канала от 0 до 15 PERIOD – период передачи сообщения в секундах. 0xID – идентификатор сообщения в шестнадцатеричном формате по маске 0x7FF (11 бит) или 0x1FFFFFFF (29 бит) EX – расширенный формат идентификатора (29 бит) EX=0 – 11 битный идентификатор EX=1 – 29 битный идентификатор RTR – флаг удаленного запроса. Всегда должен быть 0. Введен для дальнейшего расширения LEN – длина сообщения от 0 до 8 байт 0xD0...0xD8 – значение байтов сообщения в шестнадцатеричном формате	Настройка канала CAN-пушера.	0.5.6 и выше
CANPUSH	CANPUSH=0,0x123,0,0, 3,0x01,0x02,0x55...		Чтение настроек всех каналов CAN-пушера.	0.5.6 и выше
SETAMX X,Y	SETAMX=1,0x00000000	X – режим передачи параметров скрипта: X=0 – передача отключена; X=1 – передача включена. Y – маска передаваемых параметров вида 0xFFFFFFFF, где 1 в значении бита – параметр передается, 0 – параметр не передается. Имеет смысл только если X=1. Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=1, Y=0x0	Настройка передачи параметров скрипта.	0.5.6 и выше
AMX	AMX P0=27.0,P1=3.4,P2=-67	Команда без параметров. Pn – значение параметра n	Запрос текущих значений всех параметров скрипта.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
SETTASCH X,Y	SETTASCH=0,0x0FFF	X – режим передачи параметров тахографа: X=0 – передача отключена; X=1 – передача включена. Y – маска передаваемых параметров вида 0x03FF, где 1 в значении бита – параметр передается, 0 – параметр не передается. Имеет смысл только если X=1. Номера битов Y соответствуют следующим параметрам: 0 – Режим работы тахографа (Mode); 1 – Время тахографа Unix time (Time); 2 – Флаги состояния тахографа. (Flags); 3 – Скорость по тахографу км/ч (Speed); 4 – Пройденная дистанция км (Dist); 5 – Дистанция поездки км (Trip); 6 – Состояние слота и деятельности 1 (Card1); 7 – Состояние слота и деятельности 2 (Card2); 8 – Номер карты в слоте 1 (Cnum1); 9 – Номер карты в слоте 2 (Cnum2); 10 – Время текущей деятельности 1 (Ctime1); 11 – Время текущей деятельности 2 (Ctime2); Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=0x0FFF	Настройка передачи параметров тахографа.	0.5.6 и выше
TASCHOCONFIG X,Y,Z	TASCHOCONFIG=0,1,1234567890	X – тип тахографа: X=0 – Штрих;	Настройка тахографа.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		X=1 – АТОЛ; X=2 – Меркурий; X=3 – VDO; Y – ID пользователя (для АТОЛ) Z – Ключ авторизации (для Штрих и АТОЛ) По умолчанию: X=0, Y=пусто, Z=пусто		
TACHO		Команда без параметров. В ответе: Mode – Режим работы тахографа; Time – Время тахографа Unix time; Flags – Флаги состояния тахографа; Speed – Скорость по тахографу км/ч; Dist – Пройденная дистанция км; Trip – Дистанция поездки км; Card1 – Состояние слота и деятельности 1; Card2 – Состояние слота и деятельности 2; Cnum1 – Номер карты в слоте 1; Cnum2 – Номер карты в слоте 2; Ctime1 – Время текущей деятельности 1; Ctime2 – Время текущей деятельности 2.	Запрос текущих значений всех доступных параметров тахографа.	0.5.6 и выше
TACHOGETDDD X,Y	TACHOGETDDD=2	X – номер слота 1 или 2; Y – номер сервера на который будет отправлен файл Y=0 – основной сервер; Y=1 – дополнительный сервер; Y=2 – альтернативный сервер; Y не указан – DDD файл сохранится во внутренней памяти. Возвращает следующие значения: 0 – в процессе чтения DDD файла возникла ошибка;	Прочитать DDD файл по номеру слота и отправить его на сервер или сохранить во внутренней памяти терминала.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		1 – DDD файл прочитан успешно. Время выполнения команды зависит от подключенного тахографа и может достигать до 1 минуты и более.		
RFIDMODE X0,X1,X2,X3	RFIDMODE=1,2,0,0	Xn – режим работы для каждого из подключённых считывателей: X0 – режим для считывателя 0; X1 – режим для считывателя 1; X2 – режим для считывателя 2; X3 – режим для считывателя 3. Xn=0 – АДМ-20, УМКа200 без температуры; Xn=1 – УМКа200 с температурой; Xn=2 – RFID Exzotron (LLS)		0.5.6 и выше
NETWORK	NETWORK="MTS"	Команда без параметров	Возвращает имя сети, в которой зарегистрирована SIM-карта.	0.5.6 и выше
NETLISTn Пример: NETLIST0	NETLIST0=24802,24802 ,25020,25020	n – номер SIM-карты 0 или 1	Запросить весь списка разрешенных сетей по SIM-карте	1.5.0
NETLISTn X Пример: NETLIST0 0	NETLIST0=0,24802	n – номер SIM-карты 0 или 1 X - номер ячейки от 0 до 63.	Запросить сеть из списка по индексу	1.5.0
NETLISTn X,Y Пример: NETLIST0 0,123456	NETLIST0=123456,24802,25020,25020	n – номер SIM-карты 0 или 1 X - номер ячейки от 0 до 63. Y - идентификатор сети (PLMN,Public Land Mobile Network) - цифровой код длиной 5 или 6 символов	Добавить (изменить) сеть в список разрешенных сетей	1.5.0
NETLISTn X,, Пример: NETLIST0 0,,	NETLIST0=0,	n – номер SIM-карты 0 или 1 X - номер ячейки от 0 до 63.	Удалить сеть из списка по заданному номеру	1.5.0

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
CAMCONFIG X,Y,Z	CAMCONFIG=0,1,53	X – адрес камеры на шине; Y – разрешение фотоснимка: Y=0 – QVGA (320x240); Y=1 – VGA (640x480); Z – степень сжатия JPG в диапазоне от 0 до 255. По умолчанию: X=0, Y=1, Z=53	Настройки фотокамеры.	0.5.6 и выше
CAMSNAPSHOT X,Y	CAMSNAPSHOT=0	X=0 – основной сервер; X=1 – дополнительный сервер; X=2 – альтернативный сервер; X=-1 – не передавать на сервер. Y=0 – аналоговая камера канала 0 (значение по умолчанию); Y=1 – аналоговая камера канала 1; Y=2 – цифровая камера, подключенная по интерфейсу RS-485 или RS-232; Сохранить в памяти терминала. Если снимок сделан успешно и поставлен в очередь, то команда вернет ответ «CAMSNAPSHOT=1». В случае ошибки «CAMSNAPSHOT=0».	Сделать снимок и добавить его в очередь передачи на сервер.	0.5.6 и выше
SETBOUNCEn X	SETBOUNCE2=20	n – номер входа: n=2 – вход IN2 (DIN0); n=3 – вход IN3 (DIN3); X – продолжительность фильтрации дребезга контактов в мс. По умолчанию: X=20	Настройка продолжительности фильтрации дребезга контактов для входов IN2 (DIN0) и IN3 (DIN1) в режимах 16 – 19.	0.5.6 и выше
TAMPER PASS	TAMPER=NOKEY	PASS – пароль терминала. Без параметров возвращает текущий статус. При вводе корректного пароля	Работа с датчиком вскрытия.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		сбрасывает флаг вскрытия и «взводит» датчик. Возможны следующие варианты ответа: "TAMPER=0" - нет вскрытия; "TAMPER=1" - обнаружено вскрытие; "TAMPER=OK" - сброшен флаг вскрытия, датчик вскрытия "взведен"; "TAMPER=NOKEY" - кнопки нет (не прописана в заводских опция); "TAMPER=BADBOOT" - необходимо обновить загрузчик.		
UPDATE BOOT	UPDATE=OK,0.4.1		Команда возвращает версию загрузчика	0.5.6 и выше
OUTPUT1 [X]		X – значение выхода OUT1. X=0 – выход разомкнут; X=1 – выход замкнут на минус.	Управление дискретным выходом OUT1. Команда без параметра возвращает текущее значение.	0.5.6 и выше
CANMODEn [X[,Y[,Z]]] Пример: CANMODE0 2,250000,0	CANMODE0=2,250000, 0	n – номер CAN-интерфейса 0 или 1. X – режим, в котором работает интерфейс: X=0 – интерфейс отключен; X=1 – режим J1939 (FMS); X=2 – режим пользовательских фильтров; X=3 – совмещенный режим J1939 (FMS) и пользовательские фильтры; X=4 – режим базы данных CAN; X=5 – режим базы CAN и пользовательские фильтры. Y – скорость, на которой работает интерфейс. Для Y поддерживаются следующие значения: 10000, 20000, 50000, 83333,	Настройка интерфейсов CAN.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		100000, 125000, 250000, 500000 и 1000000 бит/с. Z – активный режим интерфейса: Z=0 – пассивный режим (рекомендуется); Y=1 – активный режим (работа через мост). Без параметров возвращает текущие настройки. По умолчанию: X=0, Y=250000, Z=0		
CANAUTOBAUDn Пример: CANAUTOBAUDO	CANAUTOBAUDO=250000	Поддерживает следующие скорости: 10000, 20000, 50000, 83333, 100000, 125000, 250000, 500000 и 1000000 бит/с. n – номер CAN-интерфейса 0 или 1.	Возвращает скорость шины CAN или 0 если скорость определить не удалось.	0.5.6 и выше
SIMPERMn [X,Y]		n – номер SIM-карты 0 или 1. X – разрешения для домашней сети; Y – разрешения для роуминга. Для X и Y значение складывается из весов: 1 – разрешение для основного сервера; 2 – разрешение для альтернативного сервера; 4 – разрешение для дополнительного сервера.	Запись разрешений на передачу по SIM-картам.	0.5.6 и выше
RUN [X[,Y...]]		X – путь к скрипту. Y... – аргументы скрипта, разделенные запятыми. Без параметров возвращает статус, имя и параметры выполняемого скрипта.	Запуск скрипта на выполнение.	0.5.6 и выше
AUTORUN [A[,X[,Y...]]] AUTORUN 1,/eeprom/GEOPLATT .AMX,W=2000,T=300		A – автозапуск скрипта. A=0 – автозапуск выключен; A=1 – автозапуск включен. X – путь к скрипту.	Автозапуск скрипта на выполнение.	0.5.6 и выше

Команда	Ответ	Параметры	Описание	Версии
		Y... – аргументы скрипта, разделенные запятыми. Без параметров возвращает текущие настройки.		
SETBOOT		X – режим передачи. X = 0 – передача отключена; X = 1 – передача включена.	Управление передачей счетчика загрузок на сервер.	0.5.6 и выше
SETCAM [X]		X=0 – выключена; X=1 – включена. Значение по умолчанию: X = 1.	X – Передача времени последнего снимка UTC.	0.5.6 и выше
CAMSENDPHOTO X,Y[Z[,Ω]]		X=0 – основной сервер; X=1 – дополнительный сервер; X=2 – альтернативный сервер. Y – точное время, за которое необходимо выгрузить фотоснимок. Если указан Z, то Y это время начала временного промежутка для выгрузки нескольких фотоснимков. Z – время окончания временного промежутка для выгрузки нескольких фотоснимков. Ω – отправить копию снимка без удаления: Ω=0 – отправить снимок однократно; Ω=1 – отправить копию снимка без удаления.	Возвращает количество снимков, находящихся в очередь передачи после выполнения команды за указанный промежуток времени.	0.5.6 и выше

ПРИЛОЖЕНИЕ Б. Возможные неисправности и указания по их устранению

Неисправность	Признаки	Причины	Указания по устранению
Терминал не включается	Не горит зеленый светодиод	Неправильно подключено питание	Проверьте правильно ли подключена цепь питания (см. раздел «Подключение питания») и соблюдена ли полярность питающих напряжений. Терминал имеет защиту от переплюсовки и может продолжать работу после исправления ошибки.
		Плохой контакт	Проверьте места соединений питания терминала с бортовой сетью транспортного средства. Особенно тщательно проверьте соединения, выполненные скруткой.
		Недостаточное напряжение	Проверьте мультиметром напряжения питания непосредственно на контактах разъема терминала. Если терминал подключен в непосредственной близости с мощными потребителями (обогреватели, стартер и др.), то во время работы этих потребителей напряжение питания терминала может опускаться ниже минимально допустимого значения. В этом случае подключите терминал как можно ближе к аккумулятору транспортного средства.
Терминал не выходит на связь с сервером	Желтый светодиод не горит	Отсутствует напряжение питания. Терминал находится в режиме SLEEP. Ошибка модема. Отложенный запуск модема. Выключена индикация.	Проверьте настройки режимов энергосбережения. Проверьте питание терминала. Подождите 5 – 7 минут до окончания «холодного» старта приемника. Включите индикацию терминала.
	Желтый светодиод вспыхивает 1 раз	Неисправна или не установлена SIM-карта. Недостаточное напряжение питания.	Установите SIM-карту в соответствующий слот (см. раздел «Установка SIM-карт»). Снимите PIN-код с SIM-карты, если он установлен или через конфигуратор (см. раздел «Работа с конфигуратором») запишите корректный PIN-код в терминал. Проверьте настройки приоритета SIM-карт. Проверьте питание терминала.

Неисправность	Признаки	Причины	Указания по устранению
	Желтый светодиод вспыхивает 2 раза	Терминал не может зарегистрироваться в сети GSM.	Проверьте покрытие и уровень сигнала GSM выбранного оператора сотовой связи с мобильного устройства. Поменяйте SIM-карту. Установите SIM-карту другого оператора сотовой связи. Убедитесь, что SIM-карта не находится в роуминге. Выберите другое место установки.
	Желтый светодиод вспыхивает 3 раза	Терминал находится в режиме «OFFLINE».	Проверьте настройки режимов энергосбережения. Проверьте питание терминала.
	Желтый светодиод вспыхивает 4 раза	Терминал не может войти в сеть GPRS.	Проверьте настройки SIM-карты (APN, логин, пароль. См. раздел «Работа с конфигуратором»). Проверьте наличие денежных средств на счету Sim-карты. Убедитесь, что услуга пакетной передачи данных включена. Переподключите услугу пакетной передачи данных. Попробуйте активировать SIM-карту в другом устройстве и вставить её в терминал повторно.
	Желтый светодиод гаснет 1 раз	Терминал не может установить соединение с основным сервером. Терминал не может авторизоваться на основном сервере.	Проверьте конфигурацию терминала (IP-адрес сервера, TCP порт. См. раздел «Работа с конфигуратором»). Проверьте наличие денежных средств на счету Sim-карты. Убедитесь в работоспособности сервера. Проверьте конфигурацию подключаемого терминала на сервере. Особое внимание обратите на корректность введенного IMEI. Проверьте соответствие выбранного TCP порта и протокола передачи данных. Проверьте наличие денежных средств на счету Sim-карты. Убедитесь в работоспособности сервера.
	Желтый светодиод гаснет 2 раза	Терминал не может установить соединение с альтернативным сервером. Терминал не может авторизоваться на альтернативном сервере.	
	Желтый светодиод гаснет 3 раза	Терминал не может установить соединение с основным и альтернативным серверами. Терминал не может авторизоваться на	

Неисправность	Признаки	Причины	Указания по устранению
		основном и альтернативном серверах.	
	Желтый светодиод горит постоянно	Недостоверные координаты. Разрыв соединения. Нестабильная связь.	Дождитесь фиксации координат со стороны GNSS приемника. Подождите 5 – 10 минут, пока терминал восстановит соединение. Используйте SIM-карту другого оператора сотовой связи.
Недостоверные координаты	Красный светодиод не горит	Ошибка навигационного приемника. Выключена индикация.	Перезагрузите терминал. Включите индикацию терминала.
	Красный светодиод вспыхивает 1 раз	Координаты не определены. «Холодный», «теплый» или «горячий» старт. Нет видимых спутников.	Подождите 5 – 7 минут до окончания «холодного» старта приемника. Следуйте рекомендациям раздела «Установка терминала на транспортное средство». Разместите терминал по возможности дальше от источников радио помех (прерыватели, передатчики и т.д.).
	Красный светодиод вспыхивает 2 раза	Определены двумерные координаты, минимальное количество видимых спутников.	Подождите 5 – 7 минут до окончания «холодного» старта приемника. Следуйте рекомендациям раздела «Установка терминала на транспортное средство». Разместите терминал по возможности дальше от источников радио помех (прерыватели, передатчики и т.д.). Проверьте связь с сервером. Убедитесь в работоспособности сервера.
	Красный светодиод вспыхивает 3 раза	Определены трехмерные координаты, достаточное количество видимых спутников.	Проверьте связь с сервером. Убедитесь в работоспособности сервера.

ПРИЛОЖЕНИЕ В. Значение настроек по умолчанию

Параметр	Значение по умолчанию
Навигация	
Минимальная скорость, км/ч	3
Угол в градусах	10
Расстояние, м	300
Изменение скорости, км/ч	10
Минимум между точками, м	2
Динамический угол	0
Период записи в движении, сек	30
Период записи на стоянке, сек	300
Фиксация координат по акселерометру	Да
Порог срабатывания	50
Время перехода в статический режим, сек	300
Срабатываний для выхода из статического режима	1
Фиксация координат по входу	Нет
Ограничение максимального HDOP	5.0
Количество спутников	6
Координаты с HDOP	2.0
Коэффициент фильтрации	0
Входы/выходы	
Режим входа IN(0)	Дискретный вход с подтяжкой к массе
Режим входа IN(1)	Дискретный вход с подтяжкой к массе
Режим входа IN(2)	Дискретный вход с подтяжкой к массе
Режим входа IN(3)	Дискретный вход с подтяжкой к массе
Логический 0 на IN(0) и IN(1)	5000
Логическая 1 на IN(0) и IN(1)	6000
Выход терминала включен	Нет

Параметр		Значение по умолчанию
SIM-карты		
SIM0	Профили	Авто
	APN	Пусто
	Логин	Пусто
	Пароль	Пусто
	Использовать PIN код	Нет
	Разрешить роуминг на SIM-карте	Да
SIM1	Профили	Авто
	Использовать PIN код	Нет
	Разрешить роуминг на SIM-карте	Да
Режим работы SIM карт		Только SIM0
Интервал		01:00:00
Сервера		
Основной сервер	Выбрать из списка	ГЛОНАССSoft
	Адрес сервера	gw1.glonasssoft.ru
	Порт	15050
	Протокол	Wialon Combine
Альтернативный сервер	Выбрать из списка	Другой
	Протокол	Wialon Combine
Дополнительный сервер	Выбрать из списка	Другой
	Протокол	Wialon Combine
Акселерометр		Нет
Уровень сигнала RSSI		Нет
Виртуальный одометр		Нет
Данные LBS		Нет
Уровень вибрации		Нет
Температура		Нет
Напряжение питания		Да

Параметр		Значение по умолчанию
Напряжение аккумулятора		Да
Группировать записи по		5
Обязательная отправка каждые, сек		300
Максимальный размер пакета		1460
Порядок выгрузки		От старых к новым
1-Wire		
1-wire температура		Нет
1-wire iButton		Нет
Передавать 0 при отсутствии iButton		Нет
Датчик 0		0
Датчик 1		0
Датчик 2		0
Датчик 3		0
Интерфейсы		
RS-485	Режим	ДУТ по LLS
	Скорость	19200
RS-232	Режим	Отключен
	Скорость	9600
CAN	Режим	Отключен
	Скорость	250000
	Активный режим	Нет
Прозрачный режим	Источник	RS-485
	Скорость	Авто
ДУТы		
Датчик 0		1
Датчик 1		Нет
Датчик 2		Нет
Датчик 3		Нет
Датчик 4		Нет
Датчик 5		Нет

Параметр		Значение по умолчанию
Датчик 6		Нет
CAN-LOG		
Опрашивать CAN-LOG		Нет
iQfreeze		
Опрашивать iQfreeze		Нет
J1939(FMS)		
Опрашивать		Нет
Считыватель RFID		
RFID 0		Пусто
RFID 1		Пусто
RFID 2		Пусто
RFID 3		Пусто
Голосовая связь		
Громкость динамика, %		50
Усиление микрофона, dB		9
Автоподъем трубки после		Отключен
Громкость звонка, %		50
Мелодия звонка		Мелодия 8
Телефоны для приема вызова		Пусто
Принимать с любых номеров		Да
Телефоны для исходящего вызова		Пусто
Разрешить исходящие вызовы		Нет
Телефоны		
Список телефонов для управления		Пусто
Система		
Имя терминала		УМКа303
Пароль		0
Черный ящик	Место хранения	Терминал
Удаленное конфигурирование	Постоянное соединение	Нет

Параметр		Значение по умолчанию
Управление питанием	Быстрый заряд АКБ	Нет
	Емкость АКБ, мА	250
	Время работы от АКБ, сек	0
	Время до перехода в режим бездействия от АКБ, сек	0
	Время до перехода в ожидания, сек	0
	Время до перехода в бездействия, сек	0
	Индикация терминала	Да

ПРИЛОЖЕНИЕ Г. Описание параметров в системе Wialon

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
status	param1	Статус терминала. Битовое поле. Назначение битов приведено ниже: *	
		Бит	Описание бита
		0	Резерв
		1 (:2)	Номер активной SIM карты. 0-SIM0, 1-SIM1
		2 (:3)	Отсутствует соединение с основным сервером (0-подключен)
		3	Резерв
		4 (:5)	Признак низкого напряжения АКБ (0-норма, 1-низкое)
		5 (:6)	Признак недействительности координат (0-валидны, 1-не валидны)
		6 (:7)	Координаты зафиксированы при отсутствии движения (1-зафиксированы)
		7 (:8)	Признак низкого напряжения питания терминала (0-норма, 1-низкое)
		8	Резерв
		9 (:10)	1 - обнаружено подавления сигналов GNSS.
		10 (:11)	Проблема с сотовой сетью (0 – норма, 1 – проблема)
		11 (:12)	Признак высокого напряжения питания терминала (0-норма, 1-высокое)
		12 (:13)	Данные черного ящика пишутся на SD-карту. (0 – внутренняя память, 1 – SD карта)
		13 (:14)	Обнаружено вскрытие корпуса. (1 – обнаружено)
		14	Резерв
		15 (:16)	SOS (Тангента)
		16	Резерв
		17 (:18)	Состояние дискретного выхода 0 (0 – разомкнут, 1 – замкнут)
		18 (:19)	Состояние дискретного выхода 1 (0 – разомкнут, 1 – замкнут)
		19 (:20)	Отсутствует соединение с альтернативным сервером. (0 – Подключен. Если альтернативный сервер не настроен – всегда возвращает 0)
		20 (:21)	Терминал подключен к серверу конфигурирования. (1 – Подключен)
		21 (:22)	Подключен по USB
		22 (:23)	Подключен к серверу обновлений
		23 (:24)	Подключен iButton

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
		24 (:25)	Работа в роуминге (0 – домашняя сеть, 1 – гостевая сеть)
		25 (:26)	Терминал привязан к хостингу. (0 – не привязан, 1 – привязан к хостингу)
		26 (:27)	Источник навигационных данных (0 – данные GNSS приемника, 1 – данные от Trimble)
		27	Резерв
		28 (:29)	Черный ящик неисправен (0 – в норме, 1 – неисправен)
		29 (:30)	Режим энергосбережения IDLE
		30 (:31)	Отсутствует соединение с дополнительным (третьим) сервером. 0 – Подключен. Если дополнительный сервер не настроен – всегда возвращает 0.
		31 (:32)	Режим энергосбережения Standby
hdop		Снижение точности в горизонтальной плоскости	
sats_gps	param2	Спутников GPS в решении	
sats_glonass	param3	Спутников ГЛОНАСС в решении	
sats_galileo	param4	Спутников Galileo в решении	
sats_beidou	param5	Спутников Beidou в решении	
pwr_ext	param8	Внешнее напряжение питания, В	
pwr_akb	param9	Напряжение аккумулятора, В	
in1		Значение дискретного входа IN0 (AIN0)	
in2		Значение дискретного входа IN1 (AIN1)	
in3		Значение дискретного входа IN2 (DIN0)	
in4		Значение дискретного входа IN3 (DIN1)	
adc1		Значение напряжения по аналоговому входу AIN0 (IN0), В	
adc2		Значение напряжения по аналоговому входу AIN1 (IN1), В	
count1	counter1	Значение счетчика по входу DIN0 (IN2)	
count2	counter2	Значение счетчика по входу DIN1 (IN3)	
out1		Значение дискретного выхода OUT0. Где 1 – выход замкнут	
out2		Значение дискретного выхода OUT1. Где 1 – выход замкнут	
fuel1		Уровень топлива, полученный от ДУТ0.	
fuel2		Уровень топлива, полученный от ДУТ1	
fuel3		Уровень топлива, полученный от ДУТ2	

Протокол		Описание
IPS	Combine	
	fuel4	Уровень топлива, полученный от ДУТ3
	fuel5	Уровень топлива, полученный от ДУТ4
	fuel6	Уровень топлива, полученный от ДУТ5
	fuel7	Уровень топлива, полученный от ДУТ6
	fuel8	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ0.
	fuel9	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ1
	fuel10	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ2
	fuel11	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ3
	fuel12	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ4
	fuel13	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ5
	fuel14	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ6
	fuel15	Уровень топлива, полученный от BLE ДУТ7
	fuel16	Уровень топлива, полученный от ДУТ на входе IN0 (AIN0)
	fuel17	Уровень топлива, полученный от ДУТ на входе IN1 (AIN1)
	fuel18	Уровень топлива, полученный от ДУТ на входе IN2 (DIN0)
	fuel19	Уровень топлива, полученный от ДУТ на входе IN3 (DIN1)
	fuel20	Фильтрованный уровень топлива в первом баке FMS FL (сырой «can65»)
	fuel21	Фильтрованный уровень топлива во втором баке FMS FL2 (сырой «can78»)
	fuel22	Фильтрованный уровень топлива CAN фильтра 0 (сырой «can32»)
	fuel23	Фильтрованный уровень топлива CAN фильтра 1 (сырой «can33»)
	fuel24	Уровень топлива базы CAN
	temp1	Температура топлива, полученная от ДУТ0
	temp2	Температура топлива, полученная от ДУТ1
	temp3	Температура топлива, полученная от ДУТ2
	temp4	Температура топлива, полученная от ДУТ3
	temp5	Температура топлива, полученная от ДУТ4
	temp6	Температура топлива, полученная от ДУТ5
	temp7	Температура топлива, полученная от ДУТ6
	temp8	Температура топлива, полученная от BLE ДУТ0

Протокол		Описание
IPS	Combine	
temp9		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ1
temp10		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ2
temp11		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ3
temp12		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ4
temp13		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ5
temp14		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ6
temp15		Температура топлива, полученная от BLE ДУТ7
ow1	temp16	Температура 0 датчика DS18. Передача настраивается командой «OWTEMP»
ow2	temp17	Температура 1 датчика DS18. Передача настраивается командой «OWTEMP»
ow3	temp18	Температура 2 датчика DS18. Передача настраивается командой «OWTEMP»
ow4	temp19	Температура 3 датчика DS18. Передача настраивается командой «OWTEMP»
avl_driver	driver_code1	Номер ключа iButton. Передача настраивается командой «OWIBUTTON»
temp_int	param10	Внутренняя температура терминала в градусах. Передача настраивается командой «SETTEMP»
bootcount	param12	Счетчик загрузок терминала
acc_x	param16	Ускорение терминала по оси X (по оси ширины). 1000 единиц равна 1G. Передача настраивается командой «SETACC».
acc_y	param17	Ускорение терминала по оси Y (по оси глубины). 1000 единиц равна 1G. Передача настраивается командой «SETACC».
acc_z	param18	Ускорение терминала по оси Z (по оси высоты). 1000 единиц равна 1G. Передача настраивается командой «SETACC».
can0		CanLog. Полный расход топлива от 0000000.0 до 9999999.9л (E или F)
can1		CanLog. Скорость оборотов двигателя от 0000 до 9999 об/мин (H)
can2		CanLog. Температура двигателя (I)
can3		CanLog. Полное время работы двигателя от 000000.00 до 999999.99 ч (A или B)
can4		CanLog. Полный пробег транспортного средства от 0000000.00 до 9999999.99 км (C или D)
can5		CanLog. Уровень топлива в баке от 000.0 до 100.0 % или от 000.0 до 999.9 л (G или R)
can6	CanLog. Битовое поле. (S) Значение битов приведено ниже: *	
	Бит	Описание бита
	0 (:1)	Зажигание

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
		1 (:2)	Заводская сигнализация активирована (находится в режиме тревоги)
		2 (:3)	Автомобиль закрыт с заводского пульта управления
		3 (:4)	Ключ в замке зажигания
		4 (:5)	Динамическое зажигание
		5 (:6)	Пассажирская дверь открыта
		6 (:7)	Открыты задние пассажирские двери
		7	Резерв
		8 (:9)	Дверь водителя открыта
		9 (:10)	Открыты двери пассажира
		10 (:11)	Крышка багажника открыта
		11 (:12)	Капот открыт
		12 (:13)	Задействован ручной тормоз (информация доступна только с вкл. зажигания.)
		13 (:14)	Задействован ножной тормоз (информация доступна только с вкл. зажигания.)
		14 (:15)	Двигатель работает (информация доступна только с вкл. зажиганием)
		15 (:16)	Webasto
		16 – 18 (:17 – :19)	0x1 - Автомобиль был закрыт с заводского пульта управления 0x2 - Автомобиль был открыт с заводского пульта управления 0x3 - Крышка багажника была открыта с заводского пульта управления 0x4 - Модуль отправил сигнал перепостановки в охрану 0x7 - CAN-модуль вошел в режим «sleep»
		19 – 31	Резерв
can7		CanLog. Контроллеры аварии. Битовое поле. (P) Значение битов приведено ниже: *	
		Биты	Описание битов
		0 (:1)	СТОП
		1 (:2)	Давление / уровень масла
		2 (:3)	Температура / уровень хладагента
		3 (:4)	Система ручного тормоза
		4 (:5)	Зарядка батареи
		5 (:6)	AIRBAG (подушка безопасности)

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
		6 – 7	Резерв
		8 (:9)	ПРОВЕРЬТЕ ДВИГАТЕЛЬ
		9 (:10)	Неисправность освещения
		10 (:11)	Низкое давление воздуха в шине
		11 (:12)	Изношенные тормозные колодки
		12 (:13)	Предупреждение
		13 (:14)	ABS (антиблокировочная система)
		14 (:15)	Низкий уровень топлива
		15 (:16)	Приближающиеся сервисное обслуживание
		16 (:17)	ESP (Электронный регулятор устойчивости)
		17 (:18)	Индикатор запальной свечи
		18 (:19)	FAP (Фильтр макрочастиц)
		19 (:20)	Электрическая регулировка давления
		20 (:21)	Габаритные огни
		21 (:22)	Ближний свет фар
		22 (:23)	Дальний свет фар
		23	Резерв
		24 (:25)	Готовность начать движение
		25 (:26)	Круиз-контроль
		26 (:27)	Ретардер автоматический
		27 (:28)	Ретардер ручной
		28 (:29)	Кондиционер включен
		29	Резерв
		30 (:31)	Ремень безопасности пассажира
		31 (:32)	Ремень безопасности водителя
can8		CanLog. Нагрузка на ось 1 от 00000.0 до 99999.9 кг (K)	
can9		CanLog. Нагрузка на ось 2 от 00000.0 до 99999.9 кг (L)	
can10		CanLog. Нагрузка на ось 3 от 00000.0 до 99999.9 кг (M)	
can11		CanLog. Нагрузка на ось 4 от 00000.0 до 99999.9 кг (N)	

Протокол		Описание
IPS	Combine	
can12		CanLog. Нагрузка на ось 5 от 00000.0 до 99999.9 кг (O)
can13		CanLog. Время жатки от 000000.00 до 999999.99 ч (WB)
can14		CanLog. Убранная площадь от 000000.00 до 999999.99 га (WC)
can15		CanLog. Количество собранного урожая от 000000.00 до 999999.99 т (WE)
can16		CanLog. Влажность зерна от 000.0 до 100.0 % (WF)
can17		CanLog. Состояние сельхозтехники. Битовое поле. (WA) Значение битов приведено ниже: *
	Биты	Описание битов
	0 (:1)	Молотильный барабан включён
	1 (:2)	Включена выгрузная труба
	2 (:3)	Включена первая передняя гидравлика
	3 (:4)	Включенный задний Блок Отбора Мощности
	4 – 7	Резерв
	8 (:9)	Чрезмерный люфт под молотильным барабаном
	9 (:10)	Открыт вход в зерновой бункер
	10 (:11)	Бункер зерна 100%
	11 (:12)	Бункер зерна 70%
	12 (:13)	Засорен фильтр масла гидравлической системы
	13 (:14)	Низкое давление масла гидравлической системы
	14 (:15)	Низкий уровень масла гидравлического
	15 (:16)	Засорен фильтр гидросистемы тормозов
	16 (:17)	Засорен масляный фильтр двигателя
	17 (:18)	Засорен топливный фильтр
	18 (:19)	Засорен воздушный фильтр
	19 (:20)	Аварийная температура масла в гидросистеме ходовой части
	20 (:21)	Аварийная температура масла в гидросистеме силовых цилиндров
	21 (:22)	Аварийное давление масла в двигателе
	22 (:23)	Аварийный уровень охлаждающей жидкости
	23 (:24)	Переливная секция гидроблока
	24 (:25)	Включен привод выгрузного шнека при слож. выгр

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
		25 (:26)	Оператор отсутствует!
		26 (:27)	Забивание соломотряса
		27 (:28)	Наличие воды в топливе
		28 (:29)	Обороты вентилятора очистки
		29 (:30)	Обороты барабана
		30 – 32	Резерв
		33 (:34)	Низкий уровень воды в баке
		34 (:35)	Включена первая задняя гидравлика
		35 (:36)	Автономный двигатель заведен
		36 (:37)	Правый джойстик вправо
		37 (:38)	Правый джойстик влево
		38 (:39)	Правый джойстик вперед
		39 (:40)	Правый джойстик назад
		40 (:41)	Щетка включена
		41 (:42)	Подача воды включена
		42 (:43)	Пылесос
		43 (:44)	Выгрузка из бункера
		44 (:45)	Мойка высокого давления (Керхер)
		45 (:46)	Рассеивание соли (песка) включено
		46 (:47)	Низкий уровень соли (песка) в баке
		47	Резерв
		48 (:49)	Включена вторая передняя гидравлика
		49 (:50)	Включена третья передняя гидравлика
		50 (:51)	Включена четвертая передняя гидравлика
		51 (:52)	Включена вторая задняя гидравлика
		52 (:53)	Включена третья задняя гидравлика
		53 (:54)	Включена четвертая задняя гидравлика
		54 (:55)	Включена передняя трехточечная система подвески
		55 (:56)	Включена задняя трехточечная система подвески

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
	56 (:57)	Левый джойстик вправо	
	57 (:58)	Левый джойстик влево	
	58 (:59)	Левый джойстик вперед	
	59 (:60)	Левый джойстик назад	
	60 (:61)	Включен передний Блок Отбора Мощности	
	61 (:62)	Включен насос подачи жидкости	
	62 (:63)	Включены специальные световые сигналы	
	63	Резерв	
can18	CanLog. Нагрузка на двигатель % (XB)		
can19	CanLog. Уровень жидкости AdBLUE от 000.0 до 100.0 % или от 000.0 до 999.9 л (U или V)		
can20	CanLog. Скорость транспортного средства от 0 до 999 км/ч (J)		
can32	CAN. Пользовательский фильтр 0 (Can32 на вкладке «История»)		
can33	CAN. Пользовательский фильтр 1 (Can33 на вкладке «История»)		
...			
can63	CAN. Пользовательский фильтр 31 (Can63 на вкладке «История»)		
can64	FMS. TFU - Total Fuel Used или полный расход топлива от 0000000.0 до 9999999.9л		
can65	FMS. FL - Fuel Level или уровень топлива в баке от 000.0 до 100.0 % или от 000.0 до 999.9 л		
can66	FMS. ECT - Engine Coolant Temperature или температура двигателя		
can67	FMS. ES - Engine Speed или скорость оборотов двигателя от 0000 до 9999 об/мин		
can68	FMS. ETH - Engine total hours или время работы двигателя от 000000.00 до 999999.99 ч		
can69	FMS. HRTVD - High resolution total vehicle distance или пробег транспортного средства от 0000000.00 до 9999999.99 км		
can70	FMS. EPL - Engine Percent Load At Current Speed или нагрузка на двигатель от 0 до 125 %		
can71	FMS. APP - Accelerator Pedal Position или позиция педали акселератора от 000.0 до 100.0 %		
can72	FMS. AW1 - Axel weight или нагрузка на ось 1 от 00000.0 до 99999.9 кг		
can73	FMS. AW2 - Axel weight или нагрузка на ось 2 от 00000.0 до 99999.9 кг		
can74	FMS. AW3 - Axel weight или нагрузка на ось 3 от 00000.0 до 99999.9 кг		
can75	FMS. AW4 - Axel weight или нагрузка на ось 4 от 00000.0 до 99999.9 кг		
can76	FMS. AW5 - Axel weight или нагрузка на ось 5 от 00000.0 до 99999.9 кг		

Протокол		Описание
IPS	Combine	
can77		FMS. HRLFC - High Resolution Fuel Consumption (Liquid) полный расход топлива высокой точности от 0.0 до 4211081.215 л
can78		FMS. FL2 - Fuel Level 2 или уровень топлива во втором баке от 000.0 до 100.0 %
can79		FMS. VS – Vehicle speed или скорость транспортного средства от 0 до 999 км/ч
can80		FMS. EOP – Давление масла в двигателе от 0 до 1000 кПа
can81		FMS. EOT – Температура масла в двигателе -273 to +1735 C
can82		FMS. EOL – Уровень масла в двигателе (Scania стандарт) от 000.0 до 100.0 %
can83		FMS. BPP – Положение педали тормоза от 000.0 до 100.0
can84		FMS. ARPT – Фактический тормозной момент замедлителя от -125 до 125 %
can85		FMS. AEPT – Расчетный выходной крутящий момент двигателя от -125 до 125 %
can86		FMS. CG – Текущая передача от -5 до 31
can87		FMS. GCVW – Общий вес грузовика и всех прицепов от 0 до 642550 кг
can88		FMS. SBAPC1 – Давление в контуре рабочего тормоза 1 от 0 до 2000 кПа
can89		FMS. SBAPC2 – Давление в контуре рабочего тормоза 2 от 0 до 2000 кПа
can90		FMS. FR – Расход в час от 0000.00 to 3212.75 л/ч
can91		FMS. ADEFL – Уровень AdBlue 000.0 до 100.0 %
can96		BASE. Время работы двигателя в часах от 0.00 до 999999.99 ч
can97		BASE. Полный пробег транспортного средства от 0.00 до 9999999.99 км
can98		BASE. Полный расход топлива от 0.0 до 9999999.9л
can99		BASE. Мгновенный расход топлива от 0.0 до 100.0 л/ч
can100		BASE. Уровень топлива в баке от 0 до 100.0 % или от 0.0 до 999.9 л
can101		BASE. Скорость вращения двигателя от 0 до 9999 об/мин
can102		BASE. Температура двигателя от -128 до 127 °C
can103		BASE. Скорость транспортного средства от 0 до 999 км/ч
can104		BASE. Флаги базы CAN Бит 0 (:1) – Ручной тормоз (HandBrake) Бит 1 (:2) – Дверь водителя (1LeDoor) Бит 2 (:3) – Дверь штурмана (1RiDoor) Бит 3 (:4) – Задняя левая дверь (2LeDoor)

Протокол		Описание
IPS	Combine	
		Бит 4 (:5) – Задняя правая дверь (2RiDoor) Бит 5 (:6) – Багажник (Trunk) Бит 6 (:7) – Капот (Hood) Бит 7 (:8) – Ножной тормоз (FootBrake) Бит 8 (:9) – нейтральная скорость (transmN) Бит 9 (:10) – Заводская сигнализация (EmFacAla) Бит 10 (:11) – Аварийка (Blinker) Бит 11 (:12) – Сцепление (Clutch) Бит 12 (:13) – Индикатор ABS (IndABS) Бит 13 (:14) – Индикатор ручного тормоза (IndHandBra) Бит 14 (:15) – Индикатор ESP (IndESP) Бит 15 (:16) – Индикатор подушек безопасности (IndAirbag) Бит 16 (:17) – Противотуманные фары передние (FrontFog) Бит 17 (:18) – Парковочные огни (ParkLight) Бит 18 (:19) – Ближний свет (LowBeam) Бит 19 (:20) – Дальний свет (HighBeam) Бит 20 (:21) – Противотуманные фары задние (BackFog) Бит 21 (:22) – Индикатор "Check engine" (IndCheckEn) Бит 22 (:23) – Ремень безопасности водителя (1SeatBelt) Бит 23 (:24) – Индикатор свечей накаливания (IndGlowPlu) Бит 24 (:25) – Высокая температура двигателя (IndHiOilTe) Бит 25 (:26) – Низкое давление масла (IndLoOilPr) Бит 26 (:27) – Неисправность световых приборов (IndErLight) Бит 27 (:28) – Низкий уровень охлаж. жидкости (IndLoColLe) Бит 28 (:29) – Рычаг АКПП в режиме «Движение» (transmD) Бит 29 (:30) – Ремень безопасности пассажира (2SeatBelt)
Rssi	param7	Уровень сигнала сети GSM принимаемый GSM модемом в dBm. Может находиться в диапазоне от -113 до -51 dBm.
odometer	param11	Пробег по виртуальному одометру в метрах
IncX	param13	Наклон по X (IncX на вкладке «История»)

Протокол		Описание
IPS	Combine	
IncY	param14	Наклон по Y (IncY на вкладке «История»)
IncZ	param15	Наклон по Z (IncZ на вкладке «История»)
Vib	param19	Уровень вибрации
frid0	param20	Номер RFID-карты для считывателя 1
radio0	param21	Номер радиометки для считывателя 1
frid1	param22	Номер RFID-карты для считывателя 2
radio1	param23	Номер радиометки для считывателя 2
frid2	param24	Номер RFID-карты для считывателя 3
radio2	param25	Номер радиометки для считывателя 3
frid3	param26	Номер RFID-карты для считывателя 4
radio3	param27	Номер радиометки для считывателя 4
CStamp	param31	Время последнего сделанного снимка в UTC
CChan	param32	Номер канала последнего сделанного снимка
MaxAcc	param36	Экодрайвинг. Максимальное ускорение ТС между точками, g.
MaxBrk	param37	Экодрайвинг. Максимальное замедление ТС между точками, g
MaxCrn	param38	Экодрайвинг. Максимальная центробежная сила, действующая на ТС между точками, g.
MaxVrt	param39	Экодрайвинг. Максимальное вертикальное ускорение ТС между точками, g.
iq_flags0	param40	Бинарные параметры. Значение битов приведено ниже: *
		Бит Описание
		0 (:1) NO_CONNECT - Признак отсутствия связи с ХОУ (1 - связи нет, кроме SPN562 где 0 - связи нет)
		1 (:2) ADC1ERR - Наличие ошибки на датчике 1 (1-ошибка)
		2 (:3) ADC2ERR - Наличие ошибки на датчике 2 (1-ошибка)
		3 (:4) ADC3ERR - Наличие ошибки на датчике 3 (1-ошибка)
		4 (:5) ADC4ERR - Наличие ошибки на датчике 4 (1-ошибка)
		5 (:6) ADC5ERR - Наличие ошибки на датчике 5 (1-ошибка)
		6 (:7) ADC6ERR - Наличие ошибки на датчике 6 (1-ошибка)
		7 (:8) TIMEERR - Наличие ошибки на внутренних часах (1-ошибка)
		8 (:9) HSERR - Наличие ошибки на датчике влажности (1-ошибка)
		9 (:10) DR - Состояние основной двери установки (1-открыта)

Протокол		Описание	
IPS	Combine		
		10 (:11)	DR2 - Состояние двери установки секции 2 (1-открыта)
		11 (:12)	DR3 - Состояние двери установки секции 3 (1-открыта)
		12 (:13)	IN1 - Наличие напряжения на дискретном входе 1 (1- более 3.3 В)
		13 (:14)	IN2 - Наличие напряжения на дискретном входе 2 (1- более 3.3 В)
iq_temp0	temp32	MT - Температура ХОУ	
iq_temp1	temp33	T2 - Температура рефрижератора в секции 2	
iq_temp2	temp34	T3 - Температура рефрижератора в секции 3	
iq_temp3	temp35	SP - Температура установленная	
iq_temp4	temp36	SP2 - Температура установленная 2	
iq_temp5	temp37	SP3 - Температура установленная 3	
iq_temp6	temp38	AMBT - Температура окр. воздуха	
iq_temp7	temp39	AFZT - Температура ОЖ	
iq_temp8	temp40	ADC1 - Данные с аналогового датчика температуры 1	
iq_temp9	temp41	ADC2 - Данные с аналогового датчика температуры 2	
iq_temp10	temp42	ADC3 - Данные с аналогового датчика температуры 3	
iq_temp11	temp43	ADC4 - Данные с аналогового датчика температуры 4	
iq_temp12	temp44	ADC5 - Данные с аналогового датчика температуры 5	
iq_temp13	temp45	ADC6 - Данные с аналогового датчика температуры 6	
iq_rpm0	param41	RPM - Обороты двигателя	
iq_conf0	param42	CONF - Конфигурация компрессора	
iq_state0	param43	STATE - Состояние системы	
iq_state0	param44	STATE2 - Состояние системы в секции 2	
iq_state2	param45	STATE3 - Состояние системы в секции 3	
iq_adc0	param46	BATV - Напряжение аккумулятора	
iq_adc1	param47	BATA - Сила тока аккумулятора	
iq_mh0	param48	HM - Моточасы работы от двигателя	
iq_mh1	param49	HME - Моточасы работы от сети	
iq_mh2	param50	HMT - Моточасы общие	
iq_time0	param51	UPTIME - Количество секунд с момента начала работы	

Протокол		Описание
IPS	Combine	
iq_time1	param52	TIME - Время UTC (UNIX)
iq_time2	param53	REGTIME - Актуальное время регистрации последней записи UTC (UNIX)
iq_alc0	param54	ALCOUNT - Количество ошибок
Amx0	param64	Параметр 0 скрипта (Amx0 на вкладке «История»)
Amx1	param65	Параметр 1 скрипта (Amx1 на вкладке «История»)
...		
Amx31	param95	Параметр 31 скрипта (Amx31 на вкладке «История»)
Ble0	param128	BLE датчик 0. Дополнительный параметр 0. Зависит от датчика
Ble1	param129	BLE датчик 0. Дополнительный параметр 1. Зависит от датчика
...		
Ble7	param135	BLE датчик 0. Дополнительный параметр 7. Зависит от датчика
Ble8	param136	BLE датчик 1. Дополнительный параметр 0. Зависит от датчика
Ble9	param137	BLE датчик 1. Дополнительный параметр 1. Зависит от датчика
...		
Ble15	param143	BLE датчик 1. Дополнительный параметр 7. Зависит от датчика
...		
Ble56	param184	BLE датчик 7. Дополнительный параметр 0. Зависит от датчика
Ble57	param185	BLE датчик 7. Дополнительный параметр 1. Зависит от датчика
...		
Ble63	param191	BLE датчик 7. Дополнительный параметр 7. Зависит от датчика
rtemp0	temp28	Температура радиометки УМКа100, принятой считывателем 0
rtemp1	temp29	Температура радиометки УМКа100, принятой считывателем 1
rtemp2	temp30	Температура радиометки УМКа100, принятой считывателем 2
rtemp3	temp31	Температура радиометки УМКа100, принятой считывателем 3
mcc	mcc	Мобильный код страны
mnc	mnc	Код мобильной сети
lac	lac	Код локальной зоны
cell_id	cell_id	Идентификатор соты

Протокол		Описание			
IPS	Combine				
BlId0	driver_code8	Идентификация BLE. Канал 0			
BlId1	driver_code9	Идентификация BLE. Канал 1			
BlId2	driver_code10	Идентификация BLE. Канал 2			
BlId3	driver_code11	Идентификация BLE. Канал 3			
Mdb0	param256	Modbus. Параметр 0. (Mdb0 на вкладке «История»)			
Mdb1	param257	Modbus. Параметр 1. (Mdb1 на вкладке «История»)			
...					
Mdb31	param287	Modbus. Параметр 31. (Mdb31 на вкладке «История»)			
		Тахограф	Штрих	АТОЛ	Меркурий
-	+	Передача DDD файла	+	+	+
TMode	param384	Режим работы тахографа (TMode) 0 – рабочий режим 1 – режим контроля 2 – режим калибровки 3 – режим предприятия	+	-	-
TTime	param385	Время тахографа Unix time (TTime)	+	+	+
TFlags	param386	Флаги состояния тахографа. (TFlags). Значение битов приведено ниже: *	+	+	+
		Биты Описание битов			
		0 (:1) Зажигание	+	+	+
		1 (:2) Подсветка	-	+	+
		2 (:3) Масса отключена	+	+	+
		3 (:4) Режим "Паром/Поезд"	+	+	+
		4 (:5) Режим "Неприменимо"	-	+	-
TSpeed	param387	Скорость по тахографу, км/ч (TSpeed)	+	+	-
TDist	param388	Пройденная дистанция, км (TDist)	+	+	+
TTrip	param389	Дистанция поездки км (TTrip)	+	-	-
TCard1	param390	Состояние слота и деятельности 1 (TCard1)	+	+	+
		0 Отдых	+	+	+
		1 Готовность к работе	+	+	+

Протокол		Описание				
IPS	Combine					
		2	Работа без управления ТС	+	+	+
		3	Работа без управления ТС	+	+	+
		4	Нет карты	+	+	+
		5	Карта не авторизована	-	+	+
		6	Не удалось извлечь карту	-	+	+
TCard2	param391	Состояние слота и деятельности 2 (TCard2)		+	+	+
		0	Отдых	+	+	+
		1	Готовность к работе	+	+	+
		2	Работа без управления ТС	+	+	+
		3	Работа без управления ТС	+	+	+
		4	Нет карты	+	+	+
		5	Карта не авторизована	-	+	+
		6	Не удалось извлечь карту	-	+	+
TCtime1	param392	Время текущей деятельности 1, сек (TCtime1)		+	+	+
TCtime2	param393	Время текущей деятельности 2, сек (TCtime2)		+	+	+
TCnum1	driver_code16	Номер карты в слоте 1 (TCnum1)		+	+	+
TCnum2	driver_code17	Номер карты в слоте 2 (TCnum2)		+	+	+

* – в Wialon биты исчисляются с единицы. В таблице для битовых параметров первым указан номер бита, а далее в скобках способ обращения к этому биту в формулах для системы Wialon. Например, чтобы узнать статус сигнала SOS (бит 15 параметра param1) необходимо использовать формулу «param1:16».

ПРИЛОЖЕНИЕ Д. Описание параметров датчиков BLE.

Для каждой модели BLE датчика/ДУТа доступен свой набор передаваемых параметров.

Параметры датчика температуры Escort TL-BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -70.0...125.0 C°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
n	Температура -70.0...125.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)

Параметры датчика температуры и освещенности Escort TL-BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -70.0...125.0 C°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Освещённость 0...10000 Люкс	param130	Ble2
n	Температура -70.0...125.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Освещённость 0...10000 Люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)

Параметры датчика температуры Неоматика ADM31

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -30.0...125.0 C°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Освещённость 0.01...83000.00 Люкс	param130	Ble2
	Влажность 0...100 %	param131	Ble3
	Статус. Битовое поле. Бит 0 – Наличие магнитного поля; Бит 1 – Признак отправки внеочередного пакета, вызванного магнитным датчиком Бит 5 – Ошибка датчика влажности; Бит 6 – Ошибка датчика температуры Бит 7 – Ошибка датчика освещённости	param132	Ble4
n	Температура -30.0...125.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Освещённость 0.01...83000.00 Люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Влажность 0...100 %	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Статус. Битовое поле.	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Параметры датчика наклона Неоматика ADM32

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Угол 0...180°	param130	Ble2
	Фиксированный угол 0...180°	param131	Ble3
	Статус. Битовое поле. Бит 0 – Флаг наличия движения Бит 1 – Флаг наличия активного изменения угла Бит 2 – Флаг превышения значения угла установленных границ (переворот) Бит 7 – Ошибка датчика угла	param132	Ble4
n	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол 0...180°	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Фиксированный угол 0...180°	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Статус. Битовое поле.	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Параметры датчика наклона Escort DU-BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -70.0...125.0 C°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Угол наклона 0..180 °	param130	Ble2
	Верхняя калибровка угла 0..180 °	param131	Ble3
	Нижняя калибровка угла 0..180 °	param132	Ble4
	Режим работы датчика	param133	Ble5
	Событие сработки датчика. В режиме контроля угла: 0x01- произошло событие сработки - угол превышен	param134	Ble6

n	Температура -70.0...125.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол наклона 0..180 °	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Верхняя калибровка угла 0..180 °	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Нижняя калибровка угла 0..180 °	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Режим работы датчика	param(133+8n)	Ble(5+8n)
	Событие сработки датчика	param(134+8n)	Ble(6+8n)

Параметры ДУТ Escort TD-BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
n	Уровень топлива	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)

Описание параметров датчика расхода топлива «Technoton DFM.Параметры».

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура топлива -40...215 C°	temp8	temp8
	Уровень заряда батареи 0..100 %	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Часовой расход топлива 0.00..500.00 л/ч	param130	Ble2

	Режимы работы двигателя и камер. Биты 0 - 3 режим камеры «Подача», биты 4 - 7 режим камеры «Обратка», биты 8-11 режим работы двигателя по расходу	param131	Ble3
	Часовой расход топлива в камере «Подача» 0.00..500.00 л/ч	param132	Ble4
	Часовой расход топлива в камере «Обратка» 0.00..500.00 л/ч	param133	Ble5
	Время работы расходомера. Вмешательство. сек	param134	Ble6
	Маска неисправностей расходомера. Битовое поле. Бит 0 – Температура топлива. Данные отсутствуют или некорректны; Бит 5 – Ошибка запуска АЦП; Бит 8 – Отсутствует калибровка; Бит 10 – Низкий заряд аккумулятора (<10 %); Бит 21– Часы реального времени. Отключено тактирование; Бит 31 – Устройство работает в производственном режиме;	param135	Ble7
n	Температура топлива -40...215 С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Уровень заряда батареи 0..100 %	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Часовой расход топлива 0.00..500.00 л/ч	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Режимы работы двигателя и камер. Биты 0 - 3 режим камеры «Подача», биты 4 - 7 режим камеры «Обратка», биты 8-11 режим работы двигателя по расходу	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Часовой расход топлива в камере «Подача» 0.00..500.00 л/ч	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Часовой расход топлива в камере «Обратка» 0.00..500.00 л/ч	param(133+8n)	Ble(5+8n)
	Время работы расходомера. Вмешательство. сек	param(134+8n)	Ble(6+8n)
	Маска неисправностей расходомера	param(135+8n)	Ble(7+8n)

Описание параметров датчика расхода топлива «Technoton DFM.Сум.Расх.»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Разрешение 0.001 л	param129	Ble1
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Холостой ход. Разрешение 0.001 л	param130	Ble2

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Оптимальный. Разрешение 0.001 л	param131	Ble3
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Перегруз. Разрешение 0.001 л	param132	Ble4
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Накрутка. Разрешение 0.001 л	param133	Ble7
n	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Разрешение 0.001 л	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Холостой ход. Разрешение 0.001 л	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Оптимальный. Разрешение 0.001 л	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Перегруз. Разрешение 0.001 л	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Накрутка. Разрешение 0.001 л	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Описание параметров датчика «Technoton DFM.Время.Раб.»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
	Время работы расходомера, сек	param129	Ble1
	Время работы расходомера. Холостой ход, сек	param130	Ble2
	Время работы расходомера. Оптимальный, сек	param131	Ble3
	Время работы расходомера. Перегруз, сек	param132	Ble4
	Время работы расходомера. Накрутка, сек	param133	Ble7
n	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Время работы расходомера, сек	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Время работы расходомера. Холостой ход, сек	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Время работы расходомера. Оптимальный, сек	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Время работы расходомера. Перегруз, сек	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Время работы расходомера. Накрутка, сек	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Описание параметров датчика «Technoton DFM.Расх.Камер»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Подача». Разрешение 0.001 л	param129	Ble1
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Обратка». Разрешение 0.001 л	param130	Ble2
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Отрицательный. Разрешение 0.001 л	param131	Ble3
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Подача». Накрутка. Разрешение 0.001 л	param132	Ble4
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Обратка». Накрутка. Разрешение 0.001 л	param133	Ble7
n	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Подача». Разрешение 0.001 л	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Обратка». Разрешение 0.001 л	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Отрицательный. Разрешение 0.001 л	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Подача». Накрутка. Разрешение 0.001 л	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Суммарный расход топлива высокого разрешения. Камера «Обратка». Накрутка. Разрешение 0.001 л	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Особенностью датчика уровня топлива «GL-TV BLE» является то, что он передает уровень топлива без предустановки уровней пустого и полного баков. Т.е. датчик уровня топлива произвольной длины может иметь выходные данные в диапазоне между 0 и 65535. В тоже время уровень топлива в параметрах типа fuel ограничен диапазоном от 0 до 32767. Если нужен сырой уровень в диапазоне выше 32767 то следует использовать параметр «Относительный уровень топлива». В остальных случаях следует использовать параметр типа fuel, так как для него доступна настройка параметров уровня фильтрации.

Описание параметров датчика уровня топлива «GL-TV BLE»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива от 0 до 32767	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Относительный уровень топлива от 0 до 65535	param128	Ble0
	Счётчик сообщений	param129	Ble1
	Уровень сигнала dBm	param130	Ble2
n	Уровень топлива от 0 до 32767	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Относительный уровень топлива от 0 до 65535	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Счётчик сообщений	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(130+8n)	Ble(2+8n)

Описание параметров датчика температуры «ELA blue COINT»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -30.0...70.0 C°	temp8	temp8
	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
n	Температура -30.0...70.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)

Описание параметров многофункционального датчика «TESLiOT»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура , C°	temp8	temp8
	Напряжение питания, В	param128	Ble0
	Срабатывание триггеров: Закрытые двери по магнитометру – 0x01 Открытые двери по магнитометру – 0x02 Тревога 1 – 0x04 Тревога 2 – 0x08	param129	Ble1
	Ускорение по оси X, g	param130	Ble2
	Ускорение по оси Y, g	param131	Ble3
	Ускорение по оси Z, g	param132	Ble4
	Уровень магнитного поля, относительные единицы	param133	Ble5
	Уровень освещённости, Люксы	param134	Ble6
	Уровень влажности, %	param135	Ble7
	Температура , C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение питания, В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Срабатывание триггеров: Закрытые двери по магнитометру – 0x01 Открытые двери по магнитометру – 0x02	param(129+8n)	Ble(1+8n)

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
n	Тревога 1 – 0x04 Тревога 2 – 0x08		
	Ускорение по оси X, g	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Ускорение по оси Y, g	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Ускорение по оси Z, g	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Уровень магнитного поля, относительные единицы	param(133+8n)	Ble(5+8n)
	Уровень освещённости, Люксы	param(134+8n)	Ble(6+8n)
	Уровень влажности, %	param(135+8n)	Ble(7+8n)

Описание параметров датчика уровня топлива «Eurosens Degree BT»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура, С°	temp8	temp8
	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
	Угол X, -90°...+90°	param129	Ble1
	Угол Y, -90°...+90°	param130	Ble2
	Угол Z, -90°...+90°	param131	Ble3
	Статус датчика	param132	Ble4
	Число событий	param133	Ble5
	Число цепочек событий	param134	Ble6
n	Температура, С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Угол X, -90°...+90°	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол Y, -90°...+90°	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Угол Z, -90°...+90°	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Статус датчика	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Число событий	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
	Число цепочек событий	param(134+8n)	Ble(6+8n)

Описание параметров датчика уровня топлива «Eurosens Dominator BT»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Значение детектора	fuel8	fuel8
	Температура, С°	temp8	temp8
	Заряд батареи, %	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Номер сообщения	param130	Ble2
	Объем топлива, л.	param131	Ble3
	Объем топлива, % топлива от полного бака	param132	Ble4
n	Значение детектора	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура, С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Заряд батареи, %	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Номер сообщения	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Объем топлива, л.	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Объем топлива, % топлива от полного бака	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Описание параметров датчика уровня топлива MIELTA FANTOM. Тип «MIELTA FANTOM»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи, В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Уровень в процентах, 0..100 %	param130	Ble2
	Угол отклонения от вертикали, град., [0..180]	param131	Ble3
	Битовое поле: bit 0: флаг стабильности значений измерителя: 0 - частота нестабильна, 1- частота стабильна. Для расчетов используется 5 последовательных измерений. bit 1: флаг стабильности уровня в баке: 0 - уровень нестабилен, 1 - уровень стабилен. Число последовательных измерений для расчетов задаётся параметром сглаживания. bit 2: флаг датчика накрытия: 0 - датчик не активен, 1 - датчик активен	param132	Ble4
n	Уровень топлива	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи, В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Уровень в процентах, 0..100 %	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Угол отклонения от вертикали, град., [0..180]	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Битовое поле: bit 0: флаг стабильности значений измерителя: 0 - частота нестабильна, 1- частота стабильна. Для расчетов используется 5 последовательных измерений. bit 1: флаг стабильности уровня в баке: 0 - уровень нестабилен, 1 - уровень стабилен.	param(132+8n)	Ble(4+8n)

	Число последовательных измерений для расчетов задаётся параметром сглаживания. bit 2: флаг датчика накрытия: 0 - датчик не активен, 1 - датчик активен		
--	---	--	--

Описание параметров датчик нагрузки на ось Technoton GNOM DDE S7. Тип «GNOM DDE S7»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура в пневмосистеме -40...215 С°	temp8	temp8
	Уровень сигнала dBm	param128	Ble0
	Давление в пневмосистеме, кПа. Разрешение 0.1 кПа	param129	Ble1
	Маска неисправностей датчика. Битовое поле: Бит 10 – Низкий заряд аккумулятора (<10 %); Бит 25 – Акселерометр. Система не отвечает либо не настроена; Бит 26 – Датчик давления. Система не отвечает либо не настроена; Бит 28 – Датчик температуры. Система не отвечает либо не настроена; Бит 21 – Часы реального времени. Отключено тактирование; Бит 24 – Устройство работает в производственном режиме;	param130	Ble2
n	Температура в пневмосистеме -40...215 С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Уровень сигнала dBm	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Давление в пневмосистеме, кПа. Разрешение 0.1 кПа	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Маска неисправностей датчика. Битовое поле: Бит 10 – Низкий заряд аккумулятора (<10 %); Бит 25 – Акселерометр. Система не отвечает либо не настроена; Бит 26 – Датчик давления. Система не отвечает либо не настроена; Бит 28 – Датчик температуры. Система не отвечает либо не настроена; Бит 21 – Часы реального времени. Отключено тактирование;	param(130+8n)	Ble(2+8n)

	Бит 24 – Устройство работает в производственном режиме;		
--	---	--	--

Описание параметров многофункционального датчика Неоматика ADM35. Тип «ADM35»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -30.0...125.0 С°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Освещённость 0.01...83000.00 Люкс	param130	Ble2
	Влажность 0...100 %	param131	Ble3
	Статус. Битовое поле. Бит 0 – Наличие магнитного поля; Бит 1 – Признак отправки внеочередного пакета, вызванного магнитным датчиком Бит 5 – Ошибка датчика влажности; Бит 6 – Ошибка датчика температуры Бит 7 – Ошибка датчика освещённости	param132	Ble4
n	Температура -30.0...125.0 С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Освещённость 0.01...83000.00 Люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Влажность 0...100 %	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Статус. Битовое поле.	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Описание параметров датчика температуры, влажности, освещённости и давления Escort TH-BLE. Тип «Эскорт ТН»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -70.0...125.0 С°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Освещённость 0...10000 Люкс	param130	Ble2
	Влажность 0.0...100.0 %	param131	Ble3
	Давление в кПа. 3 знака после запятой	param132	Ble4
	Режим работы. Битовое поле	param133	Ble5
n	Температура -30.0...125.0 С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Освещённость 0...10000 Люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Влажность 0.0...100.0 %	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Давление в кПа. 3 знака после запятой	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Режим работы. Битовое поле	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Описание параметров датчика уровня топлива ITALON BLE. Тип «ДУТ ITALON BLE»

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи, В	param128	Ble0
	Уровень сигнала dBm	param129	Ble1
	Проекция ускорения на ось X	param130	Ble2
	Проекция ускорения на ось Y	param131	Ble3
	Проекция ускорения на ось Z	param132	Ble4
n	Уровень топлива	fuel(8+n)	fuel(8+8n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+8n)
	Напряжение батареи, В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Проекция ускорения на ось X	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Проекция ускорения на ось Y	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Проекция ускорения на ось Z	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Описание параметров датчика Teltonika BTSMP1

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи, В	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Значение влажности в процентах	param130	Ble2
	Признак движения. 1 – есть движение, 0 – нет	param131	Ble3
	Счетчик событий движения 0...65535	param132	Ble4
	Тангаж (Pitch). Угол -90...90°	param133	Ble5
	Крен (Roll). Угол -180...180°	param134	Ble6

n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи, В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Значение влажности в процентах	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Признак движения. 1 – есть движение, 0 – нет	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Счетчик событий движения 0...65535	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Тангаж (Pitch). Угол -90...90°	param(133+8n)	Ble(5+8n)
	Крен (Roll). Угол -180...180°	param(134+8n)	Ble(6+8n)

Описание параметров датчика Эскорт TH-BLE с дискретными входами

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура -70.0...125.0 C°	temp8	temp8
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Освещённость 0...10000 Люкс	param130	Ble2
	Влажность 0.0...100.0 %	param131	Ble3
	Состояние дискретных входов. Бит 0 – вход 1. Бит 1 – вход 2.	param132	Ble4
	Режим работы. Битовое поле	param133	Ble5
n	Температура -30.0...125.0 C°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи 2.0...4.0 В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Освещённость 0...10000 Люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Влажность 0.0...100.0 %	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Состояние дискретных входов.	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Режим работы. Битовое поле	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Описание параметров ДУТ TKLS-Air (ТехноКом)

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи, В	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Уровень топлива в %	param130	Ble2
	Общий объем бака из настроек датчика, л.	param131	Ble3
n	Уровень топлива	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи, В	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Уровень топлива в %	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Общий объем бака из настроек датчика, л.	param(131+8n)	Ble(3+8n)

Описание параметров датчика температуры Eurosens DTS BT

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура, С°	temp8	temp8
	Заряд батареи, %	Param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Уровень освещенности, люкс	param130	Ble2
	Уровень влажности, %	param131	Ble3
	Атмосферное давление, кПа	param132	Ble4
n	Температура, С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Заряд батареи, %	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Уровень освещенности, люкс	param(130+8n)	Ble(2+8n)

	Уровень влажности, %	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Атмосферное давление, кПа	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Описание параметров датчика наклона (нагрузки на ось) Eurosens DDS BT

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура, С°	temp8	temp8
	Заряд батареи, %	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Угол, 0...3.14 рад	param130	Ble2
	Вес, кг	param131	Ble3
	Нагрузка, %	param132	Ble4
n	Температура, С°	temp(8+n)	temp(8+n)
	Заряд батареи, %	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол, 0...3.14 рад	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Вес, кг	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Нагрузка, %	param(132+8n)	Ble(4+8n)

Описание параметров беспроводного датчика контроля уровня топлива ДУТ-Р7 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Уровень топлива	fuel8	fuel8
	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
n	Уровень топлива	fuel(8+n)	fuel(8+n)
	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)

	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)

Описание параметров датчика контроля угла наклона на базе универсального датчика ДУ-P2 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Угол наклона	param130	Ble2
	Состояние выхода	param131	Ble3
	Нижний порог	param132	Ble4
	Верхний порог	param133	Ble5
n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол наклона	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Состояние выхода	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Нижний порог	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Верхний порог	param(133+8n)	Ble(5+8n)

Описание параметров датчика температуры на базе универсального датчика ДУ-P2 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Состояние выхода	param130	Ble2

n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Состояние выхода	param(130+8n)	Ble(2+8n)

Описание параметров датчика контроля вращения на базе универсального датчика ДУ-P2 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Скорость вращения об/мин (знаковый)	param130	Ble2
	Направление вращения	param131	Ble3
n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Скорость вращения об/мин (знаковый)	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Направление вращения	param(131+8n)	Ble(3+8n)

Описание параметров датчика контроля моточасов на базе универсального датчика ДУ-P2 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Измеренная амплитуда вибрации	param130	Ble2
	Состояние выхода	param131	Ble3
n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)

	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Измеренная амплитуда вибрации	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Состояние выхода	param(131+8n)	Ble(3+8n)

Описание параметров датчика контроля моточасов на базе универсального датчика ДУ-P2 BLE

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Напряжение батареи	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Угол наклона	param130	Ble2
	Состояние выхода	param131	Ble3
n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Напряжение батареи	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Угол наклона	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Состояние выхода	param(131+8n)	Ble(3+8n)

Описание параметров датчика пневматического давления “Мехатроника” Eurosens DPS BT

Номер датчика	Описание параметра	Протокол Combine	Протокол IPS
0	Температура	temp8	temp8
	Уровень заряда батареи, %	param128	Ble0
	Уровень сигнала, dBm	param129	Ble1
	Текущее давление, кПа	param130	Ble2
	Вес, кг	param131	Ble3
	Нагрузка, %	param132	Ble4

	Статус	param133	Ble5
n	Температура	temp(8+n)	temp(8+n)
	Уровень заряда батареи, %	param(128+8n)	Ble(0+8n)
	Уровень сигнала, dBm	param(129+8n)	Ble(1+8n)
	Текущее давление, кПа	param(130+8n)	Ble(2+8n)
	Вес, кг	param(131+8n)	Ble(3+8n)
	Нагрузка, %	param(132+8n)	Ble(4+8n)
	Статус	param(133+8n)	Ble(5+8n)

ПРИЛОЖЕНИЕ Е. Статус модема

На команду «GSMSTATUS» возвращается ответ вида «GSMSTATUS=1,State=0x01000000,CMEErr=-1,CMSErr=-1», где State - маска состояния модема:

0x00000001 - Подача питания на модем	0x00010000 - Основной сервер
0x00000002 - Инициализация базовых функций	0x00020000 - Второй сервер
0x00000004 - Инициализация карты	0x00040000 - Третий сервер
0x00000008 - Идет регистрация в сети	0x00080000 - Сервер обновления
0x00000010 - Поднятие контекста	0x00100000 - Сервер конфигурирования
0x00000020 - Инициализация онлайн	0x00200000 - Сервер хостинга
0x00000100 - Питание подано на модем	0x01000000 - SIM0
0x00000200 - Базовые функции работают	0x02000000 - SIM1
0x00000400 - Сим карта в слоте	0x04000000 - Роуминг
0x00000800 - Есть регистрация в сети	0x80000000 - Ошибка модема
0x00001000 - Поднят контекст	CMEErr – последняя ошибка модема
0x00002000 - Есть онлайн	CMSErr – последняя ошибка сети

ПРИЛОЖЕНИЕ Ж. Точки доступа

Если точка доступа сотового оператора в настройках не задана(пустая), то при подключении к GPRS в известной сети терминал автоматически подставляет точку доступа, логин и пароль из приведенной таблицы:

Код сети	Точка доступа (APN)	Login	Pass	Оператор
Эстония				
24801	internet.emt.ee			m2mexpress
24802	send.ee			m2mexpress он же ГудЛайн. Третий вариант SIM карт. (Синие). Универсальная точка доступа
Россия				
25001	internet.mts.ru	mts	mts	MTS
25002	internet			MegaFon
25006	internet.danycom.ru			DANYCOM
25008	internet			Vainah Telecom
25011	internet.yota			Yota
25020	internet.tele2.ru			Tele2
25027	internet.letai.ru			Letai
25032	internet			Win mobile
25033	internet.sts.ru			Sevmobile
25034	internet.ktkru.ru			Krymtelekom
25035	inet.ycc.ru	motiv	motiv	MOTIV
25042	internet.emt.ee			ОАО «Межрегиональный ТранзитТелеком»; m2mexpress; ГудЛайн.
25047	next			Next Mobile. Он же m2mexpress. Четвертый вариант SIM карт.

Код сети	Точка доступа (APN)	Login	Pass	Оператор
25060	internet	internet	internet	Volna mobile
25062	m.tinkoff			Tinkoff Mobile
25077	era	era	era	АО «ГЛОНАСС»
25099	internet.beeline.ru	beeline	beeline	Beeline
Республика Беларусь				
25701	web.velcom.by	web	web	velcom
25702	mts	mts	mts	MTS
25704	internet.life.com.by			life:)
Армения				
28301	internet.beeline.am	internet	internet	Beeline
28304	connect.kt.am			Karabakh Telecom
28305	inet.vivacell.am			VivaCell-MTS
28310	internet			Ucom
Азербайджан				
40001	internet			Azercell
40002	internet.bakcell.com			Bakcell
40004	nar			Nar Mobile
40006	internet			Naxtel
Казахстан				
40101	internet.beeline.kz	@internet.beeline	beeline	Beeline
40102	internet			Kcell
40107	internet.altel.kz			Altel
40177	internet.tele2.kz			Tele2.kz
Киргизия				
43701	internet.beeline.kg			Beeline
43705	internet			MegaCom
43709	internet			O!
Нигерия				
62120	internet.ng.airtel.com			Airtel
62130	web.gprs.mtnnigeria.net			MTN

Код сети	Точка доступа (APN)	Login	Pass	Оператор
62150	gloflat	flat	flat	Glo
62160	9mobile			9mobile

ПРИЛОЖЕНИЕ 3. Перечень битов масок событий и приоритетов

0x00000002 – Номер активной SIM карты	0x00040000 – Состояние дискретного выхода 1
0x00000004 – Соединение с основным сервером	0x00080000 – Соединение с альтернативным сервером
0x00000010 – Напряжение АКБ	0x00100000 – Соединение с сервером конфигурирования
0x00000020 – Валидность координат	0x00200000 – Подключение по USB
0x00000040 – Координаты при отсутствии движения	0x00400000 – Соединение с сервером обновлений
0x00000080 – Признак низкого напряжения питания	0x00800000 – Подключен iButton
0x00000200 – Подавление сигналов GNSS	0x01000000 – Работа в роуминге
0x00000400 – Состояние сотовой сети	0x02000000 – Привязка к хостингу
0x00000800 – Признак высокого напряжения питания	0x04000000 – Источник GNSS данных
0x00001000 – Место хранения черного ящика	0x10000000 – Состояние черного ящика
0x00002000 – Состояние корпуса	0x20000000 – Режим энергосбережения IDLE
0x00008000 – SOS (Тангента)	0x40000000 – Соединение с дополнительным сервером
0x00020000 – Состояние дискретного выхода 0	0x80000000 – Режим энергосбережения Standby

ПРИЛОЖЕНИЕ И. База данных транспортных средств

С версии 1.0.0 добавлена встроенная база данных по транспортным средствам, которая позволяет (при выборе номера соответствующей программы) получать параметры ТС без необходимости настройки CAN фильтров.

Текущий перечень поддерживаемых ТС и их номера:

№	Транспортное средство	Дополнительные ТС входящие в ту же группу
1	BMW 4 2014-2020	
2	BMW 5 2003-2010	
3	Case Magnum 310 2008-2010	
4	Case Magnum 340 2014-2020	CASE STEIGER 450 2016
5	Ford Explorer 2014-2021	
6	Lada Vesta 2018-2021	Lada Vesta/Largus Cross, Renault Duster/Dokker,
7	Lada Granta 2012-2021	Lada Granta/Largus/Kalina/Niva
8	Ford Focus 2 2007-2011	
9	Ford Focus 3 2010-2019	
10	VW Tiguan 2 2016-2021	VW Tiguan/Caravelle/Polo/Transporter 6/Crafter 2, Skoda Octavia 3/Kodiaq
11	VW Caddy 4 2015-2020	Caddy/Caravelle/Jetta/Multivan/Tiguan
12	VW Polo 5 2008-2020	VW Polo/Caravelle/Multivan/Tiguan, Skoda Octavia
13	VW Crafter 2 2016-2021	VW Crafter 2, Skoda Octavia 4/Rapid 1
14	Ford Transit 7 2014-2021	Ford Transit 7/Tourneo
15	Ford Transit 6 2006-2014	
16	Peugeot Boxer 2006-2014	Peugeot Boxer, Fiat Doblo/Ducato 2006-2014
17	Peugeot Boxer 2014-2021	Peugeot Boxer, Citroen Jumper, Fiat Doblo/Ducato 2014-2021
18	Peugeot Expert 2012-2017	Peugeot Expert/Partner/Treveller, Citroen Berlingo/Jumpy/SpaceTourer 2012-2017
19	Mercedes-Benz Sprinter 2018-2021	
20	Mercedes-Benz Sprinter 2006-2017	Mercedes-Benz Sprinter/Viano 2006-2017
21	Mercedes-Benz Sprinter 2 2006-2017	
22	Mercedes-Benz E 2017-2021	Mercedes-Benz E/S 2017-2021
23	Mercedes-Benz GLE 2017-2021	Mercedes-Benz GLE/E/S 2017-2021
24	Toyota Hiace 6 2019-2022	Toyota Hiace 6/RAV4/LC/LC Prado/Hilux/Corolla/Camry 2019-2022
25	CASE Puma 210 2007-2017	
26	Case Steiger 435 2008-2017	
27	Chevrolet Camaro 2015-2020	Chevrolet Camaro/Tahoe/Cruze
28	Claas Arion 430 2014-2019	Claas Arion/Axion
29	Claas Jaguar 2014-2019	Claas Jaguar/Tucano

№	Транспортное средство	Дополнительные ТС входящие в ту же группу
30	Claas Lexion 2003-2010	
31	Deutz-Fahr 6040 2011-2015	
32	Deutz-Fahr 265 2007-2012	
33	Deutz-Fahr L720 2008-2012	
34	Doosan DX300LCA 2013	
35	Fiat Albea 2005-2012	
36	Fiat Fullback 2015-2020	
37	Ford Mondeo 3 2000-2007	
38	Ford Mondeo 4 2007-2013	
39	Ford Mustang 6 2017-2021	
40	Hino 300 2011-2022	
41	Hitachi ZX200 2013-2021	Hitachi ZX200/ZX330
42	Honda Accord 2008-2013	
43	Honda Accord 8 2008-2013	
44	Honda Civic 2005-2009	Honda Civic/CR-V
45	Hyundai Solaris 1 2010-2017	Hyundai Solaris/H-1/ix35/i40, Kia Ceed/Ceed GT
46	Hyundai Solaris 2 2017-2022	Hyundai Solaris/Creta/Elantra, Kia Rio/Sportage
47	Hyundai Elantra 5 2010-2016	Hyundai Elantra 5/H1/Santa Fe, Kia Cerato
48	Mazda CX-5 2016-2021	
49	JLG 4017ps 2012	
50	Kia K900 2020	
51	Komatsu PC210 2021	
52	Massey Ferguson 6713 2017	
53	Mitsubishi ASX 2010-2017	Mitsubishi ASX/L200/Pajero sport
54	Mitsubishi L200 5 2015-2019	Mitsubishi L200/Pajero sport
55	Mitsubishi Outlander 2 2008-2017	
56	Mitsubishi Pajero Sport 2 2013-2017	
57	Nissan Teana 2010-2013	Teana Keyless/Pathfinder/Qashqai+2/Tiida
58	Nissan Terrano 2014-2016	
59	Nissan X-Trail 2007-2013	
60	Nissan X-Trail T32 2014-2017	

ИСТОРИЯ ИЗМЕНЕНИЙ

Версия	Описание	Дата
1.0	Первый релиз	15.10.21
1.1	Исправлена таблица модификаций	11.11.21
1.2	Добавлено описания модификации Р	18.11.21
1.3	Изменен адрес	20.12.24
1.4	Добавлены новые SMS команды Добавлены новые поддерживаемые датчики BLE Добавлены новые параметры Добавлено ПРИЛОЖЕНИЕ 3 «Перечень битов масок событий и приоритетов» Добавлено Приложение И «База данных транспортных средств» Дополнен раздел 2.31 «Поддержка аналоговых фотокамер» Дополнен раздел 3.30 «Вкладка «Фотокамера» » Добавлен раздел 2.33 «Геозоны» Добавлен раздел 2.34 «Экодрайвинг» Добавлен раздел 3.22 «Вкладка «База CAN» » Добавлен раздел 3.33 «Вкладка «Экодрайвинг» » Добавлен раздел 3.34 «Вкладка «Геозоны» » Добавлен раздел 3.38 «Система удаленного управления устройствами УМКаЗХХ» Добавлен раздел 6.3 «Как работать на несколько серверов на SIM-картах АО ГЛОНАСС? »	25.11.25
1.5	Обновлено описание SMS команд	15.01.26